

高精度减速机 综合产品目录 (直交轴型) (中空轴型)

ABLE减速机

High precision Reducer

ABLE REDUCER

直交减速机

Right angle shaft type

NEV 系列

NEV series

NET 系列

NET series

EVRG 系列

EVRG series

EVB 系列

EVB series

EVS 系列

EVS series

EVL 系列

EVL series

中空减速机

Hollow shaft type

STH 系列

STH series



ABLE 减速机以丰富的产品阵容满足客户的各种需求

NIDEC DRIVE TECHNOLOGY has a lineup with a lot of product variation; Able reducers

直交轴型

ABLE Reducer

引领静音、高精度、紧凑伺服马达市场的 ABLE 减速机。
以各种系列满足客户需求。

通用型

General-purpose type

NEV series



轻量・紧凑设计

Lightweight and compact design.

■背隙 Backlash : 30arc-min

■减速比 Ratio : 3、5、9、15、27、45、75、105

※减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

INDEX

13

特征	13
Features	
机种、型号代码	14
Model number	
性能一览表	15
Performance table	
尺寸一览表	16
Dimensions	
动作原理 (技术资料)	18
Operating principle (Technical Data)	
型号选定 (技术资料)	19
Selection of Model No. (Technical Data)	
安装方法 (技术资料)	146
Mounting (Technical Data)	

精密紧凑型

Precise and compact type

EVRG series



产品阵容有轴输出、法兰输出

Lineup includes shaft output type and flange output type.

■背隙 Backlash : 3arc-min

■减速比 Ratio : 5、7、11、15、27

※减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

21

特征	21
Features	
机种、型号代码	22
Model number	
性能一览表	23
Performance table	
尺寸一览表	24
Dimensions	
安装方法 (技术资料)	146
Mounting (Technical Data)	

精密紧凑型

Precise and compact type

EVS series



实现高负荷容量

High load capacity is realized.

■背隙 Backlash :

基座号 060 ~ 140

4 (2stage) . . . 4 分 4arc-min

7 (3stage) . . . 7 分 7arc-min

(基座号 180 ~ 240

6 (2stage) . . . 6 分 6arc-min

9 (3stage) . . . 9 分 9arc-min

定制生产件
On inquiry basis

■减速比 Ratio : 2stage : 3、4、5、6、7、8、9、10

3stage : 15、16、20、25、28、30、35、40

45、50、60、70、80、90、100

※减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

27

特征	27
Features	
机种、型号代码	28
Model number	
性能一览表	29
Performance table	
尺寸一览表	37
Dimensions	
尺寸一览表 (适配器)	50
Dimensions (Adapter)	
效率特性	83
Efficiency	
减速机选定步骤	85
Reducer selection procedure	

法兰输出型

Flange output type

EVT series



实现高负荷容量

High load capacity is realized.

■背隙 Backlash :

基座号 064 ~ 140

4 (2stage) . . . 4 分 4arc-min

7 (3stage) . . . 7 分 7arc-min

(基座号 200 ~ 255

6 (2stage) . . . 6 分 6arc-min

9 (3stage) . . . 9 分 9arc-min

■减速比 Ratio : 基座号为 064、090 时

2stage : 4、5、6、7、8、9、10

3stage : 16、20、25、28、35、40、45、50、60、

70、80、90、100

基座号为 110B、140B、200B、255B 时

2stage : 4、5、7、10

3stage : 16、20、25、28、35、40、50、70、100

※减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

57

特征	57
Features	
机种、型号代码	58
Model number	
性能一览表	59
Performance table	
尺寸一览表	65
Dimensions	
尺寸一览表 (适配器)	77
Dimensions (Adapter)	
效率特性	83
Efficiency	
减速机选定步骤	85
Reducer selection procedure	

to meet customer's requirement.

Right angle shaft

ABLE Reducer

Able reducer at the forefront of the compact servo motor market as Quiet, High precision There are various series to meet customer's requirement.

轴输出型

Shaft output type

EVB series



实现高负荷容量

High load capacity is realized.

■背隙 Backlash : 4 (2stage) . . . 4 分 4arc-min
6 (3stage) . . . 6 分 6arc-min

■减速比 Ratio : 2stage : 3、4、5、6、7、8、9、10
3stage : 15、16、20、25、28、30、35、40、45、50、60、70、80、90、100

※ 减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

87

特征..... 87
Features
机种、型号代码..... 88
Model number
性能一览表..... 89
Performance table
尺寸一览表..... 95
Dimensions
效率特性..... 139
Efficiency
减速机选定步骤..... 141
Reducer selection procedure

轴输出型

Shaft output type

EVL series



实现高负荷容量

High load capacity is realized.

■背隙 Backlash : 6 (2stage) . . . 6 分 6arc-min
9 (3stage) . . . 9 分 9arc-min

■减速比 Ratio : 2stage : 3、4、5、6、7、8、9、10
3stage : 15、16、20、25、28、30、35、40、45、50、60、70、80、90、100

※ 减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

113

特征..... 113
Features
机种、型号代码..... 114
Model number
性能一览表..... 115
Performance table
尺寸一览表..... 121
Dimensions
效率特性..... 139
Efficiency
减速机选定步骤..... 141
Reducer selection procedure

精密紧凑型

Precise and compact type

STH series



实现高负荷容量

High load capacity is realized.

■背隙 Backlash : 2arc-min

■减速比 Ratio : 12、20、36、60、80、100、140、180、324

※ 减速比为实际减速比。 ※ Reduction ratio is actual reduction ratio.

143

特征..... 143
Features
机种、型号代码..... 144
Model number
性能、尺寸一览表..... 145
Performance table & Dimensions

准双曲面齿轮、涡轮减速机

Hypoid Gear & Worm Gear Reducer

3

减速机选定工具

Reducer Selection Tool

7

伺服马达厂家一览

Servo Motor Manufacturer List

10

应用方式

Application

11

安装方法

Installation

146

安全注意事项

Safety Precautions

149

网络

Network

154

以准双曲面齿轮为主要产品的德国减速机厂家

A German reducer manufacturer that specializes in producing hypoid gears

Nidec Graessner

伺服马达用高精度直交减速机厂家“Nidec Graessner”新加入尼得科集团。

准双曲面齿轮、伞齿轮的产品阵容进一步扩大，可满足所有需求。

另可承接订制设计。

Nidec Graessner, a manufacturer of high-precision right-angle gearboxes for servo motors, has newly joined the Nidec Group. They offer an expanded lineup of hypoid gears and bevel gears to meet all kinds of requirements. Custom-made designs are also available.

EVO齿轮

EVO GEAR



■ 准双曲面+行星减速机

Hypoid + planetary gear reducer

■ 紧凑&轻量No.1

Compact and lightweight No.1

- EG55~EG115: 计4种基座号
- 支持100W~11kW
- 减速比: 1/3~1/100 共计17种
- 背隙: 5分
4分
- 安装方向自由
- 实心轴、中空轴、法兰轴
- EG55 to EG115: 4 frame numbers in total
- Available for 100W to 11kW
- Reduction ratio: 1/3 to 1/100: 17 types in total
- Backlash: 5 min, 4 min.
- Flexible mounting direction
- Solid shaft, hollow shaft, flange shaft

DYNA齿轮

DYNA GEAR



■ 准双曲面减速机

Hypoid gear reducer

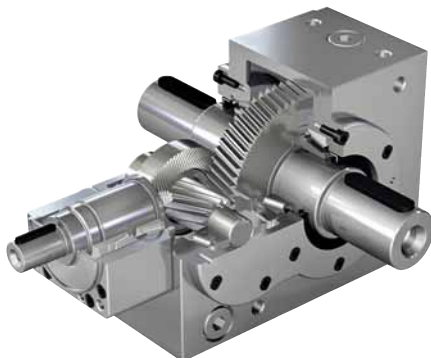
■ 高精度No.1

High precision No.1

- D37~D190: 计9种基座号
- 支持100W~9kW, 范围大
- 减速比: 1/3~1/100 共计18种
- 背隙: 标准规格4分
低背隙规格2分
- 安装方向自由
- 单轴、双轴、中空轴、法兰轴
- D37 to D190: 9 frame numbers in total
- Wide range from 100W to 9kW
- Reduction ratio: 1/3 to 1/100: 18 types in total
- Backlash: Standard spec. 4 min.
Low backlash spec. 2 min.
- Flexible mounting direction
- Single shaft, double shaft, hollow shaft, flange shaft

双齿轮

KS TWIN GEAR



■ 准双曲面+斜齿轮减速机

Hypoid + helical gear reducer

■ 紧凑&高刚性No.1

Compact & High Rigidity No.1

- KS10~KS70: 计8种基座号
- 支持500W~18.5kW, 范围大
- 减速比: 1/15~1/75 共计8种
- 背隙: 6分
4分
- 安装方向自由
- 单轴、双轴、中空轴
- KS10 to KS70: 8 frame numbers in total
- Wide range from 500W to 18.5kW
- Reduction ratio: 1/15 to 1/75: 8 types in total
- Backlash: 6 min, 4 min.
- Flexible mounting direction
- Single shaft, double shaft, hollow shaft

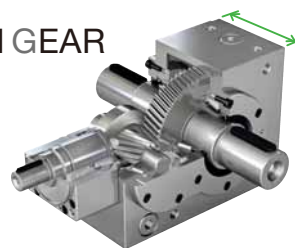
最适于节省空间的 超薄设计

Ultra-thin design optimized
for saving space



DYNAGEAR

KS TWIN GEAR



POWER齿轮

POWER GEAR



■ 伞齿轮减速机

Bevel gear reducer

■ 高功率No.1

High capacity No.1

- P54~P450: 计12种基座号
- 支持200W~55kW, 范围大
- 减速比: 1/1~1/5 共计6种
- 背隙: 标准规格12分
低背隙规格6分
- 单轴、双轴、中空轴
- P54 to P450: 12 frame numbers in total
- Wide range from 200W to 55kW
- Reduction ratio: 1/1 to 1/5: 6 types in total
- Backlash: Standard spec. 12 min.
Low backlash spec. 6 min.
- Single shaft, double shaft, hollow shaft

POWER齿轮

POWER GEAR MINI



■ 伞齿轮减速机

Bevel gear reducer

■ 行业最小尺寸之一

The industry's smallest size

- P027、P033、P045: 计3种基座号
- 支持30W~750W
- 减速比: 1/1~1/4 共计5种
- 背隙: 15分
- 单轴、双轴、中空轴
- 超轻铝制壳体
- P027, P033, P045: 3 frame numbers in total
- Available for 30W to 750W
- Reduction ratio: 1/1 to 1/4: 5 types in total
- Backlash: 15 min.
- Single shaft, double shaft, hollow shaft
- Ultra-lightweight aluminum case

DESIGN齿轮

DESIGN GEAR



■ 定制减速机

Custom-made reduction gears

- 可搭载所要求追加选件的定制减速机
- 根据要求, 满足各种不同的设计
- Custom-made reduction gears can be equipped with additional options as requested.
- We can accommodate a wide variety of designs to meet your needs.

在产品阵容中新增了可简单安装伺服马达的高精度直交涡轮减速机。

低背隙、静音、平滑旋转加上自锁功能，实现安心设计。

A series of high-precision orthogonal worm reduction gears that can be easily mounted on servo motors has been added to the lineup. Low backlash, quiet and smooth rotation, and a self-locking function provide a safe design.

DYNABOX®

15 Nm ~ 800 Nm



DYNABOX XL

1000 Nm ~ 3,000 Nm

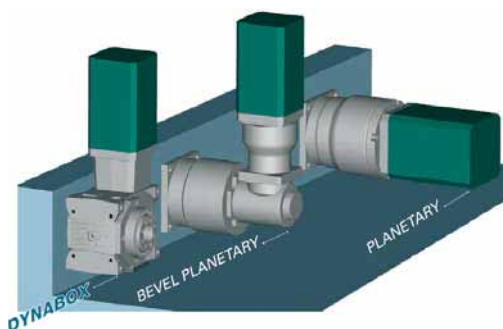


广泛应对15Nm~3,000Nm

低背隙，**高精度**

Wide range from 15Nm to 3,000Nm

Low backlash and high accuracy



多用途输出轴，**节省**空间

Space saving with versatile output shafts



法兰型
Flange type



实心轴(双轴)型
Solid shaft (double shaft) type



中空轴(安装胀紧套)型
Hollow shaft (shrink disk mount) type



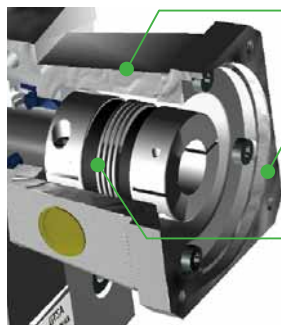
中空轴(附带键槽)型
Hollow shaft (with key groove) type



实心轴(单轴)型
Solid shaft (single shaft) type

输入轴法兰可与各种不同的伺服马达连接

Various input shaft flanges allow connection to any servo motor



用于减速机的连接法兰

Connection flange with reduction gear

连接用适配器法兰

Adapter flange for connection

耐扭型波纹管联轴器

Torsion Resistant Bellows couplings

与马达的连接作业在

5分钟以内!

Connecting to the motor takes less than 5 minutes!

产品概要
Product Overview



类 别 Type	DYNABOX – DYNABOX XL
基座号 Frame number	25-35-45-55-63-75-90-110-125-160-200
输出扭矩 Output torque	Nm :10-25-60-90-150-200-350-600-750-1500-2500
背隙 Backlash	EXPERT: 1分(DYNABOX XL为2分) MEDIUM: 5分 BASIC: 10分(25尺寸为15分) EXPERT: 1 arc-min (2 arc-mins for DYNABOX XL) MEDIUM: 5 arc-mins BASIC: 10 arc-mins (15 arc-mins for frame No.25) ※25尺寸仅适用BASIC ※ Frame No.25 is available in the BASIC only.
减速比 Reduction ratio	(3)-5-7-10-15-20-30-45-60-90
轴 组 Axis type	5种: 法兰型、实心轴 (单轴) 型、实心轴 (双轴) 型、中空轴 (安装胀紧套) 型、中空轴 (附带键槽) 型 5 types: Flange type, solid shaft (single shaft) type, solid shaft (double shaft) type, hollow shaft (with shrink disk) type, hollow shaft (with key groove) type

减速比、功率矩阵
Reduction ratio/capacity matrix
输入轴额定速度3,000rpm
Input shaft rated speed 3,000rpm

		减速比 Reduction ratio									
		3.125	5.2	7.25	10.25	14.5	19.5	30	45	60	90
功率 Capacity	50W										
	100W										
	200W										
	400W										
	500W										
	750W										
	1000W										
	1500W										
	2000W										
	3500W										
	5000W										
	7000W										
	9000W										
减速机基座号 Reducer frame number		25	35	45	55	63	75	90	110		

※Girard Transmissions不可通过“减速机选定工具”选定。
选定、性能、尺寸等详细内容, 请咨询本公司营业部。
*Girard Transmissions products are not available on the "Reduction Gear Selection Tool".
For details on selection, performance, dimensions, etc., please contact our sales department.

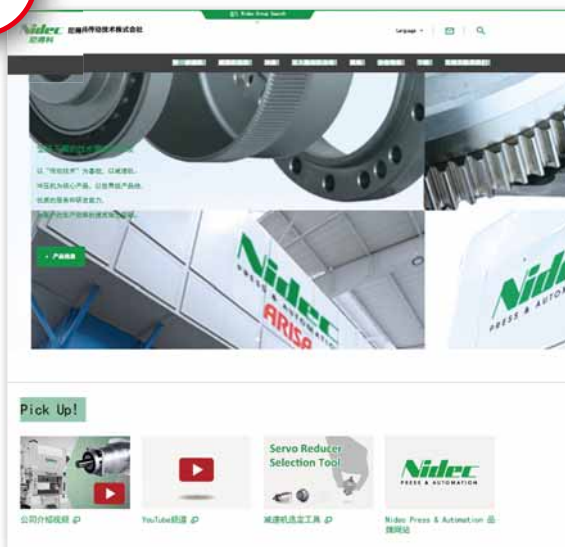
减速机选定工具

Reducer Selection Tool

※Nidec Graessner和Girard Transmissions不可通过“减速机选定工具”选定。请咨询本公司营业部。

STEP 1

- 从本公司主页顶部画面上方的黑色栏或画面下方的 Pick Up ! 点击“减速机选定工具”的横幅
- Click the "Servo Reducer Selection tool"



STEP 3

①根据安装马达选定减速机 选择安装马达和减速机

Make a selection from the motor list
Select the motor and the reducer



- 选择要安装的伺服马达厂家和马达型号
- 选择要安装的减速机的系列和减速比

★ 此处可下载产品目录

- 选择结束后，点击 **到减速机尺寸的选择** 按钮

- Select the servo motor maker and model name
- Select the reducer type and reduction ration
- * Here, you can download the catalogue

· After making a selection click **To select the frame size**

STEP 2

下述画面启动
选定方法有以下 4 种

The screen below appears
There are 4 ways to select the reducer



STEP 3

②根据负载条件选定减速机 选择减速机的系列

Make a selection from load condition
Select the reducer type



- ①根据安装电机选定减速机
- ②根据负载条件选定减速机
- ③根据应用方式选定减速机
- ④根据型号选定减速机 **NEW!**

- ①Make a selection from the motor list
- ②Make a selection from load condition
- ③Select the reducer model based on the application
- ④Specify the reducer from the model name nomenclature **NEW!**

STEP 3

③根据应用方式选定减速机 选择应用方式

Select the reducer model based on the application
Select the application



注) EVRG 及 STH 系列未登载。
EVGR and STH series are not listed.



はじめちゃん

STEP
4

选择减速机尺寸
Select the reducer size



续下页
to Next page

注) VRT-042C 请选择 VRG 系列。
In the motor selection option, VRT-042C is in VRG-series.

- 根据马达型号不同, 有些尺寸可能无法选择
- 选择减速机尺寸, 点击 注意事项 选择
- Depending on the motor model, certain sizes cannot be selected
- Select the reducer size and click Caution Select

STEP
4

输入负载条件
Input operation cycle, reduction ratio, radial rpm, thrust load, load distance, formula

Input load condition
Input operation cycle, reduction ratio, radial rpm, thrust load, load distance, formula



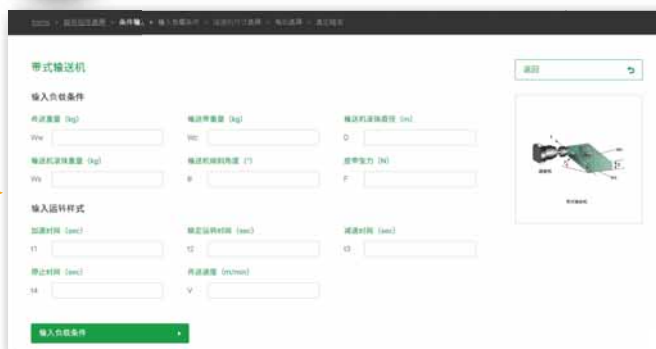
续下页
to Next page

STEP
5

选择减速机系列、减速比
根据需要输入负载距离、系数
Select the reducer model and reduction ratio
Input load distance and formula if needed

STEP
4

输入应用方式的运转条件
Input operation cycle of the application



续下页
to Next page

STEP
3

④ 根据型号选定减速机
Specify the reducer from the model name nomenclature





本次介绍的内容仅为示例。

“减速机选定工具 (Reducer Selection Tool)” 旨在成为用户友好的终极工具，今后还将不断改进、丰富功能，敬请期待。

This is just one example of how to utilize our Reducer Selection Tool. We will keep making the improvement in its function of the Servo Reducer Selection Tool with the aim of making the best user friendly tool.

① 根据安装马达选定减速机

Make a selection from the motor list

② 根据负荷条件选定减速机

Make a selection from load condition

③ 根据应用方式选定减速机

Select the reducer model based on the application

STEP 5

选择减速机尺寸

Select the reducer size

STEP 6



根据条件不同，分为可选尺寸和不可选尺寸。

Depending on the condition, certain sizes cannot be chosen or can be chosen

STEP 5

STEP 6

选择马达厂家、型号

Select the motor make and the model name

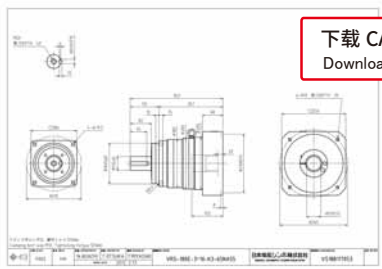


可选择可输出负荷条件的马达。

The motor which can provide load condition can be selected

④ 根据型号选定减速机

Specify the reducer from the model name nomenclature



下载 CAD 数据
Download CAD file

可以按 DXF、IGS、STP 的型号下载。
DXF, IGS, STP format data can be downloaded.



规格表的下载
Download specification

对于选定的型号，可以下载规格表。
(无需注册)

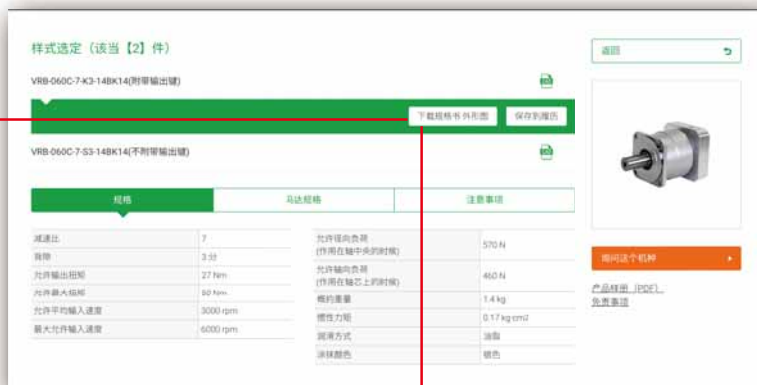
The specification sheet of the selected reducer can be downloaded.
(No registration required)

完成
选定

Finish
selection

减速机的选定结果

The result of the reducer selection



在减速机的选定结果中显示减速机型号、标准交期、标准价格、减速机规格、安装马达规格。并且可以下载规格表、外形尺寸图 (PDF、2D、3D)。

The result page shows the model number of the reducer and the specification of the reducer and the motor. The specification sheet, and dimension of the reducer (PDF, CAD drawing in DXF, IGS, and STP) can be downloaded from the same page.

伺服马达厂家一览表 Servo Motor Manufacturer List

■日本国内主要伺服马达厂家 Japanese Servo Motor Manufacturer

Panasonic 株式会社 Panasonic Corporation	FANUC 株式会社 FANUC CORPORATION
株式会社安川电机 YASKAWA Electric Corporation	多摩川精机株式会社 TAMAGAWA SEIKI CO.,LTD.
三菱电机株式会社 Mitsubishi Electric Corporation	CKD 日机电装株式会社 CKD NIKKI DENSO CO.,LTD.
富士电机株式会社 FUJI ELECTRIC CO.,LTD.	株式会社日立产机系统 Hitachi Industrial Equipment Systems Co.,Ltd.
欧姆龙株式会社 OMRON Corporation	株式会社三明 Sanmei Co.,Inc.
山洋电气株式会社 SANYO DENKI CO.,LTD.	尼得科仪器株式会社 NIDEC INSTRUMENTS CORPORATION
株式会社基恩士 KEYENCE CORPORATION.	东方马达株式会社 ORIENTAL MOTOR Co.,Ltd.
芝浦机械株式会社 SHIBAURA MACHINE CO.,LTD.	

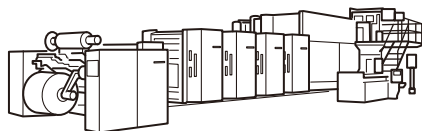
■海外主要伺服马达厂家 Global Servo Motor Manufacturer

ALLEN BRADLEY	BECKHOFF
ABB	LENZE
B&R	LUST
BALDOR	PARKER
BAUMULLER	SAMSUNG
BOSCH REXROTH	SCHNEIDER
DELTA	SIEMENS
EMERSON (CONTROL TECHNIQUES)	TECO
ESTUN	GOLDEN AGE

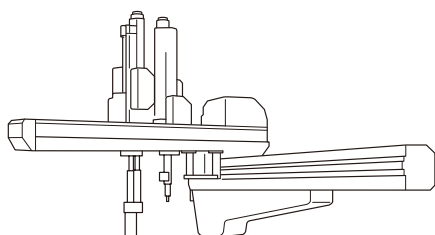
* 根据各公司马达系列不同，有些马达可能无法安装。详细内容欢迎咨询。

* May not be applicable depending on other company motor series. (For details, contact us.)

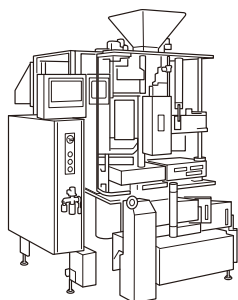
■ 印刷机
Printer



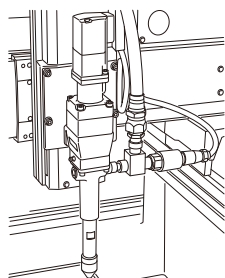
■ 龙门机器人
Gantry robot



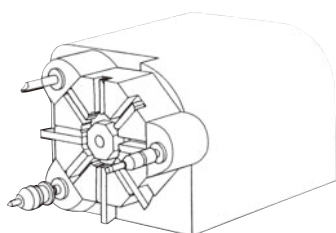
■ 包装机(纵型轴衬)
Packing machine(vertical pillow)



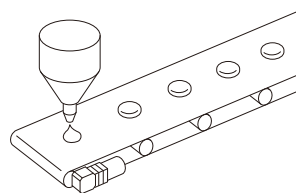
■ 分配器机器人
Dispenser robot



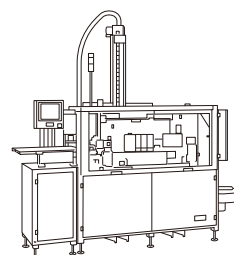
■ 回转头
Turret head



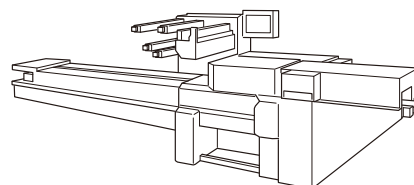
■ 带式输送机
Conveyer-belt



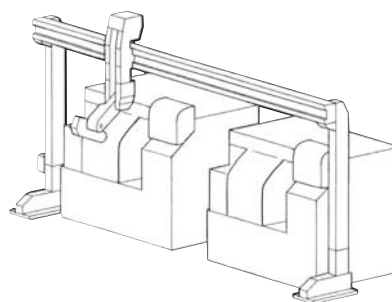
■ 自动装箱机
Auto packing sealing machine



■ 包装机(横型轴衬)
Packing machine(horizontal pillow)



■ 装料机器人
Loader robot



备有各种实例。
可在各种装置上安装。
Attachable and applicable to a range
of applications and devices

High precision
ABLE REDUCER

ABLE减速机

NEV Series

EVRG Series

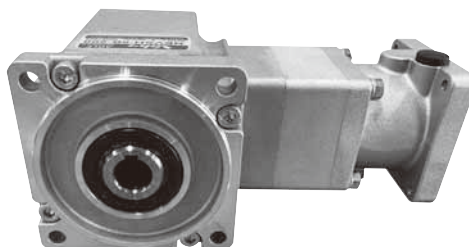
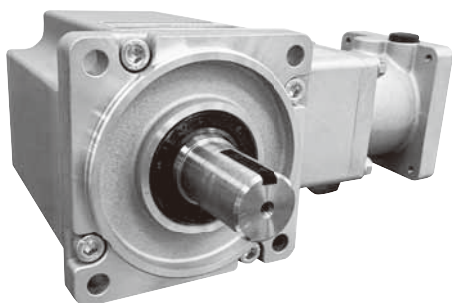
EVS Series

EVT Series

EVB Series

EVL Series

NEV series



对应省空间之需

可进一步发挥小型伺服马达的特性, 节省空间。

Corresponds to narrow spaces

Corresponds to narrow spaces, characteristics of a compact servomotor are maximized.

全长 96mm 的紧凑设计 (中空轴)

适用于节省空间的直交型紧凑设计, 能进一步发挥小型伺服马达的特性。

Compact design of 96mm full length (hollow shaft)

Corresponds to narrow spaces, characteristics of a compact servomotor are maximized with the compact design of a right angle type.

减速比 1/3 ~ 1/105、
马达功率 100W ~ 4kW 系列

免维护 & 安装自由

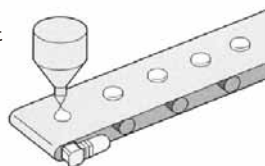
润滑油采用长寿命的高级润滑脂, 无需更换。
此外, 有赖于密闭填充的构造, 安装姿势也很自由。

Series with reduction ratios 1/3 ~ 1/105
and motor capacities 100W ~ 4kW

Maintenance free & freely mountable

High-grade and long-life grease is used as a lubricant and does not require replacement. Moreover, adoption of a sealed-filling structure allows for freely changing the mounting posture.

带式输送机
Conveyer-belt

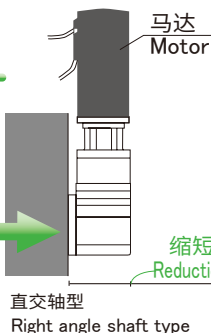
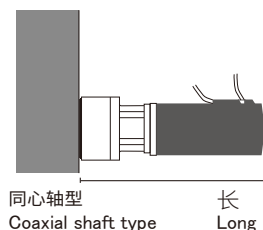


省空间

Space saving

如为直交轴型 NEV 系列, 在同轴型中无法容纳的空间下也能安装。

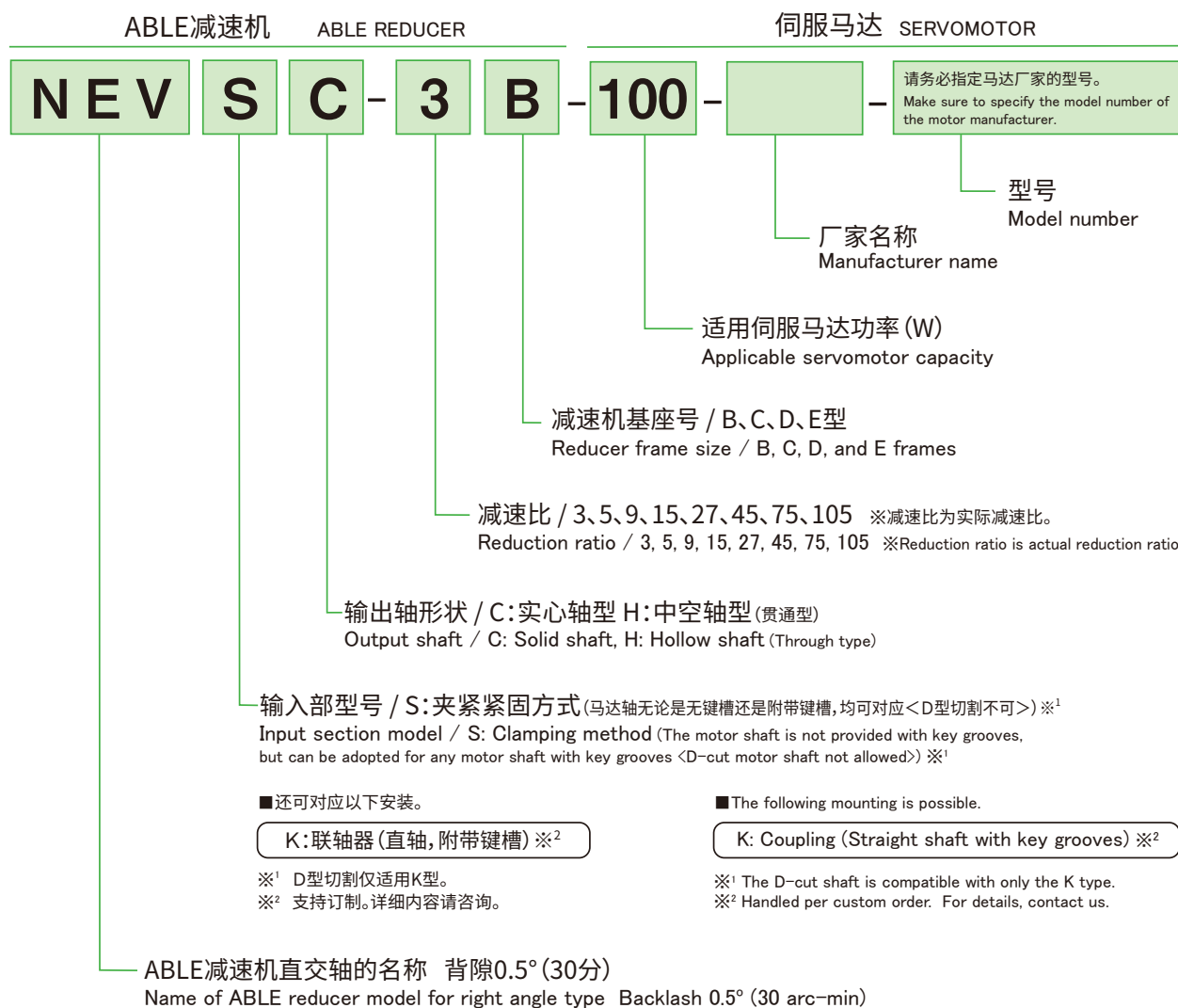
In case of right angle shaft type NEV series, jointing is available even in a space incapable of storage in the coaxial shaft type.



减速机输出轴位于安装面的中心, 可自由改变安装方向。

Because the reducer output shaft is located at the center of the mounting part, the mounting direction can be freely changed.

机种、型号代码 Type & Model Code



减速比、基座号 Reduction ratio/Frame size

■ 输入转速 3,000rpm Input rotational speed 3,000rpm

功率 (W) Capacity	减速比 Ratio	1/3	1/5	1/9	1/15	1/27	1/45	1/75	1/105
100							C	D	
200		B		C				E	
400			C		D		E		
750									—
1000		C							
1500				E					
2000		D							
2500									
3000									
3500		E							
4000									

■关于润滑油 About lubricant

- 润滑 : 润滑脂
- 更换 : 不需要
- Lubrication : Grease
- Replacement : Not necessary

NEV

减速比 Ratio	型号 Model number				输出轴 转速 Output shaft rotational speed	额定输出 扭矩 Rated output torque	瞬时最大 输出扭矩 Instantaneous maximum output torque	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load	惯性惯量 Moment of inertia	容许 平均扭矩 Nominal output torque	容许 最大扭矩 Maximum output torque	重量 Mass
	机种 Model	减速比 Ratio	基座号 Frame size	马达功率 Motor capacity	[rpm]	[Nm]	[Nm]	[N]	[N]	[kg·cm ²]	[Nm]	[Nm]	[kg]
1/3	NEVS □	-3	B	-100	1000	0.48	1.43	784	392	0.377	5.00	15.0	2.0
	NEVS □	-3	B	-200	1000	1.34	4.01	784	392	0.510	5.00	15.0	2.1
	NEVS □	-3	B	-400	1000	3.25	9.74	784	392	0.504	5.00	15.0	2.1
	NEVS □	-3	C	-750	1000	6.44	19.3	784	392	0.978	8.83	26.5	2.9
	NEVS □	-3	C	-1000	1000	8.59	25.8	784	392	1.77	9.02	27.1	3.0
	NEVS □	-3	D	-1500	1000	11.9	35.8	980	490	3.90	22.6	67.7	5.1
	NEVS □	-3	D	-2000	1000	16.7	50.1	980	490	3.90	22.6	67.7	5.1
	NEVS □	-3	D	-2500	1000	21.5	64.4	980	490	3.90	22.6	67.7	5.1
	NEVS □	-3	E	-3000	1000	24.8	74.5	1176	588	6.61	36.1	108	9.3
	NEVS □	-3	E	-3500	1000	29.6	88.8	1176	588	6.61	36.1	108	9.3
1/5	NEVS □	-3	E	-4000	1000	34.4	103	1176	588	6.61	36.1	108	9.3
	NEVS □	-5	B	-100	600	0.99	2.96	980	490	0.144	1.34	4.03	2.2
	NEVS □	-5	B	-200	600	2.58	7.73	980	490	0.539	4.57	13.7	2.4
	NEVS □	-5	C	-400	600	5.15	15.4	980	490	0.555	5.40	16.2	3.8
	NEVS □	-5	D	-750	600	9.66	28.9	1176	588	1.68	10.1	30.4	6.3
	NEVS □	-5	E	-1000	600	9.86	29.6	1470	735	2.97	27.1	81.2	11.3
	NEVS □	-5	E	-1500	600	17.8	53.5	1470	735	2.97	27.1	81.2	11.3
	NEVS □	-5	E	-2000	600	25.8	77.3	1470	735	2.97	27.1	81.2	11.3
	NEVS □	-9	B	-100	333	2.32	6.96	1176	588	0.0978	2.41	7.25	2.2
	NEVS □	-9	C	-200	333	4.64	13.9	1176	588	0.493	8.83	26.5	3.8
1/9	NEVS □	-9	D	-400	333	7.37	22.1	1176	588	0.629	9.73	29.2	5.2
	NEVS □	-9	D	-750	333	17.4	52.1	1176	588	1.42	18.2	54.7	6.3
	NEVS □	-9	E	-1000	333	17.8	53.3	1470	735	2.35	48.7	146	11.3
	NEVS □	-9	E	-1500	333	32.1	96.2	1470	735	2.35	48.7	146	11.3
	NEVS □	-9	E	-2000	333	46.4	139	1470	735	2.35	48.7	146	11.3
	NEVS □	-15	B	-100	200	3.87	11.6	1470	735	0.0535	4.07	12.2	2.2
	NEVS □	-15	C	-200	200	7.73	23.1	1470	735	0.323	8.83	26.5	3.8
	NEVS □	-15	D	-400	200	15.4	46.3	1470	735	0.365	16.2	48.6	5.2
1/15	NEVS □	-15	E	-750	200	28.9	86.9	1764	882	0.962	29.2	87.6	10.9
	NEVS □	-15	E	-1000	200	38.7	116	1764	882	1.75	40.6	122	11.3
	NEVS □	-27	B	-100	111	6.96	20.9	1470	735	0.0357	7.31	21.9	2.2
	NEVS □	-27	D	-200	111	10.7	32.0	1470	735	0.228	29.1	79.1	5.2
	NEVS □	-27	D	-400 ※	111	27.8	79.1	1470	735	0.228	29.1	79.1	5.2
1/27	NEVS □	-27	E	-750	111	52.2	157	1764	882	0.599	54.6	164	10.9
	NEVS □	-45	C	-100	66	11.6	34.8	1764	885	0.608	12.1	36.5	3.9
	NEVS □	-45	D	-200	66	23.2	69.6	1764	885	0.749	29.1	79.1	5.8
	NEVS □	-45	E	-400	66	46.4	139	2070	1035	1.38	56.8	170	10.9
1/45	NEVS □	-75	D	-100	40	19.3	58.0	2070	1035	0.507	29.1	79.1	5.8
	NEVS □	-75	E	-200	40	38.7	116	2370	1185	0.809	56.8	170	10.9
1/75	NEVS □	-105	D	-100 ※	28	27.1	79.1	2370	1185	0.462	29.1	79.1	5.8
	NEVS □	-105	E	-200	28	54.1	162	2670	1335	0.694	56.8	170	10.9

注1) 惯性惯量表示减速机(单体)的输入轴换算值。

注2) 最高输入转速为5000rpm, 通常在3000rpm以下使用。

注3) 径向负荷为输出轴中央部的显示。

注4) 质量会因减速比和输入轴尺寸的不同而存在若干差异。

注5) ※ 标记机型在施加负荷到马达瞬时最大扭矩后会过载, 请在减速机的容许最大扭矩内使用。

注6) 背隙量为0.5°(30分)以下。

〈选定注意事项〉

※ 仅在超低速旋转范围内使用时, 可能会在减速机内部发生润滑油润滑不良的问题。

在输出转速1rpm以下使用时, 请咨询本公司。

※ 如果是输出旋转角度较小的摇动运转, 可能会影响动力传递部的油膜形成。

在输出旋转角度120°以下使用时, 请咨询本公司。

※ 中空轴型(NEVSH)采用键连接, 在高频次正反运转的情况下, 请注意键的磨损。

※ 减速机容许最高温度: 90°C

连续运转时, 可能会因负荷大小而超过容许值, 需要准备强制冷却。

Note 1) The moment of inertia relates to input.

Note 2) The maximum input rotational speed is 5,000rpm. Use the reducer under 3,000rpm regularly.

Note 3) Radial load is an indication at the center of the output shaft.

Note 4) The mass may vary slightly model to model.

Note 5) Use the model indicated with ※ to the extent of maximum output torque of the reducer because it may become an overloaded state if load is applied at the max. instantaneous output torque of the motor.

Note 6) Backlash is 0.5° (30 arc-min) or less.

<Precautions on selection>

※ When using in very low speed, lack of lubrication may happen.

Contact us when using at lower than 1 rpm at output.

※ When using in small radian movement, it can influence the oil film-forming of the power transmission part.

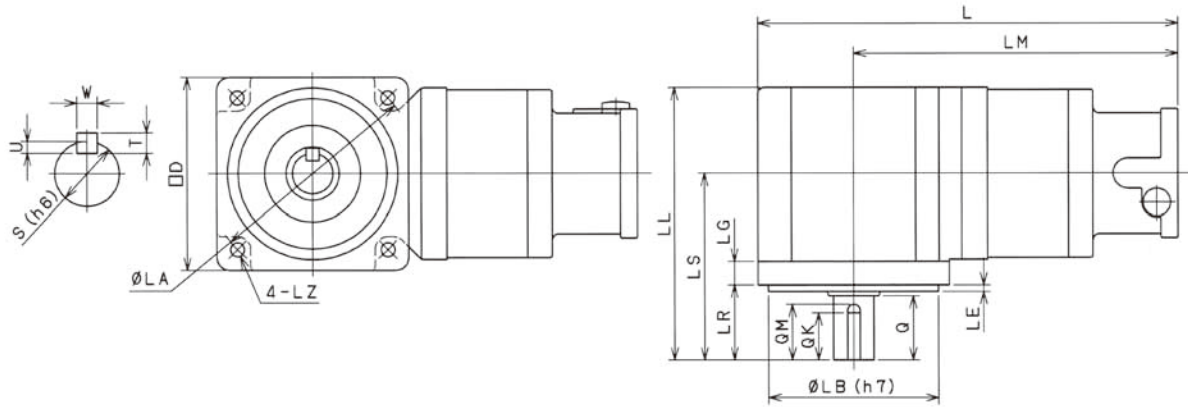
Contact us when the gearbox is used at less than 120 degree radian.

※ The connecting method of the NEVSH model is a key. Rapid CW/CCW movements may wear out the key and keyway. Please pay careful attention.

※ Permitted housing temperature : 90°C

For continuous operation, it is necessary to prepare the forced cooling because it may exceed the allowable temperature depending on the size of the load.

NEV



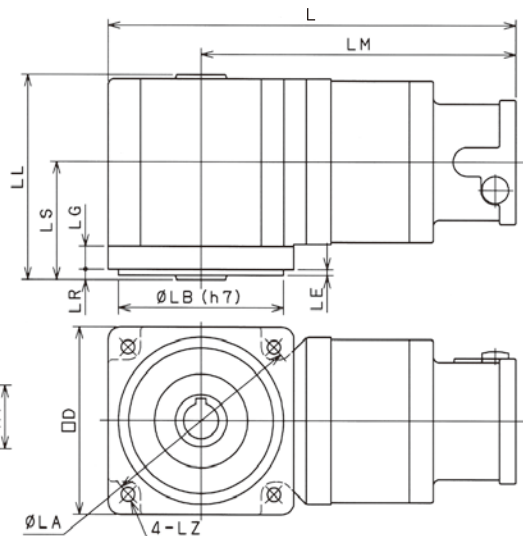
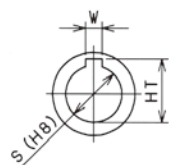
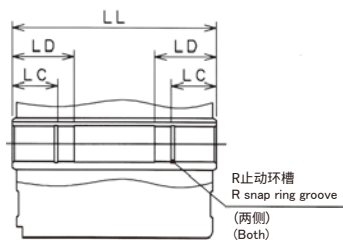
基座号 Frame size	减速比 Ratio	马达功率	长度							输出轴						法兰				
		Motor capacity	Length							Output shaft						Flange				
		W	L	LM	LL	LS	LR	LG	Q	QM	S	W × U	T	D	LB	LA	LE	LZ		
B	3	100	144.5	105.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	3	200	149.5	110.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	3	400	149.5	110.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	5	100	163.5	124.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	5	200	168.5	129.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	9	100	163.5	124.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	15	100	163.5	124.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
C	27	100	163.5	124.5	124	85	35	10	30	26	22	19	6 × 3.5	6	78	70	90	3	6.5	
	3	750	171.5	126.5	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
	3	1000	171.5	126.5	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
	5	400	197.5	152.5	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
	9	200	197.5	152.5	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
	15	200	197.5	152.5	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
D	45	100	208	163	127	87	35	11	30	26	22	19	6 × 3.5	6	90	80	100	3	6.5	
	3	1500	211.5	154	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	3	2000	211.5	154	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	3	2500	211.5	154	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	5	750	229	171.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	9	400	225	167.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	9	750	229	171.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	15	400	225	167.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	27	200	225	167.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	27	400	225	167.5	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	45	200	235.5	178	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
	75	100	235.5	178	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8	
105	100	235.5	178	164	114	48	14	40	35	30	24	8 × 4	7	115	110	130	5	8.8		
E	3	3000	239.5	167	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	3	3500	239.5	167	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	3	4000	239.5	167	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	5	1000	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	5	1500	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	5	2000	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	9	1000	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	9	1500	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	9	2000	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	15	750	264	191.5	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	15	1000	282.5	210	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	27	750	264	191.5	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	45	400	270.5	198	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
	75	200	270.5	198	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11	
105	200	270.5	198	183	133	63	14	55	52	45	32	10 × 5	8	145	130	165	5	11		

※ 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧入型) 为准。
[键槽宽度尺寸公差: P9 / 键宽尺寸公差: h9]

※ Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type)
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

NEV

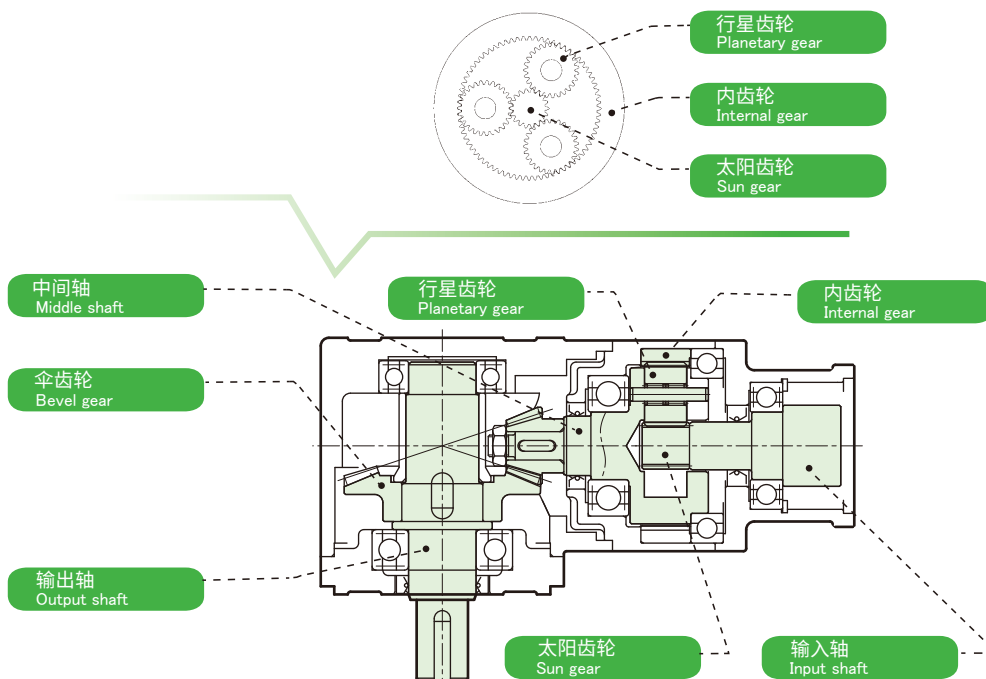
基座号 Frame size	适合R止动环 Suitable R snap ring	LL	LD	LC
B	R13	96	30	22
C	R17	99	30	22
D	R24	127	45	22
E	R32	131	50	22



基座号 Frame size	减速比 Ratio	马达功率 Motor capacity	长度 Length						输出轴 Output shaft			法兰 Flange				
		W	L	LM	LL	LS	LR	LG	S	W	HT	D	LB	LA	LE	LZ
B	3	100	144.5	105.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	3	200	149.5	110.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	3	400	149.5	110.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	5	100	163.5	124.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	5	200	168.5	129.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	9	100	163.5	124.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	15	100	163.5	124.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
C	27	100	163.5	124.5	96	55	5	10	13	5	15	78	70	90	3	6.5
	3	750	171.5	126.5	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
	3	1000	171.5	126.5	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
	5	400	197.5	152.5	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
	9	200	197.5	152.5	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
	15	200	197.5	152.5	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
D	45	100	208	163	99	57	5	11	17	5	19	90	80	100	3	6.5
	3	1500	211.5	154	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	3	2000	211.5	154	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	3	2500	211.5	154	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	5	750	229	171.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	9	400	225	167.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	9	750	229	171.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	15	400	225	167.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	27	200	225	167.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	27	400	225	167.5	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	45	200	235.5	178	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	75	100	235.5	178	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
E	105	100	235.5	178	127	74	8	14	24	8	27	115	110	130	5	8.8
	3	3000	239.5	167	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	3	3500	239.5	167	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	3	4000	239.5	167	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	5	1000	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	5	1500	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	5	2000	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	9	1000	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	9	1500	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	9	2000	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	15	750	264	191.5	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	15	1000	282.5	210	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	27	750	264	191.5	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	45	400	270.5	198	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	75	200	270.5	198	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11
	105	200	270.5	198	131	78	8	14	32	10	35	145	130	165	5	11

※ 输出侧中空轴的键槽宽度公差：H9

※ Keyway width tolerance of the hollow shaft on the output side：H9



第1段减速部 1st stage reduction section

马达~太阳齿轮~中间轴
Motor ~ Sun gear ~ Middle shaft

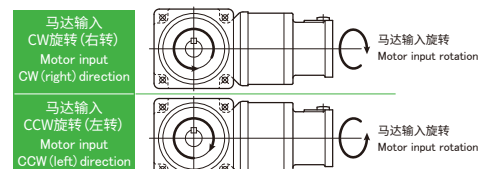
来自马达的旋转传递到安装在输入轴上的太阳齿轮,太阳齿轮通过与内齿轮啮合的行星齿轮啮合,将公转运动传递到行星齿轮,第2段的伞齿轮通过中间轴旋转。

Rotation from the motor is transmitted to the sun gear attached to the Input shaft. The sun gear engages with the planetary gear that is engaged with the internal gear. This transmits orbital motion to the planetary gear to rotate the 2nd step bevel gear through the middle shaft.

输出旋转方向 Direction of output rotation

表示马达输入CW旋转(右转)时,输出轴部为CCW旋转(左转)。图中的箭头表示输入轴与输出轴的旋转关系,并非限定旋转方向。

When the motor rotates CW (right) direction, the output shaft rotates CCW (left). The drawing below shows only the relationship between motor shaft and output shaft, and not limits the direction of the reducer.



第2段减速部 2nd stage reduction section

中间轴~伞齿轮~输出轴
Middle shaft ~ Bevel gear ~ Output shaft

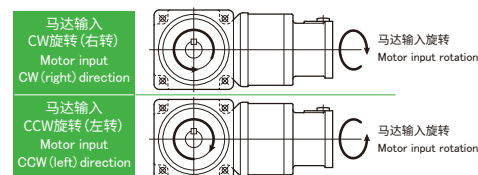
中间轴的旋转传递到安装在中间轴上的伞齿轮,输出轴通过装在输出轴上的伞齿轮啮合旋转。

Rotation of the middle shaft is transmitted to the bevel gear attached to the middle shaft. Engagement with the bevel gear attached to the output shaft rotates the output shaft.

输出旋转方向 Direction of output rotation

表示马达输入CW旋转(右转)时,输出轴部为CCW旋转(左转)。图中的箭头表示输入轴与输出轴的旋转关系,并非限定旋转方向。

When the motor rotates CW (right) direction, the output shaft rotates CCW (left). The drawing below shows only the relationship between motor shaft and output shaft, and not limits the direction of the reducer.



以上为2段型减速机的说明。

1段型减速机时,仅适用第2段减速部的动作原理。

The above describes operation in a double reducer.

In the case of a single reducer, the above principle is adopted only for the 2nd stage reduction section.

■ 型号选定 Examples of model selection

1

[运转模式]

启动时: $T_1=30(\text{Nm})$ $t_1=0.5(\text{sec})$ $n_1=50(\text{rpm})$ 正常运转时: $T_2=10(\text{Nm})$ $t_2=5(\text{sec})$ $n_2=100(\text{rpm})$ 减速时: $T_3=-20(\text{Nm})$ $t_3=1(\text{sec})$ $n_3=50(\text{rpm})$ 停止时: $T_4=0(\text{Nm})$ $t_4=10(\text{sec})$ $n_4=0(\text{rpm})$

[最高转速]

输出最高转速: $n_{\text{OUT}}=100(\text{rpm})$ 输入最高转速: $n_{\text{IN}}=5000(\text{rpm})$ (因马达而受限)

[Operating pattern]

At operation: $T_1=30(\text{Nm})$ $t_1=0.5(\text{sec})$ $n_1=50(\text{rpm})$ At normal operation: $T_2=10(\text{Nm})$ $t_2=5(\text{sec})$ $n_2=100(\text{rpm})$ At reduction: $T_3=-20(\text{Nm})$ $t_3=1(\text{sec})$ $n_3=50(\text{rpm})$ At stop: $T_4=0(\text{Nm})$ $t_4=10(\text{sec})$ $n_4=0(\text{rpm})$

[Max. number of revolutions]

Max. output speed: $n_{\text{OUT}}=100(\text{rpm})$ Max. input speed: $n_{\text{IN}}=5000(\text{rpm})$ (limited by the motor)

OK

2

根据负荷扭矩模式计算出加载到输出轴上的平均负荷扭矩。
平均负荷扭矩: $T_a(\text{N}\cdot\text{m})$ Calculate mean load torque given to the output shaft from the load torque pattern. Mean load torque: $T_a(\text{N}\cdot\text{m})$

$$T_a = \sqrt[3]{\frac{50 \times 0.5 \times |30|^3 + 100 \times 5 \times |10|^3 + 50 \times 1 \times |-20|^3 + 0}{50 \times 0.5 + 100 \times 5 + 50 \times 1 + 0}}$$

$$= 14.0(\text{Nm})$$

根据负荷扭矩模式计算出输出平均转速。

输出平均转速: $n_{\text{aOUT}}(\text{rpm})$ Calculate mean output rotational speed from the load torque pattern.
Mean output rotational speed: $n_{\text{aOUT}}(\text{rpm})$

$$n_{\text{aOUT}} = \frac{50 \times 0.5 + 100 \times 5 + 50 \times 1 + 0}{0.5 + 5 + 1 + 10} = 34.8(\text{rpm})$$

OK

3

暂时选定型号。

Temporarily select the model.

 $14.0 \leq 28.9(\text{Nm})$

(从性能表选定15E-750)

(Select 15E-750 from the performance table)

OK

4

根据最高输出转速(n_{OUT})和最高输入转速(n_{IN})确定
减速比(R)。Determine reduction ratio (R) from max.
output rotational speed (n_{OUT}) and max. input rotational speed (n_{IN}).

$$\frac{5000}{100} = 50 \geq 15$$

根据最高输出转速(n_{OUT})和减速比(R)计算出最高输入
转速(n_{IN})。Calculate max. input speed (n_{IN}) from max.
output rotational speed (n_{OUT}) and reduction ratio (R).

$$n_{\text{IN}} = 100 \times 15 = 1500(\text{rpm})$$

OK

5

根据平均输出转速 n_{aOUT} 和减速比(R)计算出平均输入
转速 n_{aIN} 。Calculate mean input rotational speed n_{aIN} from
mean output rotational speed n_{aOUT} and reduction ratio (R).

$$n_{\text{aIN}} = 34.8 \times 15 = 522 \leq 3000(\text{rpm})$$

OK

6

确认最高输入转速小于容许最高输入转速。

Ensure that max. input speed is less than the fixed max.
input speed.

$$n_{\text{IN}} = 1500 \leq 5000(\text{rpm})$$

OK

7

确认 T_1 、 T_3 在性能表的瞬时容许最大扭矩值以内。Ensure that T_1 and T_3 are within the values of maximum output
torque in the performance table.

$$T_1 = 30 \leq 87.6(\text{Nm})$$

$$T_3 = 20 \leq 87.6(\text{Nm})$$

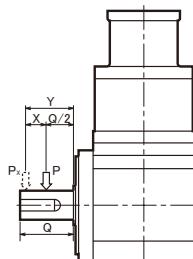
OK

选定15E-750 Fixed to 15E-750

容许径向负荷 Allowable radial load

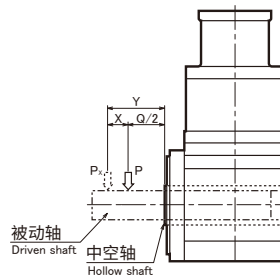
■ 实心轴径向

Solid shaft radial



■ 中空轴径向

Hollow shaft radial



※被驱动轴的强度请客户自行确认。

※Check the driven shaft strength by yourself.

径向负荷不在输出轴中央部时, 请使用以下算式和常数计算。

If radial load is applied to the portion other than the center of the output shaft, calculate the load using the following equation and constants:

$$P_x = \{K / (K + X)\} \times P$$

K: 常数
Constant

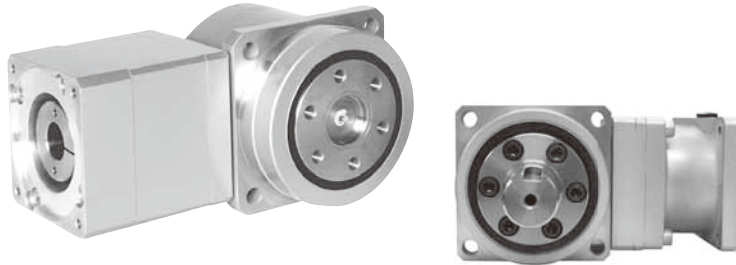
$$X = Y - Q/2$$

X: 负荷点位移距离(mm)
Load point displacement distanceP: 容许径向负荷 (N)
Allowable radial loadY: 负荷点 (mm)
Load pointQ: 常数
ConstantPx: 容许轴负荷(N)
Allowable shaft load

基座号 Frame size	常数:Q Constant	常数:K Constant
B	30	94.5
C	30	97.5
D	40	128
E	55	138.5

This image shows a single sheet of white paper with horizontal ruling lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page. There are no margins, text, or other markings on the paper.

EVRG series



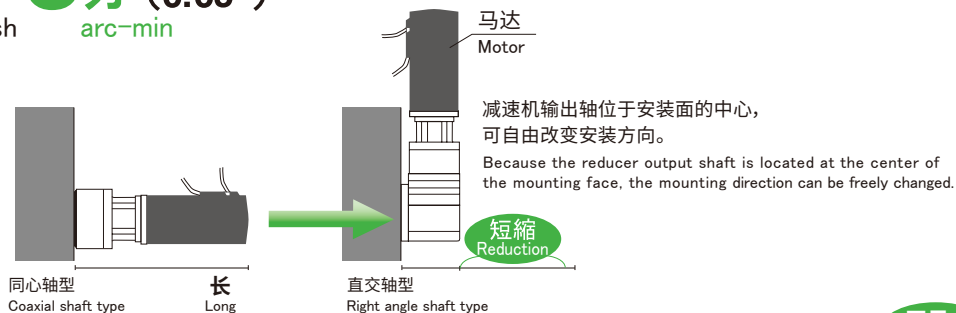
包括减速比1/5~1/27、马达功率100W~7Kw系列

Reduction ratio 1/5 ~ 1/27, motor capacity 100W ~ 7kW series.

广泛适用于小~大型伺服马达。

Compatible with a wide range of servomotors from small to large sizes.

背隙 **3分** (0.05°)
Backlash arc-min



可以缩短减速机输出轴方向的尺寸。

It is possible to shorten the length in the output shaft direction of the reducer.

安装部的尺寸和本公司VRG系列(同心轴型)相同。

Dimensions of the mounting side are same as those of our VRG series (coaxial shaft type).

可进一步发挥小型伺服马达的特性, 节省空间。

Corresponds to narrow spaces by fully exerting its advantages as a compact servomotor.

利用交叉滚珠轴承实现高刚性。

Realizes high rigidity with a newly adopted cross roller bearing.

免维护&安装自由。

Maintenance free & freely mountable.

润滑油采用长寿命的高级润滑脂, 无需更换。此外, 有赖于密闭填充的构造, 安装姿势也很自由。

High-grade and long-life grease is used as a lubricant and does not require replacement.

Moreover, adoption of a sealed-filling structure allows for freely changing the mounting posture.

可安装各公司的伺服马达。

Applicable to servomotors of the following manufacturers:

※根据各公司马达系列不同, 有些马达可能无法安装。详细内容请咨询。

※ May not be applicable depending on other company motor series. (For details, contact us.)

同尺寸
Same size

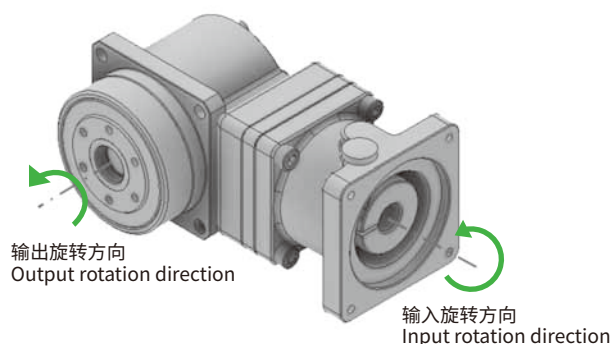
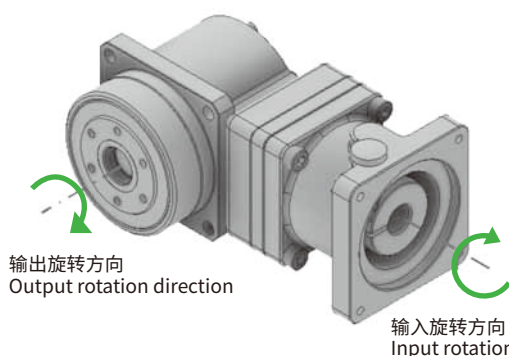
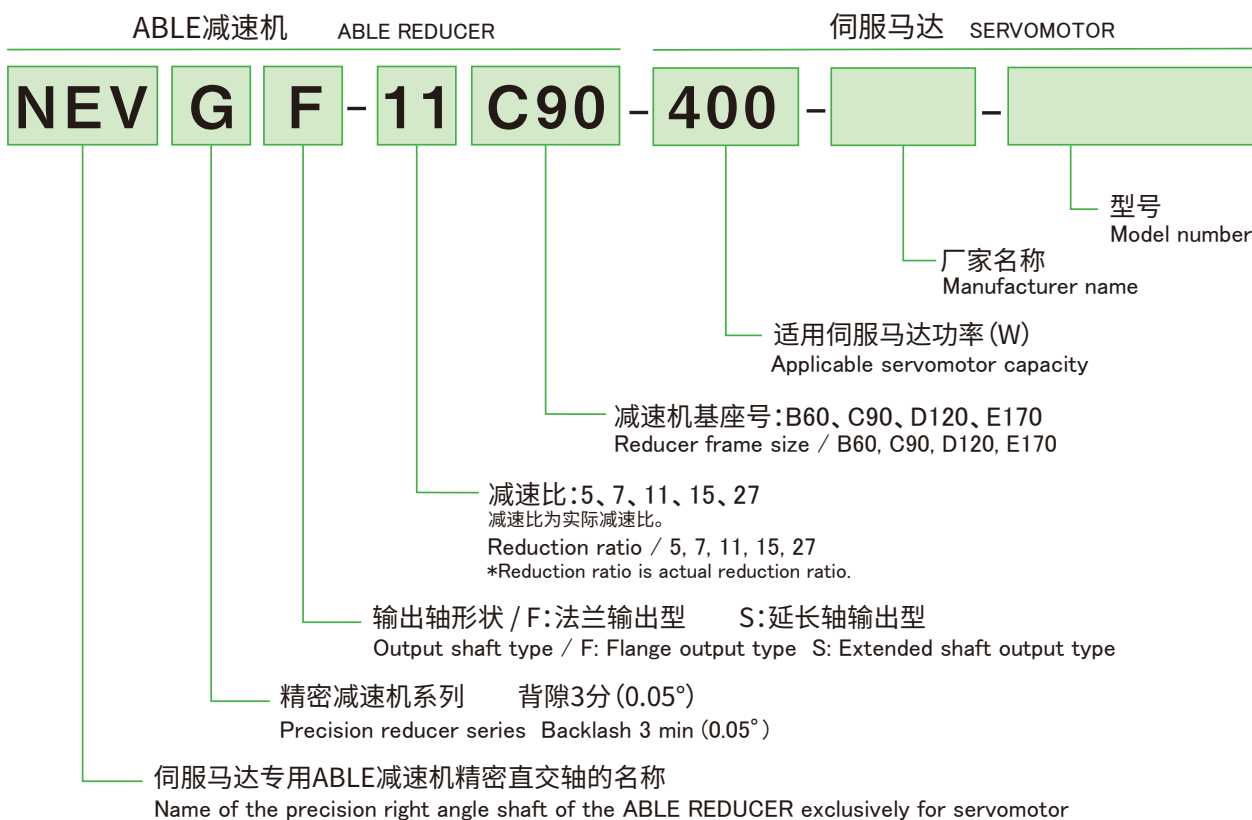


EVRG系列
直交轴型

EVRG series
right angle shaft type



机种、型号代码 Type & Model Code



减速比、基座号 Reduction ratio/Frame size

■ 输入转速 3,000rpm 时 Input rotational speed 3,000rpm

马达功率(W) Motor capacity	减速比 Ratio	1/5	1/7	1/11	1/15	1/27
100						
200			B60			
400						
750			C90			
1000						
1500						
2000			D120			
2500						
3000						
3500						
4000			E170			
5000						
7000						

■减速机的基本性能 (B ~ D型: 输入3000rpm、E型: 输入2000rpm)
Basic performance of reducer (B ~ D frame : input 3,000rpm, E frame : input 2,000rpm)

马达 额定转速 Rated number of revolutions	减速机 基座号 Reducer frame size	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5		※6	※7	※8	※9	
			容许 平均扭矩 Nominal output torque	容许 最大扭矩 Maximum output torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许径向负荷 Permitted radial load		容许 轴向负荷 Permitted axial load	容许 扭矩 Allowable moment	重量 Mass	法兰 Flange	输出轴 Output shaft
			[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	法兰 Flange	输出轴 Output shaft					
[rpm]							[N]	[N]	[N]	[Nm]	[kg]	[kg]	
3000	B60	7	6.26	14.7	3000	5000	672	245	927	38	1.4	1.5	
		11	7.12	21.4			769	280	927				
		15	7.4	22.2			844	308	927				
	C90	5	17.5	52.4	3000	5000	1170	491	1746	138	3.9	4.3	
		7	25.4	76.1			1294	544	1931				
		11	28.6	85.9			1482	622	2212				
		15	31.7	95.2			1626	683	2428				
		27	26.4	79.3			1940	815	2650				
	D120	5	45.6	136	3000	5000	2042	768	3048	360	8.7	10.1	
		7	81.5	200			2259	850	3372				
		11	85.3	213			2587	973	3740				
		15	81.9	245			2840	1068	3740				
		27	53.2	159			3387	1274	3740				
2000	E170	5	112	338	2000	4200	4582	1918	6838	1037	24	27	
		7	177	531			5068	2122	7564				
		11	191	528			5804	2430	8663				
		15	181	543		5000	6370	2667	9508				
		27	133	401			7599	3181	10800				

- ※1 容许平均扭矩为寿命20000小时时的值
 ※2 容许最大扭矩为启动、停止时的容许值
 ※3 容许平均输入转速为运转中平均输入转速的最大值
 ※4 容许最高输入转速为不连续运转条件下的最高输入转速
 ※5 容许径向负荷(法兰)为作用于交叉滚珠轴承时的值(轴向负荷为0)
 ※6 容许径向负荷(输出轴)为作用于输出轴中央时的值(轴向负荷为0)
 ※7 容许轴向负荷为作用于输出轴芯时的值(径向负荷为0)
 ※8 容许扭矩为可容许的最大值
 ※9 因减速比和输入轴尺寸的不同而存在若干差异

- ※1 Nominal output torque is a value within 20,000 hours of lifetime.
 ※2 Maximum output torque is a value allowable at starting and stopping.
 ※3 Mean allowable input number of revolutions is the maximum value of mean input number of revolutions during operation.
 ※4 Max. allowable input number of revolutions is the maximum input number of revolutions under non-successive operating conditions.
 ※5 Allowable radial load (flange) is a value acting on the cross roller bearing (thrust load: zero).
 ※6 Allowable radial load (output shaft) is a value acting on the center of the output shaft (thrust load: zero).
 ※7 Allowable thrust load is a value acting on the center of the output shaft (radial load: zero).
 ※8 Allowable moment is the allowable maximum value.
 ※9 The mass may vary slightly model to model.

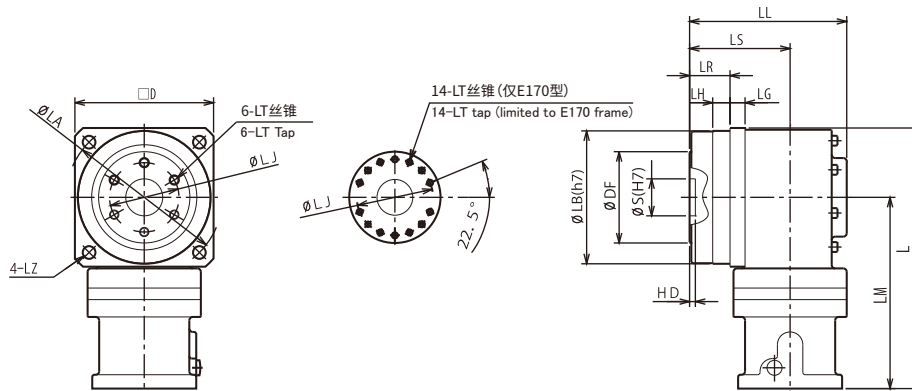
<选定注意事项>

- ※ 仅在超低速旋转范围内使用时,可能会在减速机内部发生润滑油润滑不良的问题。
 在输出转速1rpm以下使用时,请咨询本公司。
 ※ 如果是输出旋转角度较小的摇动运转,可能会影响动力传递部的油膜形成。
 在输出旋转角度120°以下使用时,请咨询本公司。
 ※ 在高频次的正反运转中,输出轴的键可能会发生磨损。
 在高频次的正反运转时,建议使用摩擦式连接件。
 ※ 减速机容许最高温度:90°C
 连续运转时,可能会因负荷大小而超过容许值,需要准备强制冷却。

<Precautions on selection>

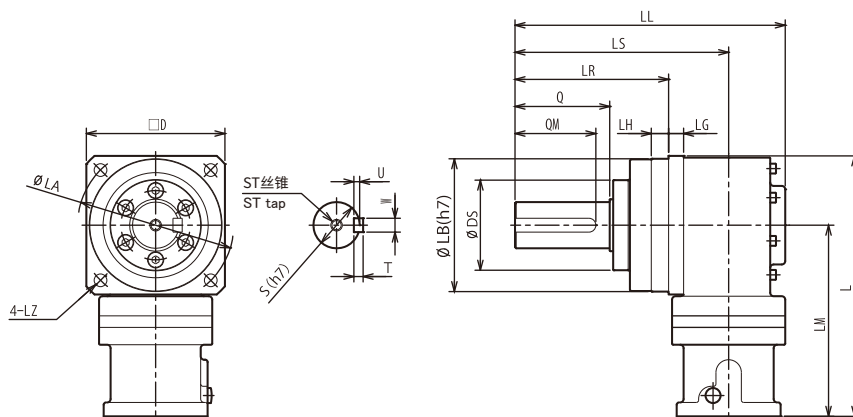
- ※ When using in very low speed, lack of lubrication may happen.
 Contact us when using at lower than 1 rpm at output.
 ※ When using in small radian movement, it can influence the oil film-forming of the power transmission part.
 Contact us when the gearbox is used at less than 120 degree radian.
 ※ Rapid clockwise/counter-clockwise movements may wear out the key of the output shaft.
 Locking Assembly is recommended to avoid the worn out.
 ※ Permitted housing temperature : 90°C
 For continuous operation, it is necessary to prepare the forced cooling because it may exceed the allowable temperature depending on the size of the load.

EVRGF ■ 法兰输出型 Flange output type



基座号 Frame size	减速比 Ratio	马达功率 Motor capacity W	长度 Length							输出轴 Output shaft				法兰 Flange					
			L	LM	LL	LS	LR	LG	LH	S	DF	HD	D	LB	LA	LJ	LT	LZ	
B60	7	100	124	94	69	48	21	8	6.5	14	38	5	60	56	70	30	M4 深度7 M4 depth 7	5.5	
	7	200	129	99	69	48	21	8	6.5	14	38	5	60	56	70	30	M4 深度7 M4 depth 7	5.5	
	11	100	124	94	69	48	21	8	6.5	14	38	5	60	56	70	30	M4 深度7 M4 depth 7	5.5	
	11	200	129	99	69	48	21	8	6.5	14	38	5	60	56	70	30	M4 深度7 M4 depth 7	5.5	
	15	100	124	94	69	48	21	8	6.5	14	38	5	60	56	70	30	M4 深度7 M4 depth 7	5.5	
C90	5	400	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	5	750	167.5	122.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	5	1000	173.5	128.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	7	400	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	7	750	167.5	122.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	7	1000	173.5	128.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	11	400	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	11	750	167.5	122.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	15	200	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	15	400	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	27	100	163	118	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
	27	200	163.5	118.5	98	64	24	10	8	24	58	5	90	85	105	45	M6 深度10 M6 depth 10	9	
D120	5	1500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	5	2000	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	5	2500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	7	1500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	7	2000	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	7	2500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	11	1000	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	11	1500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	11	2000	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	15	750	207	147	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	15	1000	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	15	1500	225.5	165.5	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
	27	400	203	143	136	87	35	13	15	32	79	5	120	115	135	60	M8 深度12 M8 depth 12	11	
E170	5	3000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	5	3500	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	5	4000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	5	5000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	5	7000	318	233	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	7	3000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	7	3500	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	7	4000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	7	5000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	7	7000	318	233	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	11	2500	296	211	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	11	3000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	11	3500	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	11	4000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	11	5000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	15	2000	296	211	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	15	2500	296	211	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	15	3000	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	15	3500	306	221	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	27	750	301	216	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	27	1000	296	211	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	
	27	1500	296	211	195	127	53	16	22	47	120	6	170	165	190	100	M8 深度12 M8 depth 12	14	

EVRGS ■ 延长轴输出型 Extended shaft output type



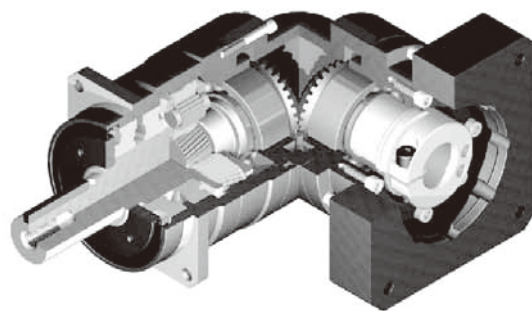
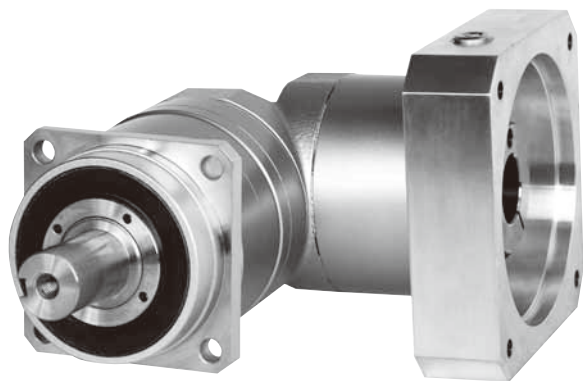
基座号 Frame size	减速比 Ratio	马达功率 Motor capacity W	长度 Length							输出轴 Output shaft							法兰 Flange			
			L	LM	LL	LS	LR	LG	LH	Q	QM	DS	S	ST	W × U	T	D	LB	LA	LZ
B60	7	100	124	94	106	85	58	8	6.5	28	25	39	16	M4 深度8 M4 depth 8	5 × 3	5	60	56	70	5.5
	7	200	129	99	106	85	58	8	6.5	28	25	39	16	M4 深度8 M4 depth 8	5 × 3	5	60	56	70	5.5
	11	100	124	94	106	85	58	8	6.5	28	25	39	16	M4 深度8 M4 depth 8	5 × 3	5	60	56	70	5.5
	11	200	129	99	106	85	58	8	6.5	28	25	39	16	M4 深度8 M4 depth 8	5 × 3	5	60	56	70	5.5
	15	100	124	94	106	85	58	8	6.5	28	25	39	16	M4 深度8 M4 depth 8	5 × 3	5	60	56	70	5.5
C90	5	400	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	5	750	167.5	122.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	5	1000	173.5	128.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	7	400	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	7	750	167.5	122.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	7	1000	173.5	128.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	11	400	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	11	750	167.5	122.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	15	200	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	15	400	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	27	100	163	118	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
	27	200	163.5	118.5	151	117	77	10	8	42	36	58	25	M6 深度12 M6 depth 12	8 × 4	7	90	85	105	9
D120	5	1500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	5	2000	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	5	2500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	7	1500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	7	2000	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	7	2500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	11	1000	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	11	1500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	15	750	207	147	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	15	1000	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	15	1500	225.5	165.5	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
	27	400	203	143	234	185	133	13	15	82	70	78	40	M10 深度20 M10 depth 20	12 × 5	8	120	115	135	11
E170	5	3000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	5	3500	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	5	4000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	5	5000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	5	7000	318	233	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	7	3000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	7	3500	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	7	4000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	7	5000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	7	7000	318	233	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	11	2500	296	211	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	11	3000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	11	3500	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	11	4000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	11	5000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	15	2000	296	211	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	15	2500	296	211	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	15	3000	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	15	3500	306	221	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	27	750	301	216	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	27	1000	296	211	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14
	27	1500	296	211	298	230	156	16	22	82	70	118	50	M10 深度20 M10 depth 20	14 × 5.5	9	170	165	190	14

※ 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧入型) 为准。
[键槽宽度尺寸公差: P9 / 键宽尺寸公差: h9]

※ Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type)
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

This image shows a full page of blank, lined paper. It features approximately 20 evenly spaced horizontal grey lines across its entire width, providing a guide for handwriting or typing. The paper itself is a clean, off-white color. There are no margins, text, or other markings present on the page.

EVS series



省空间

直交型减速机使用螺旋式伞齿轮，马达的安装可实现90度弯曲，节省了安装空间。

Space - saving

Right angle reducer using spiral bevel gear. Customer can locate the motor at 90 degree away from the reducer if required to save space.

高刚性、高扭矩

使用整体式滚针轴承，大大提高了刚性和扭矩。

High rigidity & torque

High rigidity & high torque was achieved by uncaged needle roller bearings.

高负载容量

主轴承采用锥形滚柱轴承，实现高负载容量。

High load capacity

Adopting taper roller bearing for the main output shaft to increase radial and axial load.

适配器、轴套方式

可以安装到世界上任何一台马达上。

Adapter-bushing connection

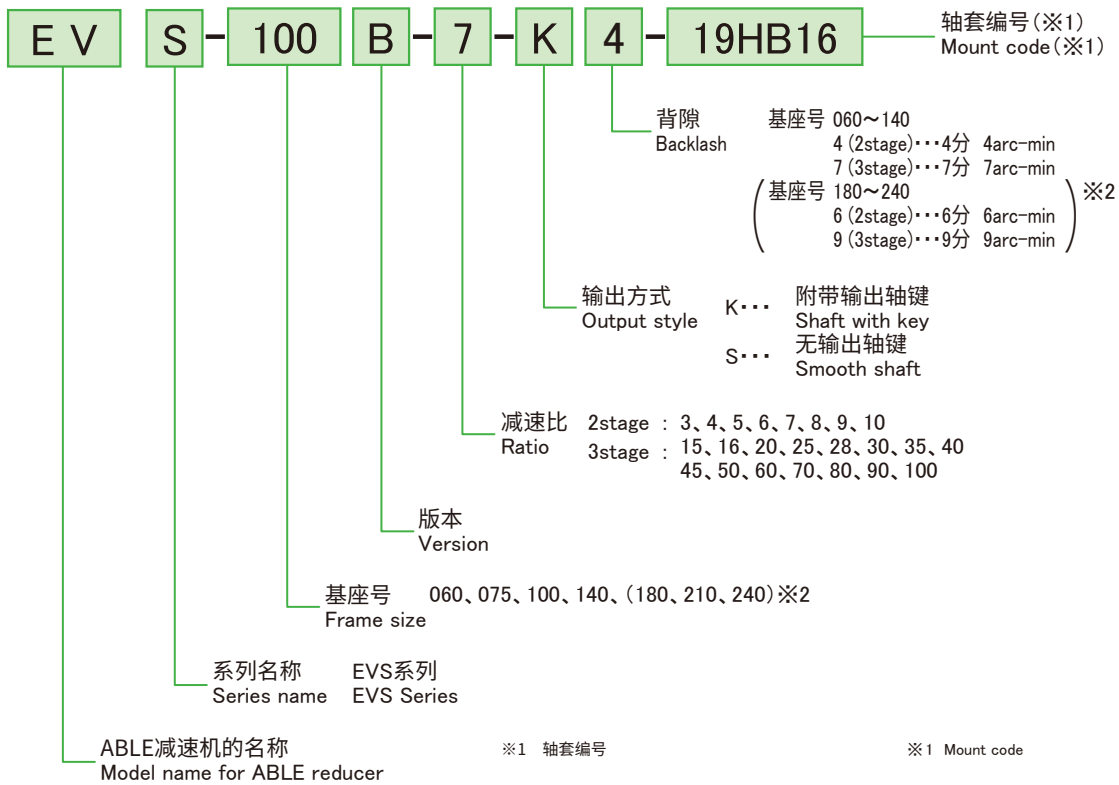
Can be attached to any motor all over the world.

维护方便

在产品寿命期内无需更换润滑脂，安装更便捷。

Maintenance-free

No need to replace the grease for the life time. Can be attached in any position.



※1 轴套编号

轴套编号随安装马达而定。
可以通过网站上的选型工具来确认。
如有不明白之处，欢迎咨询。

※2 定制生产件

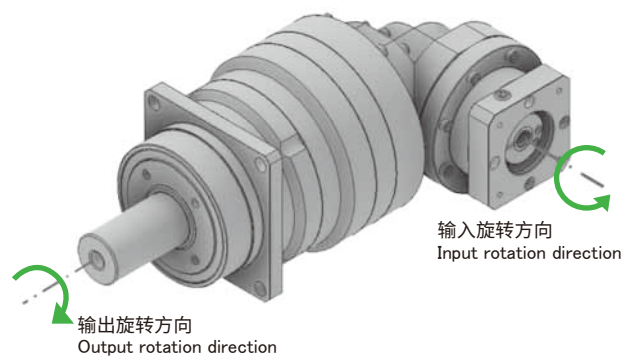
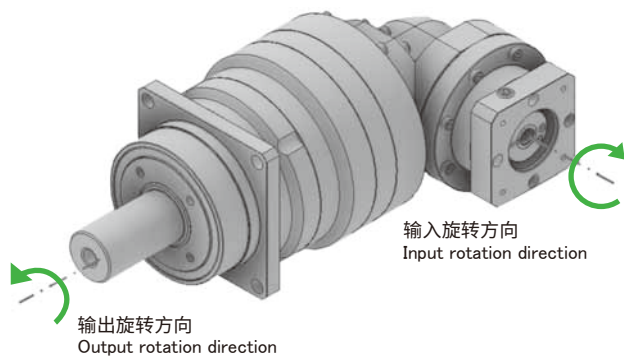
选型工具
(<https://www.nidec-drivetechnology.co.jp/selection/all/>)

※1 Mount code

Mount code varies depending on the motor.
Please refer to reducer selection tool or contact us
for more information.

※2 On inquiry basis

Selection tool
(<https://www.nidec-drivetechnology.co.jp/selection/all/>)



EVS-060B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
060B	2 stage	3	12	24	50	3000	6000	1700	2300
		4	16	32	65	3000	6000	1900	2500
		5	22	40	80	3000	6000	2000	2700
		6	24	45	90	3000	6000	2100	2700
	4分	7	24	45	90	3000	6000	2200	2700
		8	24	45	90	3000	6000	2300	2700
		9	16	32	65	3000	6000	2400	2700
		10	16	32	65	3000	6000	2400	2700
	3 stage	15	16	32	65	3000	6000	2800	2700
		16	24	45	90	3000	6000	2800	2700
		20	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		25	24	45	90	3000	6000	3000	2700
	7分	28	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		30	16	32	65	3000	6000	3000	2700
		35	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		40	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		45	16	32	65	3000	6000	3000	2700
		50	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		60	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		70	24	45	90	3000	6000	3000	2700
	7 arc-min	80	24	45	90	3000	6000	3000	2700
		90	16	32	65	3000	6000	3000	2700
		100	16	32	65	3000	6000	3000	2700

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	※10 重量 Mass	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
060B	2 stage	3	3000	2700	2.0	0.320	0.395	0.584
		4	3000	2700		0.271	0.346	0.535
		5	3000	2700		0.251	0.326	0.516
		6	3000	2700		0.242	0.317	0.506
	4分	7	3000	2700		0.235	0.310	0.500
		8	3000	2700		0.232	0.307	0.496
		9	3000	2700		0.229	0.304	0.494
		10	3000	2700		0.228	0.303	0.492
	3 stage	15	3000	2700	1.8	0.074	0.118	—
		16	3000	2700		0.079	0.124	—
		20	3000	2700		0.072	0.116	—
		25	3000	2700		0.071	0.115	—
	7分	28	3000	2700		0.077	0.122	—
		30	3000	2700		0.062	0.106	—
		35	3000	2700		0.070	0.115	—
		40	3000	2700		0.061	0.106	—
	7 arc-min	45	3000	2700		0.070	0.115	—
		50	3000	2700		0.061	0.106	—
		60	3000	2700		0.061	0.106	—
		70	3000	2700		0.061	0.106	—
		80	3000	2700		0.061	0.105	—
		90	3000	2700		0.061	0.105	—
		100	3000	2700		0.061	0.105	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

※2 轮启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)

※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴中央,轴向负荷为0时)※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-075B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
075B	2 stage	3	45	65	130	3000	6000	2300	3400
		4	60	90	170	3000	6000	2500	3700
		5	65	90	220	3000	6000	2700	3900
		6	65	90	220	3000	6000	2800	3900
	4分	7	65	90	220	3000	6000	3000	3900
		8	65	90	220	3000	6000	3100	3900
		9	45	65	170	3000	6000	3200	3900
		10	45	65	170	3000	6000	3300	3900
	3 stage	15	45	65	170	3000	6000	3700	3900
		16	65	110	220	3000	6000	3800	3900
		20	65	110	220	3000	6000	4000	3900
		25	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		28	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		30	45	65	170	3000	6000	4300	3900
		35	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		40	65	110	220	3000	6000	4300	3900
	7分	45	45	65	170	3000	6000	4300	3900
		50	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		60	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		70	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		80	65	110	220	3000	6000	4300	3900
		90	45	65	170	3000	6000	4300	3900
		100	45	65	170	3000	6000	4300	3900

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	※10 重量 Mass	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
075B	2 stage	3	4300	3900	4.8	—	2.07	2.40	4.53
		4	4300	3900		—	1.87	2.20	4.32
		5	4300	3900		—	1.78	2.11	4.24
		6	4300	3900		—	1.74	2.07	4.20
	4分	7	4300	3900		—	1.72	2.05	4.17
		8	4300	3900		—	1.70	2.03	4.16
		9	4300	3900		—	1.69	2.02	4.15
		10	4300	3900		—	1.69	2.02	4.15
	3 stage	15	4300	3900	4.1	0.33	0.41	0.60	—
		16	4300	3900		0.38	0.46	0.65	—
		20	4300	3900		0.33	0.40	0.59	—
		25	4300	3900		0.32	0.40	0.59	—
		28	4300	3900		0.37	0.45	0.64	—
		30	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		35	4300	3900		0.32	0.40	0.58	—
		40	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
	7分	45	4300	3900		0.32	0.39	0.58	—
		50	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		60	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		70	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		80	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		90	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—
		100	4300	3900		0.25	0.32	0.51	—

- ※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 ※2 输启动、停止时容许的最大值。
 ※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
 ※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
 ※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
 ※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴中央,轴向负荷为0时)
 ※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴芯,径向负荷为0时)
 ※8 径向负荷的容许最大值。
 ※9 轴向负荷的容许最大值。
 ※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
 ※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

- ※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
 ※2 The maximum torque when starting and stopping.
 ※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
 ※4 The maximum average input speed.
 ※5 The maximum momentary input speed.
 ※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)
 ※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)
 ※8 The maximum radial load the reducer can accept.
 ※9 The maximum axial load the reducer can accept.
 ※10 The mass may vary slightly model to model.
 ※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-100B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
100B	2 stage	3	75	150	320	3000	6000	3400	4800
		4	100	200	430	3000	6000	3700	5200
		5	120	240	500	3000	6000	4000	5600
		6	150	300	550	3000	6000	4200	5900
	4分	7	150	300	550	3000	6000	4400	6100
		8	150	300	550	3000	6000	4600	6300
		9	110	200	450	3000	6000	4800	6300
		10	110	200	450	3000	6000	4900	6300
	3 stage	15	110	200	450	3000	6000	5600	6300
		16	130	260	550	3000	6000	5700	6300
		20	150	300	550	3000	6000	6100	6300
		25	150	300	550	3000	6000	6500	6300
	7分	28	150	300	550	3000	6000	6700	6300
		30	110	200	450	3000	6000	6900	6300
		35	150	300	550	3000	6000	7000	6300
		40	150	300	550	3000	6000	7000	6300
	7 arc-min	45	110	200	450	3000	6000	7000	6300
		50	150	300	550	3000	6000	7000	6300
		60	150	300	550	3000	6000	7000	6300
		70	150	300	550	3000	6000	7000	6300
		80	150	300	550	3000	6000	7000	6300
		90	110	200	450	3000	6000	7000	6300
		100	110	200	450	3000	6000	7000	6300

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	※10 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)
			[N]	[N]		[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
100B	2 stage	3	7000	6300	10.5	—	6.61	8.21	15.28
		4	7000	6300		—	5.41	7.01	14.08
		5	7000	6300		—	4.97	6.57	13.64
		6	7000	6300		—	4.73	6.33	13.40
	4分	7	7000	6300		—	4.62	6.22	13.29
		8	7000	6300		—	4.53	6.12	13.20
		9	7000	6300		—	4.47	6.07	13.14
		10	7000	6300		—	4.45	6.04	13.11
	3 stage	15	7000	6300	10.1	2.24	2.57	4.70	—
		16	7000	6300		2.45	2.78	4.91	—
		20	7000	6300		2.19	2.52	4.65	—
		25	7000	6300		2.18	2.51	4.63	—
	7分	28	7000	6300		2.40	2.73	4.86	—
		30	7000	6300		1.87	2.20	4.33	—
		35	7000	6300		2.16	2.49	4.62	—
		40	7000	6300		1.86	2.19	4.32	—
	7 arc-min	45	7000	6300		2.15	2.48	4.61	—
		50	7000	6300		1.86	2.19	4.31	—
		60	7000	6300		1.85	2.18	4.31	—
		70	7000	6300		1.85	2.18	4.31	—
		80	7000	6300		1.85	2.18	4.31	—
		90	7000	6300		1.85	2.18	4.31	—
		100	7000	6300		1.85	2.18	4.31	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

※2 输启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)

※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴中央,轴向负荷为0时)※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-140B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
140B	2 stage	3	130	260	700	2000	4000	6700	9000
		4	170	340	950	2000	4000	7400	9000
		5	200	400	1100	2000	4000	7900	9000
		6	260	520	1100	2000	4000	8300	9000
	4分	7	300	600	1100	2000	4000	8700	9000
		8	300	600	1100	2000	4000	9100	9000
		9	200	400	750	2000	4000	9400	9000
		10	200	400	750	2000	4000	9700	9000
	3 stage	15	200	400	750	2000	4000	10000	9000
		16	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		20	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		25	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		28	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		30	200	400	750	2000	4000	10000	9000
		35	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		40	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
	7分	45	200	400	750	2000	4000	10000	9000
		50	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		60	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		70	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		80	300	600	1100	2000	4000	10000	9000
		90	200	400	750	2000	4000	10000	9000
		100	200	400	750	2000	4000	10000	9000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	※10 重量 Mass	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)	※11 惯性力矩 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
140B	2 stage	3	10000	9000	20.6	—	23.01	27.38	40.61
		4	10000	9000		—	18.49	22.86	36.09
		5	10000	9000		—	16.85	21.22	34.45
		6	10000	9000		—	15.97	20.34	33.57
	4分	7	10000	9000		—	15.55	19.92	33.15
		8	10000	9000		—	15.21	19.58	32.81
		9	10000	9000		—	14.75	19.12	32.35
		10	10000	9000		—	14.64	19.02	32.25
	3 stage	15	10000	9000	20.7	6.40	7.99	15.06	—
		16	10000	9000		7.29	8.88	15.95	—
		20	10000	9000		6.22	7.81	14.88	—
		25	10000	9000		6.15	7.75	14.82	—
		28	10000	9000		7.09	8.68	15.75	—
		30	10000	9000		4.99	6.58	13.66	—
		35	10000	9000		6.09	7.68	14.76	—
		40	10000	9000		4.94	6.54	13.61	—
	7分	45	10000	9000		6.07	7.66	14.73	—
		50	10000	9000		4.93	6.52	13.59	—
		60	10000	9000		4.92	6.51	13.59	—
		70	10000	9000		4.91	6.51	13.58	—
		80	10000	9000		4.91	6.50	13.58	—
		90	10000	9000		4.91	6.50	13.57	—
		100	10000	9000		4.91	6.50	13.57	—

- ※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 ※2 输启动、停止时容许的最大值。
 ※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
 ※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
 ※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
 ※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴中央,轴向负荷为0时)
 ※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴芯,径向负荷为0时)
 ※8 径向负荷的容许最大值。
 ※9 轴向负荷的容许最大值。
 ※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
 ※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

- ※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
 ※2 The maximum torque when starting and stopping.
 ※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
 ※4 The maximum average input speed.
 ※5 The maximum momentary input speed.
 ※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)
 ※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)
 ※8 The maximum radial load the reducer can accept.
 ※9 The maximum axial load the reducer can accept.
 ※10 The mass may vary slightly model to model.
 ※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-180B (定制生产)
(On inquiry basis)

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
180B	2 stage	3	400	575	1300	1500	3000	12000	16000
		4	575	770	1700	1500	3000	13000	17000
		5	600	960	2000	1500	3000	14000	17000
		6	600	1120	2500	1500	3000	15000	17000
	6分	7	600	1120	2500	1500	3000	16000	17000
		8	600	1120	2500	1500	3000	17000	17000
		9	400	775	2000	1500	3000	17000	17000
		10	400	775	2000	1500	3000	18000	17000
	3 stage	15	400	775	2000	1500	3000	19000	17000
		16	555	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		20	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		25	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		28	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		30	400	775	2000	1500	3000	19000	17000
		35	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		40	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
	9分	45	400	775	2000	1500	3000	19000	17000
		50	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		60	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		70	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		80	600	1120	2500	1500	3000	19000	17000
		90	400	775	2000	1500	3000	19000	17000
		100	400	775	2000	1500	3000	19000	17000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	※10 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 65$)
			[N]	[N]		[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
180B	2 stage	3	19000	17000	51	—	92.00	126.9	212.5
		4	19000	17000		—	76.72	111.6	197.2
		5	19000	17000		—	71.23	106.1	191.7
		6	19000	17000		—	68.28	103.1	188.7
	6分	7	19000	17000		—	66.08	100.9	186.6
		8	19000	17000		—	65.00	99.86	185.5
		9	19000	17000		—	64.38	99.25	184.9
		10	19000	17000		—	64.10	98.97	184.6
	3 stage	15	19000	17000	39	11.42	20.21	25.03	—
		16	19000	17000		12.03	20.82	25.64	—
		20	19000	17000		11.11	19.90	24.72	—
		25	19000	17000		10.96	19.74	24.56	—
		28	19000	17000		11.57	20.36	25.18	—
		30	19000	17000		10.31	19.10	23.92	—
		35	19000	17000		10.82	19.60	24.42	—
	9分	40	19000	17000		10.23	19.02	23.84	—
		45	19000	17000		10.76	19.54	24.36	—
		50	19000	17000		10.19	18.98	23.80	—
	9 arc-min	60	19000	17000		10.17	18.96	23.78	—
		70	19000	17000		10.16	18.94	23.77	—
		80	19000	17000		10.15	18.94	23.76	—
		90	19000	17000		10.14	18.93	23.75	—
		100	19000	17000		10.14	18.93	23.75	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

※2 输启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)

※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴中央,轴向负荷为0时)※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-210B (定制生产件)
(On inquiry basis)

尺寸 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
210B	2 stage 6分 6 arc-min	3	575	1015	2500	1000	2000	17000	22000
		4	765	1355	3300	1000	2000	18000	22000
		5	960	1695	4000	1000	2000	20000	22000
		6	1150	1840	4500	1000	2000	21000	22000
		7	1200	1840	4500	1000	2000	22000	22000
		8	1200	1760	4500	1000	2000	23000	22000
		9	800	1520	3600	1000	2000	24000	22000
		10	800	1280	3600	1000	2000	24000	22000
		15	800	1280	3600	1000	2000	24000	22000
		16	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
	3 stage 9分 9 arc-min	20	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		25	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		28	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		30	800	1280	3600	1000	2000	24000	22000
		35	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		40	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		45	800	1040	3600	1000	2000	24000	22000
		50	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		60	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		70	1200	1840	4500	1000	2000	24000	22000
		80	1200	1440	4500	1000	2000	24000	22000
		90	800	1040	3600	1000	2000	24000	22000
		100	800	960	3600	1000	2000	24000	22000

尺寸 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	※10 重量 Mass [kg]	※11 惯性力矩 Moment of inertia ($\leq \phi 38$) [kg·cm ²]	※11 惯性力矩 Moment of inertia ($\leq \phi 48$) [kg·cm ²]	※11 惯性力矩 Moment of inertia ($\leq \phi 65$) [kg·cm ²]
210B	2 stage 6分 6 arc-min	3	24000	22000	69	—	149.7	224.9
		4	24000	22000		—	123.8	199.0
		5	24000	22000		—	113.9	189.1
		6	24000	22000		—	108.5	183.7
		7	24000	22000		—	105.0	180.3
		8	24000	22000		—	103.0	178.2
		9	24000	22000		—	101.7	176.9
		10	24000	22000		—	101.1	176.3
	3 stage 9分 9 arc-min	15	24000	22000	71	36.39	66.21	—
		16	24000	22000		37.30	67.12	—
		20	24000	22000		35.79	65.61	—
		25	24000	22000		35.49	65.31	—
		28	24000	22000		36.41	66.23	—
		30	24000	22000		34.41	64.23	—
		35	24000	22000		35.22	65.04	—
		40	24000	22000		34.26	64.08	—
		45	24000	22000		35.11	64.92	—
		50	24000	22000		34.18	64.00	—
		60	24000	22000		34.14	63.96	—
		70	24000	22000		34.12	63.93	—
		80	24000	22000		34.10	63.92	—
		90	24000	22000		34.09	63.90	—
		100	24000	22000		34.08	63.90	—

- ※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 ※2 输启动、停止时容许的最大值。
 ※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
 ※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
 ※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
 ※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴中央,轴向负荷为0时)
 ※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
 (作用于轴芯,径向负荷为0时)
 ※8 径向负荷的容许最大值。
 ※9 轴向负荷的容许最大值。
 ※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
 ※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

- ※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
 ※2 The maximum torque when starting and stopping.
 ※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
 ※4 The maximum average input speed.
 ※5 The maximum momentary input speed.
 ※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)
 ※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)
 ※8 The maximum radial load the reducer can accept.
 ※9 The maximum axial load the reducer can accept.
 ※10 The mass may vary slightly model to model.
 ※11 The moment of inertia relates to input.

EVS-240B (定制生产件)
(On inquiry basis)

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	容许 平均扭矩 Nominal output torque	容许 最大扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
240B	2 stage	3	1005	2000	4000	1000	2000	21000	27000
		4	1340	2960	5400	1000	2000	22000	27000
		5	1680	2960	6500	1000	2000	24000	27000
		6	1920	2960	7200	1000	2000	25000	27000
	6分	7	1920	2960	7200	1000	2000	26000	27000
		8	1920	2880	7200	1000	2000	28000	27000
		9	1280	2400	5400	1000	2000	29000	27000
		10	1280	2080	5400	1000	2000	29000	27000
	3 stage	15	1280	2000	5400	1000	2000	30000	27000
		16	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		20	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		25	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
	9分	28	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		30	1280	2000	5400	1000	2000	30000	27000
		35	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		40	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
	9 arc-min	45	1280	1680	5400	1000	2000	30000	27000
		50	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		60	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		70	1920	2960	7200	1000	2000	30000	27000
		80	1920	2160	7200	1000	2000	30000	27000
		90	1280	1680	5400	1000	2000	30000	27000
		100	1280	1440	5400	1000	2000	30000	27000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 65$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
240B	2 stage	3	30000	27000	122	—	688.1
		4	30000	27000		—	619.8
		5	30000	27000		—	594.4
		6	30000	27000		—	581.2
	6分	7	30000	27000		—	575.2
		8	30000	27000		—	570.4
		9	30000	27000		—	567.5
		10	30000	27000		—	566.0
	3 stage	15	30000	27000	113	115.39	—
		16	30000	27000		117.51	—
		20	30000	27000		114.13	—
		25	30000	27000		113.51	—
	9分	28	30000	27000		115.65	—
		30	30000	27000		109.58	—
		35	30000	27000		112.95	—
		40	30000	27000		109.27	—
	9 arc-min	45	30000	27000		112.70	—
		50	30000	27000		109.11	—
		60	30000	27000		109.02	—
		70	30000	27000		108.97	—
		80	30000	27000		108.93	—
		90	30000	27000		108.91	—
		100	30000	27000		108.90	—

※ 1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

※ 2 输启动、停止时容许的最大值。

※ 3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)

※ 4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。

※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※ 6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴中央,轴向负荷为0时)※ 7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)

※ 8 径向负荷的容许最大值。

※ 9 轴向负荷的容许最大值。

※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※ 11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※ 2 The maximum torque when starting and stopping.

※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※ 4 The maximum average input speed.

※ 5 The maximum momentary input speed.

※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.

※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.

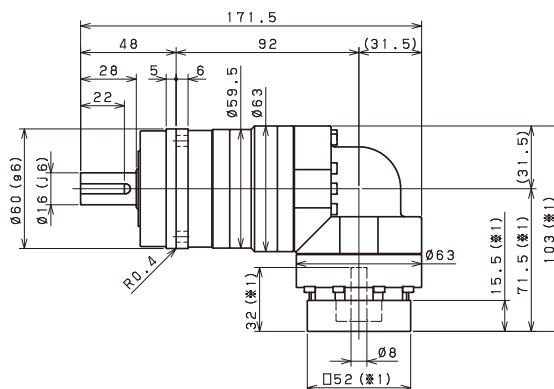
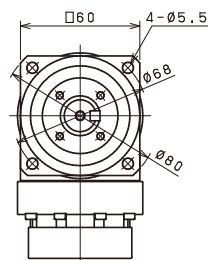
※ 10 The mass may vary slightly model to model.

※ 11 The moment of inertia relates to input.

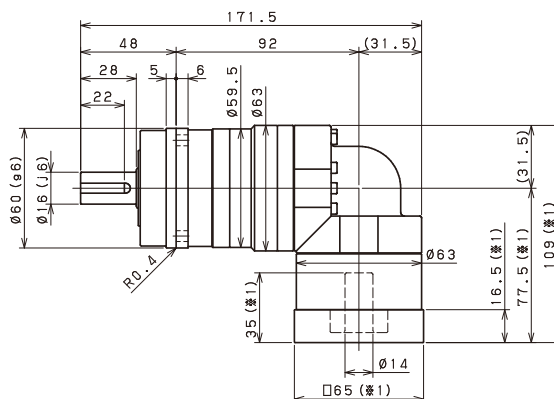
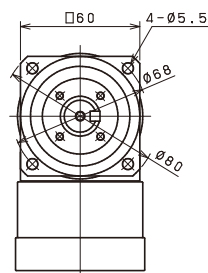
[illegible]

EVS-060B 2段 2stage

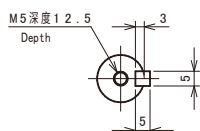
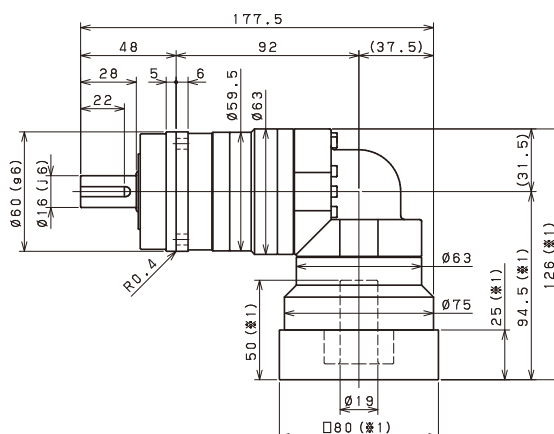
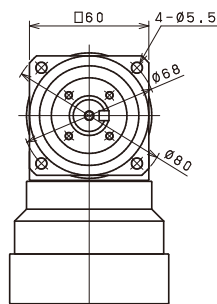
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



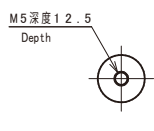
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



附带键轴
Shaft with key



无键轴
Smooth shaft

※1 随安装马达的不同而有所差异。

※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。

※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]

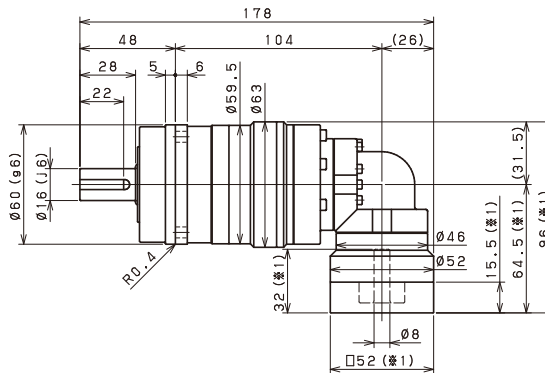
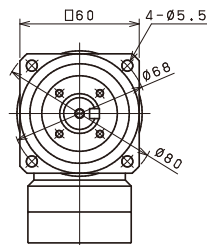
※1 Length will vary depending on motor.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

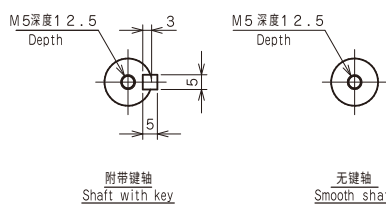
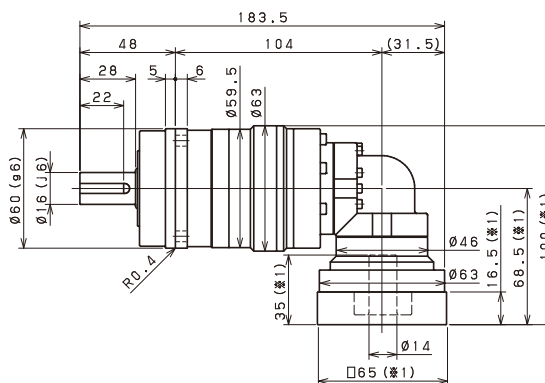
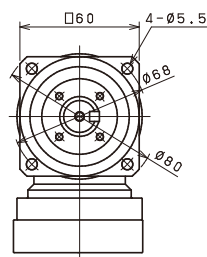
※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-060B 3_分 3stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



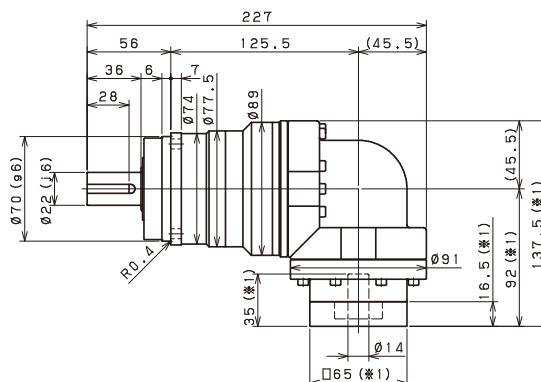
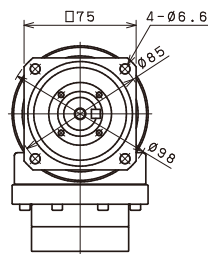
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



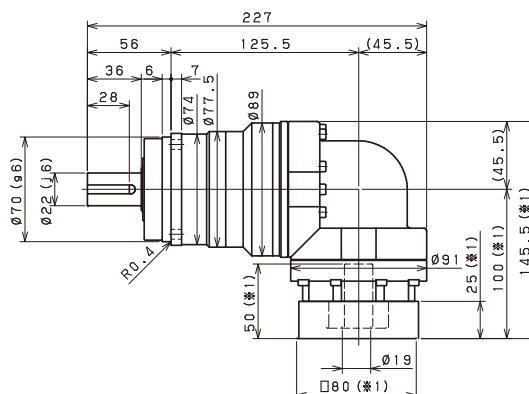
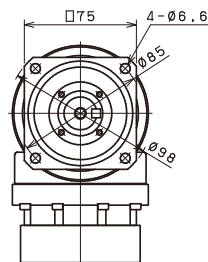
- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时，可插入轴套。
- ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧入型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差：P9 / 键的宽度尺寸公差：h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
- ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
【Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9】

EVS-075B 2段 2stage

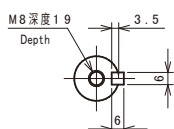
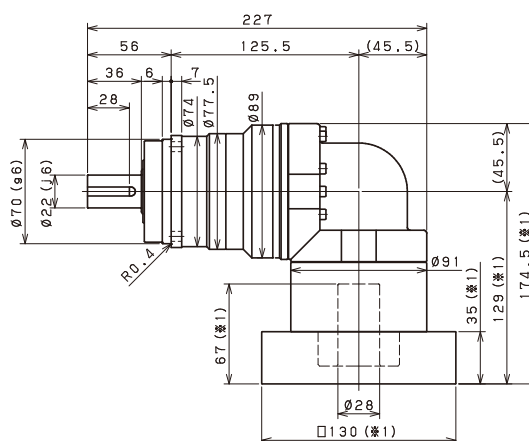
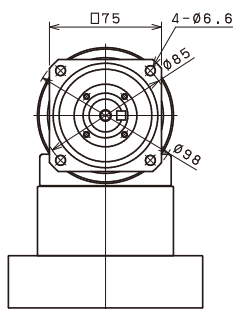
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



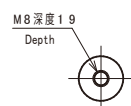
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



附帶鍵軸
Shaft with key

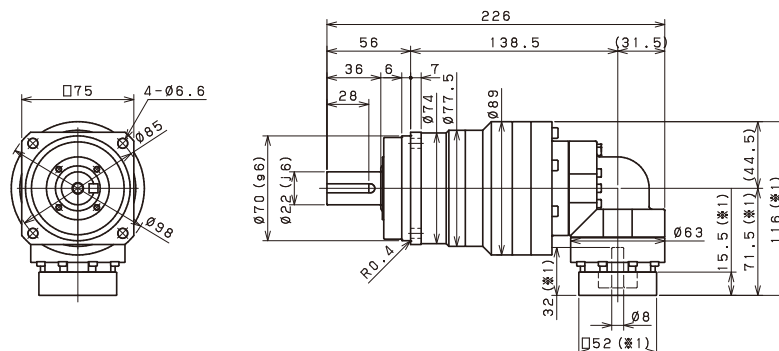


无键轴
Smooth shaft

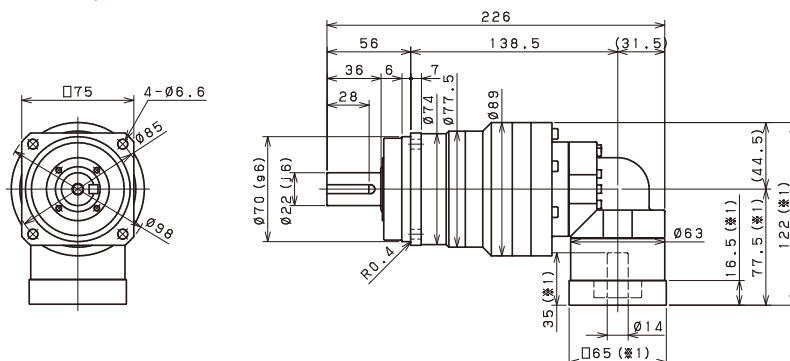
- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
 ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧入型) 为准。
 [键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
 ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
 【Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9】

EVS-075B 3段 3stage

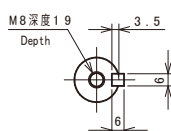
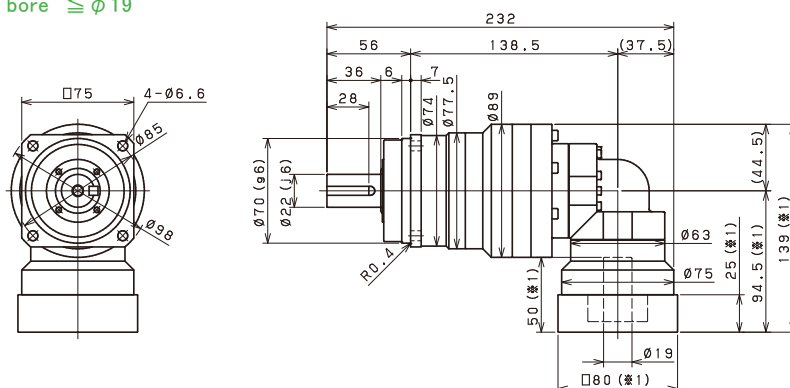
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



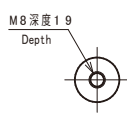
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$

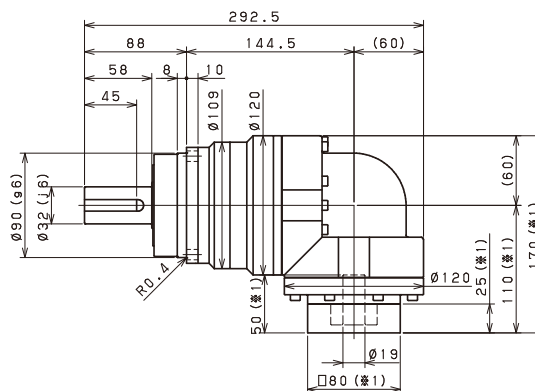
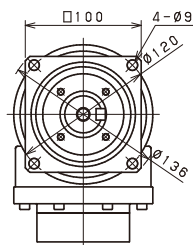
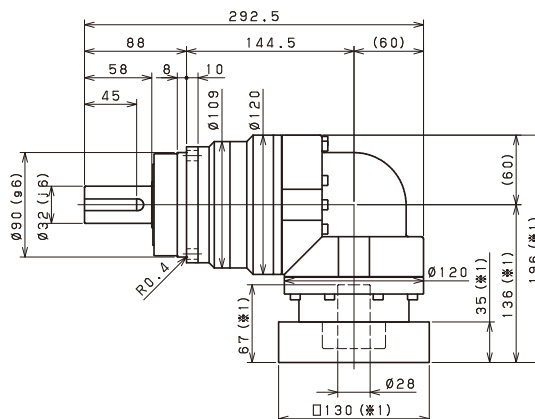
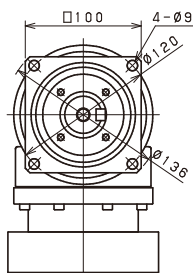
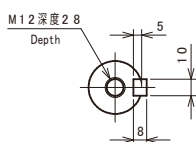
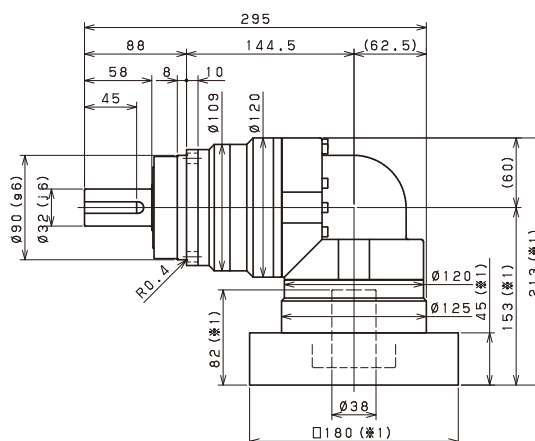
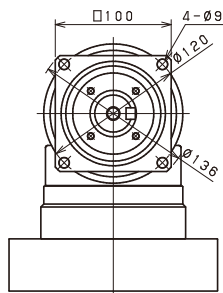
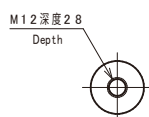


附带键轴
Shaft with key



无键轴
Smooth shaft

- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
- ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-100B 2_段 2stage输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$ 附带键轴
Shaft with key无键轴
Smooth shaft

※1 随安装马达的不同而有所差异。

※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。

※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]

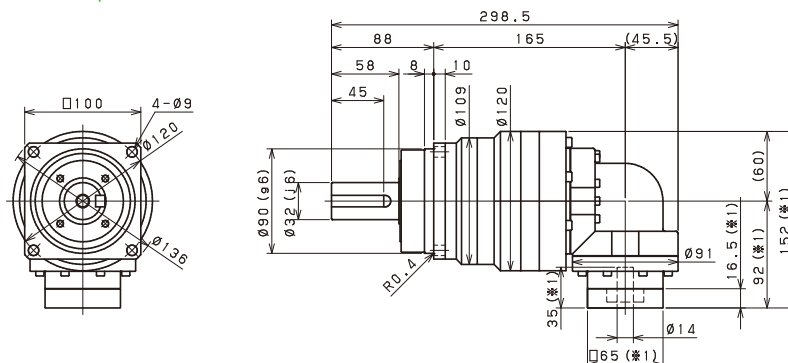
※1 Length will vary depending on motor.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

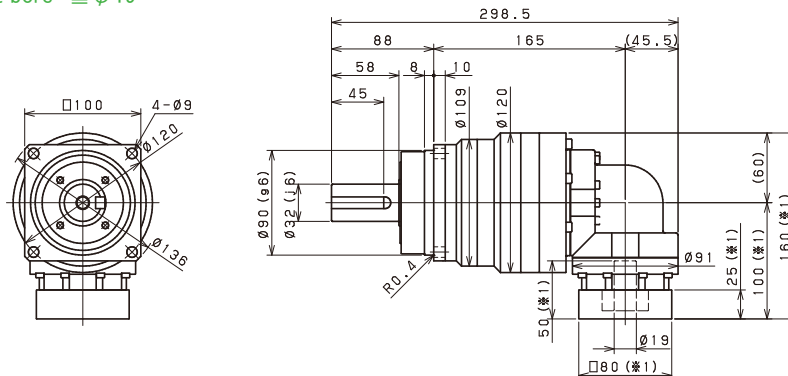
※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-100B 3_段 3stage

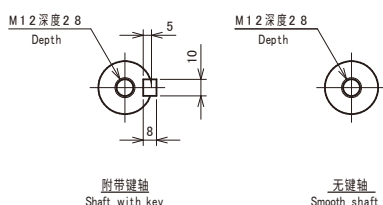
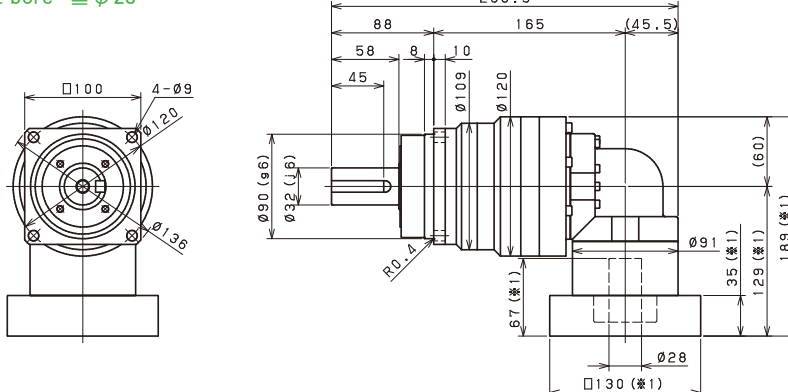
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



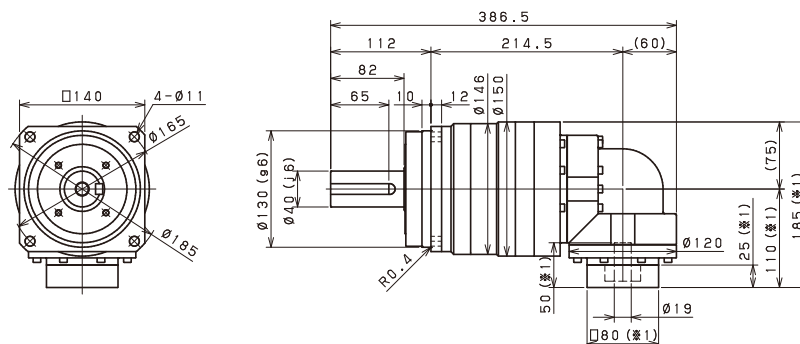
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



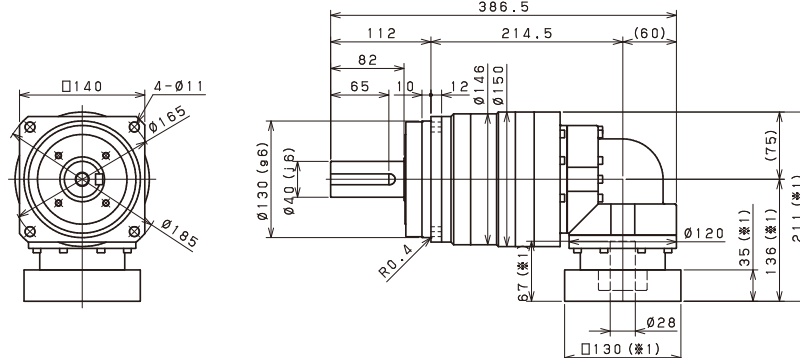
- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
- ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-140B 3_段 3stage

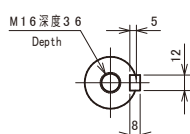
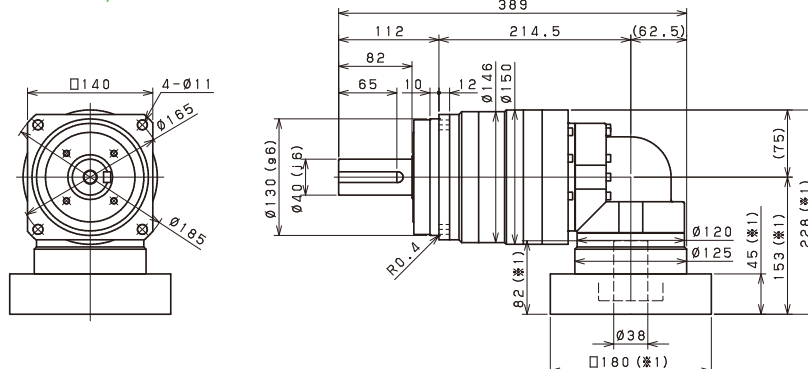
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



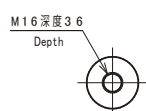
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



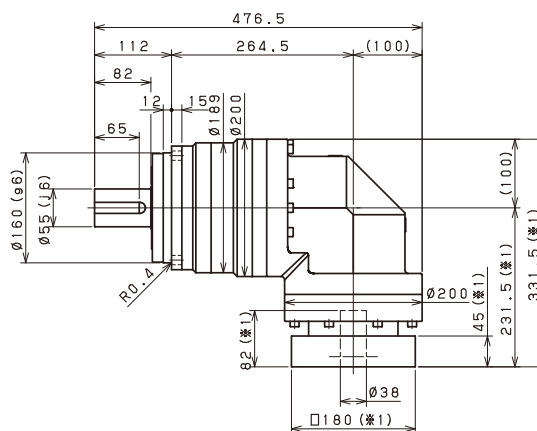
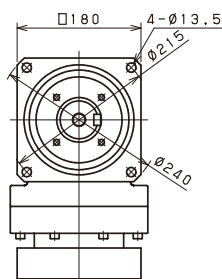
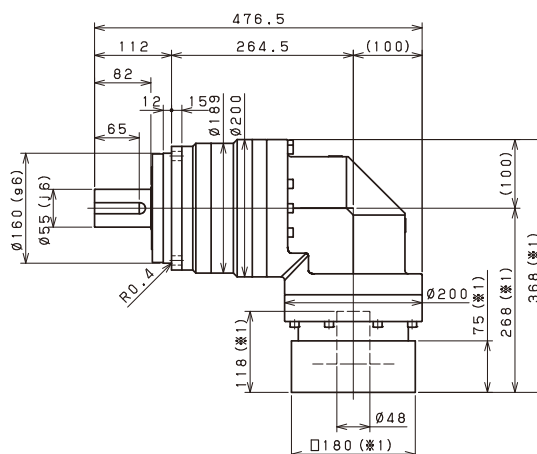
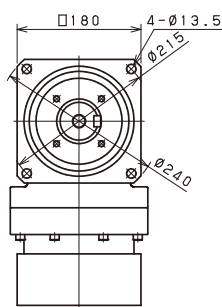
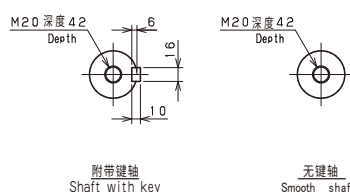
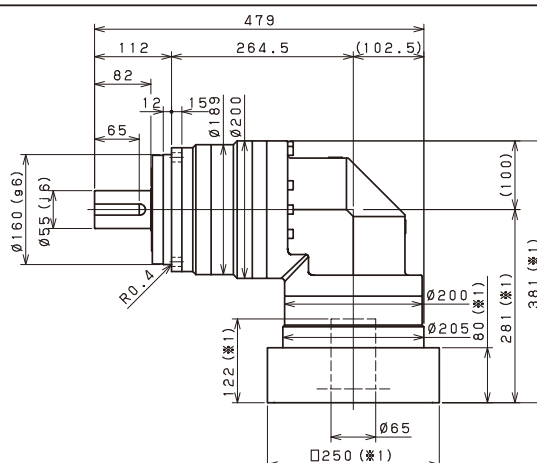
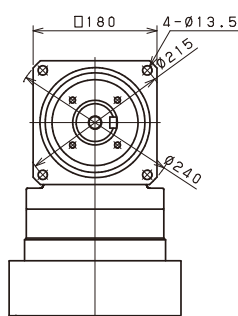
附带键轴
Shaft with key



无键轴
Smooth shaft

- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
- ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-180B 2段 2stage (定制生产件 On inquiry basis)

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$ 

※1 随安装马达的不同而有所差异。

※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。

※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧紧型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]

※1 Length will vary depending on motor.

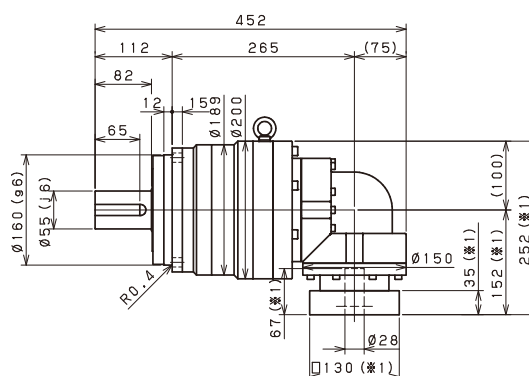
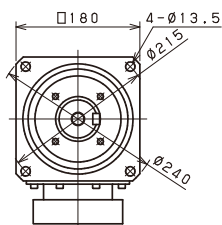
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).

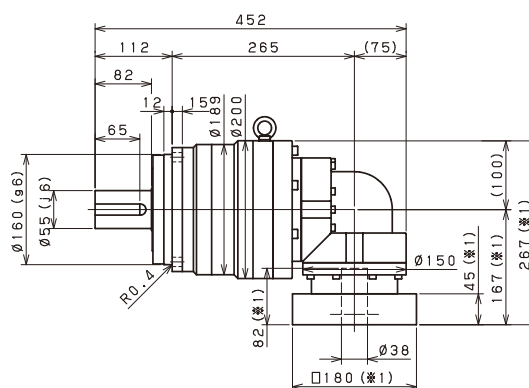
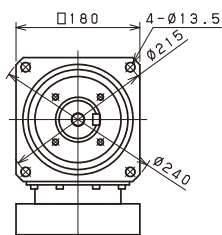
【Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9】

EVS-180B 3段 3stage (定制生产件 On inquiry basis)

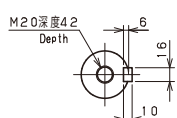
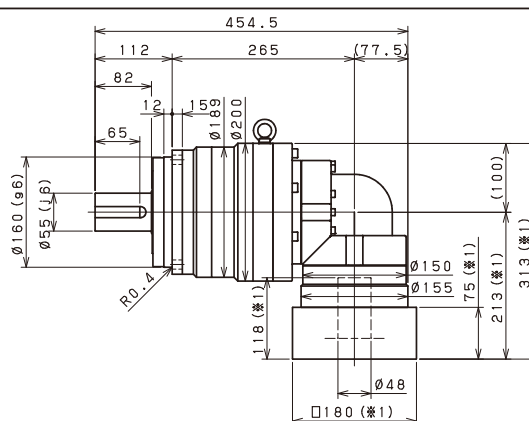
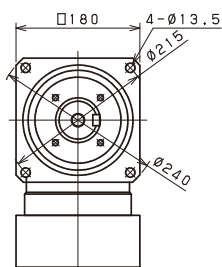
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



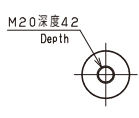
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



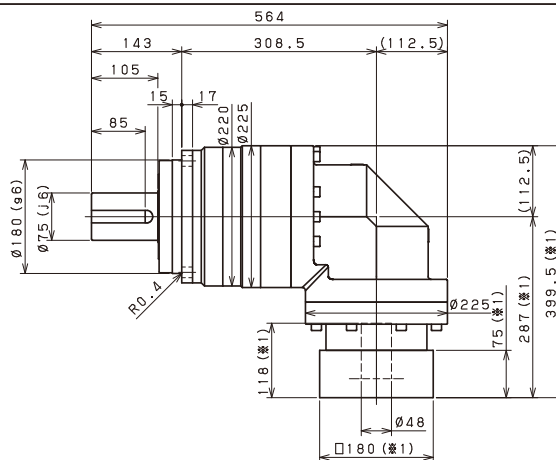
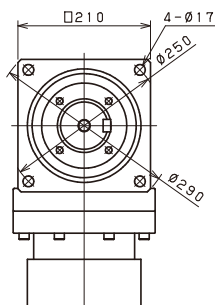
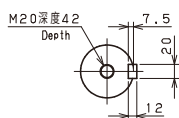
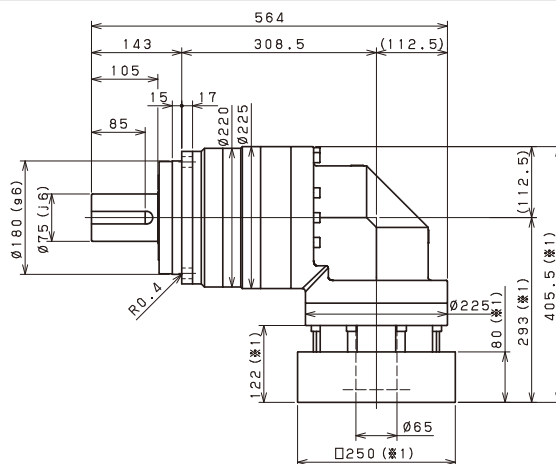
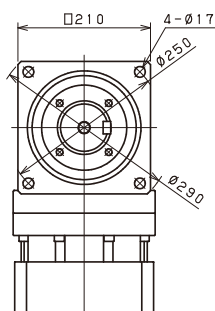
附带键轴
Shaft with key



无键轴
Smooth shaft

- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996(拧入型)为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
- ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
【Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9】

EVS-210B 2段 2stage (定制生产件 On inquiry basis)

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$ 附带键轴
Shaft with key无键轴
Smooth shaft

※1 随安装马达的不同而有所差异。

※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。

※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以 JIS B1301-1996 (拧入型) 为准。
[键槽宽度的宽度尺寸公差: P9/ 键的宽度尺寸公差: h9]

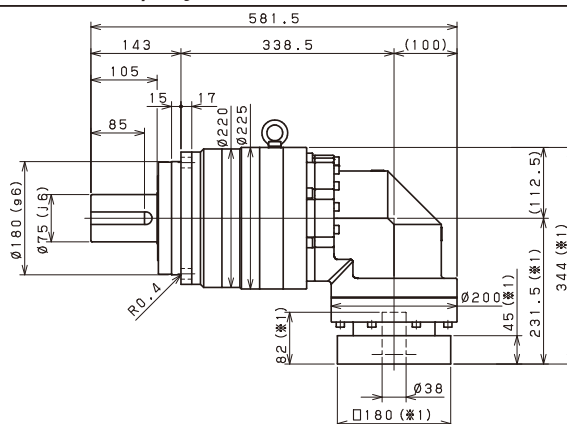
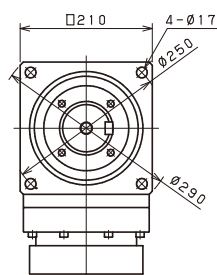
※1 Length will vary depending on motor.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

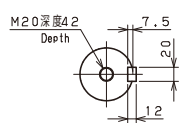
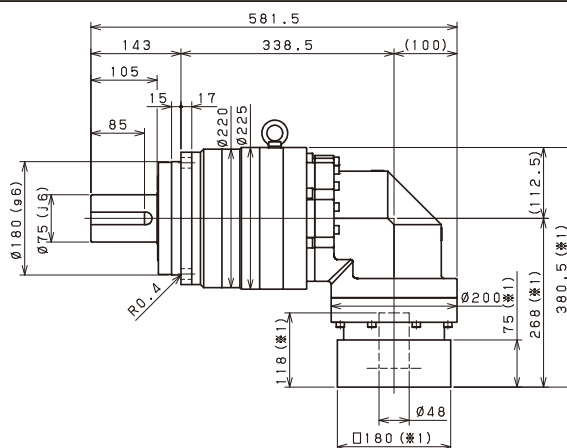
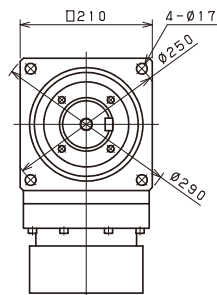
※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
[Keyway width tolerance: P9 / key width tolerance: h9]

EVS-210B 3段 3stage (定制生产件 On inquiry basis)

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$

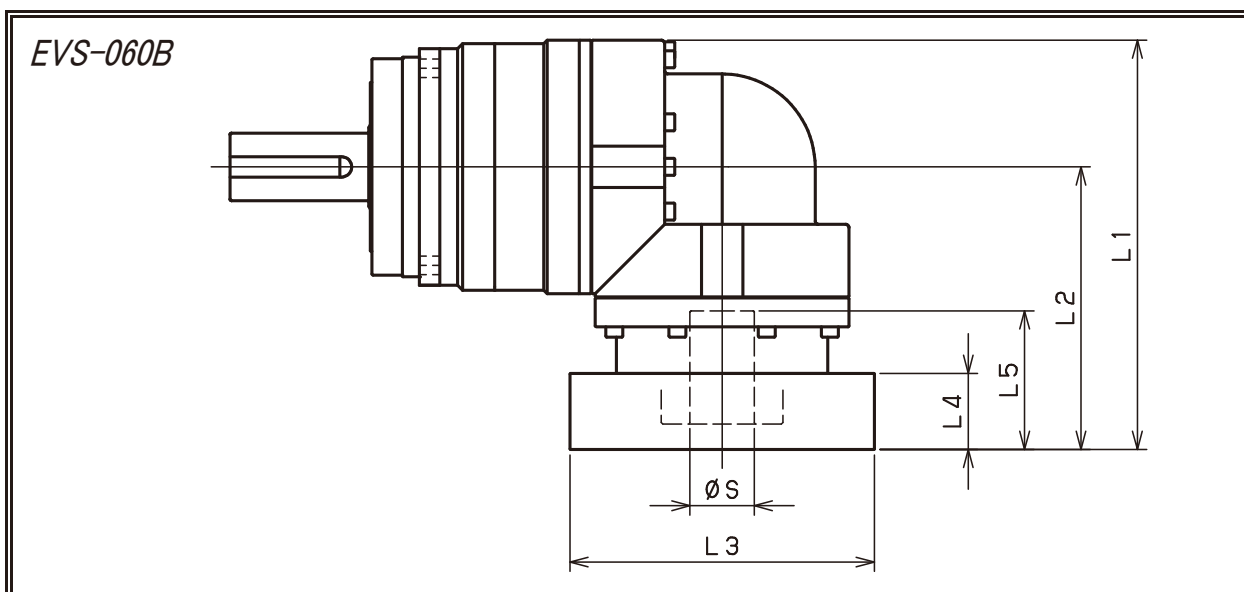


附帶鍵軸
Shaft with key



无键轴
Smooth shaft

- ※1 随安装马达的不同而有所差异。
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
 ※3 输出轴的键及键槽尺寸、公差以JIS B1301-1996(拧入型)为准。
 [键槽宽度的宽度尺寸公差:P9/键的宽度尺寸公差:h9]
- ※1 Length will vary depending on motor.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.
 ※3 Output shaft key, keyway dimensions and tolerances conform to JIS B 1301-1996 (tightening type).
 【Keyway width tolerance:P9 / key width tolerance:h9】



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-060B-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG	103	71.5	□52	15.5	32	96	64.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK	108	76.5	□52	20.5	37	101	69.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE	103	71.5	□60	15.5	32	96	64.5	□60	15.5	32
	BC·BF	108	76.5	□60	20.5	37	101	69.5	□60	20.5	37
	CA	108	76.5	□70	20.5	37	101	69.5	□70	20.5	37
EVS-060B-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	109	77.5	□65	16.5	35	100	68.5	□65	16.5	35
	BC·BH	114	82.5	□65	21.5	40	105	73.5	□65	21.5	40
	BL	119	87.5	□65	26.5	45	110	78.5	□65	26.5	45
	CA	109	77.5	□70	16.5	35	100	68.5	□70	16.5	35
	CB	114	82.5	□70	21.5	40	105	73.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	109	77.5	□80	16.5	35	100	68.5	□80	16.5	35
	DE	114	82.5	□80	21.5	40	105	73.5	□80	21.5	40
	DG	119	87.5	□80	26.5	45	110	78.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	109	77.5	□90	16.5	35	100	68.5	□90	16.5	35
	ED	119	87.5	□90	26.5	45	110	78.5	□90	26.5	45
	FA	109	77.5	□100	16.5	35	100	68.5	□100	16.5	35
	GA	109	77.5	□115	16.5	35	100	68.5	□115	16.5	35
EVS-060B-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	126	94.5	□80	25	50					
	DD	136	104.5	□80	35	60					
	DE	131	99.5	□80	30	55					
	EA	131	99.5	□90	30	55					
	EB	126	94.5	□90	25	50					
	EC	136	104.5	□90	35	60					
	FA	126	94.5	□100	25	50					
	FB	136	104.5	□100	35	60					
	GA·GC	131	99.5	□115	30	55					
	GB·GD	126	94.5	□115	25	50					
	HA	126	94.5	□130	25	50					
	HB	141	109.5	□130	40	65					
	HC·HD·HE	131	99.5	□130	30	55					

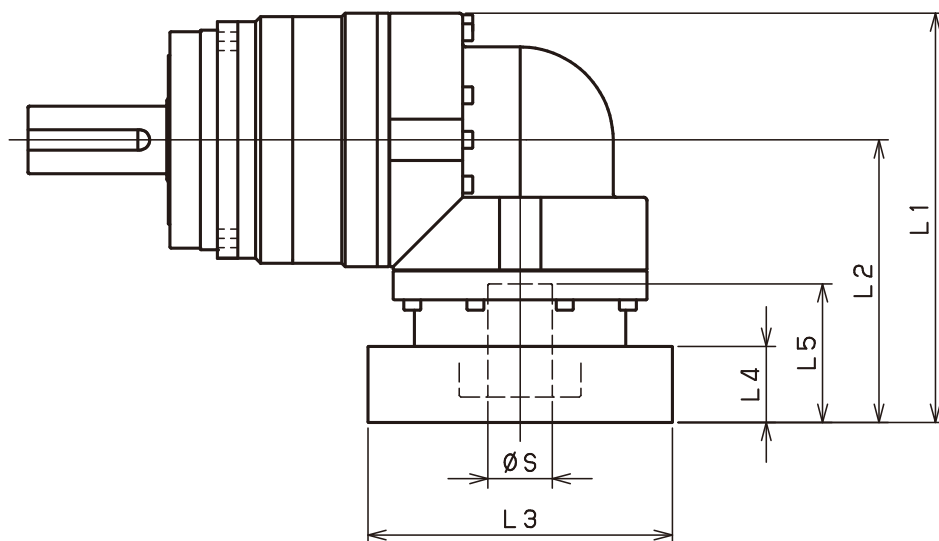
※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10, 3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVS-075B



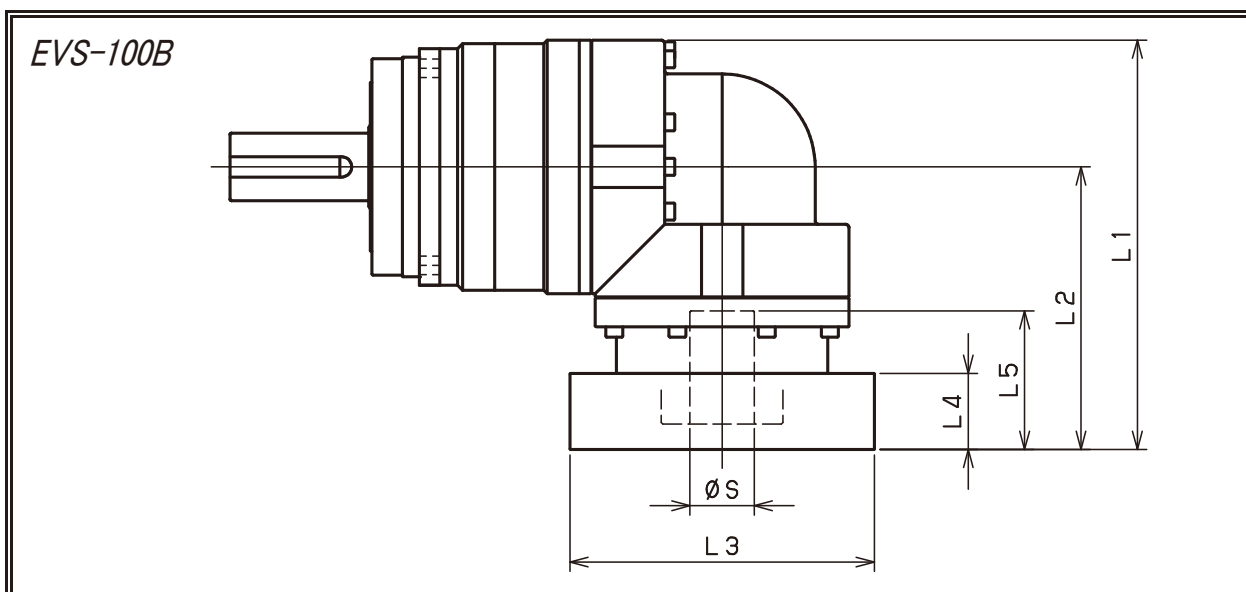
型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-075B-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG						116	71.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK						121	76.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE						116	71.5	□60	15.5	32
	BC·BF						121	76.5	□60	20.5	37
	CA						121	76.5	□70	20.5	37
EVS-075B-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	137.5	92	□65	16.5	35	122	77.5	□65	16.5	35
	BC·BH	142.5	97	□65	21.5	40	127	82.5	□65	21.5	40
	BL	147.5	102	□65	26.5	45	132	87.5	□65	26.5	45
	CA	137.5	92	□70	16.5	35	122	77.5	□70	16.5	35
	CB	142.5	97	□70	21.5	40	127	82.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	137.5	92	□80	16.5	35	122	77.5	□80	16.5	35
	DE	142.5	97	□80	21.5	40	127	82.5	□80	21.5	40
	DG	147.5	102	□80	26.5	45	132	87.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	137.5	92	□90	16.5	35	122	77.5	□90	16.5	35
	ED	147.5	102	□90	26.5	45	132	87.5	□90	26.5	45
	FA	137.5	92	□100	16.5	35	122	77.5	□100	16.5	35
	GA	137.5	92	□115	16.5	35	122	77.5	□115	16.5	35
EVS-075B-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	145.5	100	□80	25	50	139	94.5	□80	25	50
	DD	155.5	110	□80	35	60	149	104.5	□80	35	60
	DE	150.5	105	□80	30	55	144	99.5	□80	30	55
	EA	150.5	105	□90	30	55	144	99.5	□90	30	55
	EB	145.5	100	□90	25	50	139	94.5	□90	25	50
	EC	155.5	110	□90	35	60	149	104.5	□90	35	60
	FA	145.5	100	□100	25	50	139	94.5	□100	25	50
	FB	155.5	110	□100	35	60	149	104.5	□100	35	60
	GA·GC	150.5	105	□115	30	55	144	99.5	□115	30	55
	GB·GD	145.5	100	□115	25	50	139	94.5	□115	25	50
	HA	145.5	100	□130	25	50	139	94.5	□130	25	50
	HB	160.5	115	□130	40	65	154	109.5	□130	40	65
EVS-075B-□-□-28** (19<S≤28)	HC·HD·HE	150.5	105	□130	30	55	144	99.5	□130	30	55
	FA·FB·FC	174.5	129	□100	35	67					
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	174.5	129	□115	35	67					
	HA·HC·HD	174.5	129	□130	35	67					
	HB	184.5	139	□130	45	77					
	JA·JB·JC	174.5	129	□150	35	67					
	KA·KB	174.5	129	□180	35	67					
	LA	174.5	129	□200	35	67					
	MA	174.5	129	□220	35	67					

※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10、3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

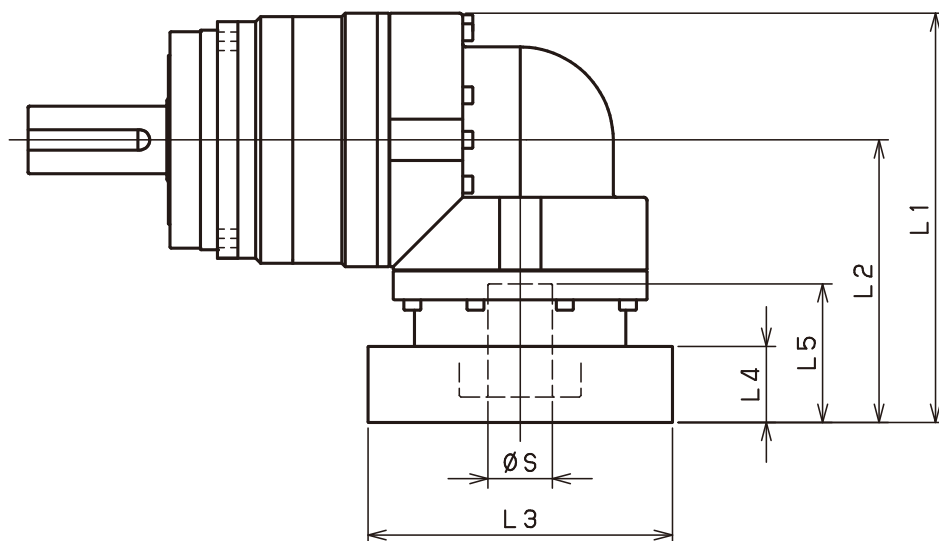


型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-100B-□-□-14** (S ≤ 14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK						152	92	□65	16.5	35
	BC·BH						157	97	□65	21.5	40
	BL						162	102	□65	26.5	45
	CA						152	92	□70	16.5	35
	CB						157	97	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH						152	92	□80	16.5	35
	DE						157	97	□80	21.5	40
	DG						162	102	□80	26.5	45
	EA·EB·EC						152	92	□90	16.5	35
	ED						162	102	□90	26.5	45
	FA						152	92	□100	16.5	35
	GA						152	92	□115	16.5	35
EVS-100B-□-□-19** (14 < S ≤ 19)	DA·DB·DC	170	110	□80	25	50	160	100	□80	25	50
	DD	180	120	□80	35	60	170	110	□80	35	60
	DE	175	115	□80	30	55	165	105	□80	30	55
	EA	175	115	□90	30	55	165	105	□90	30	55
	EB	170	110	□90	25	50	160	100	□90	25	50
	EC	180	120	□90	35	60	170	110	□90	35	60
	FA	170	110	□100	25	50	160	100	□100	25	50
	FB	180	120	□100	35	60	170	110	□100	35	60
	GA·GC	175	115	□115	30	55	165	105	□115	30	55
	GB·GD	170	110	□115	25	50	160	100	□115	25	50
	HA	170	110	□130	25	50	160	100	□130	25	50
	HB	185	125	□130	40	65	175	115	□130	40	65
EVS-100B-□-□-28** (19 < S ≤ 28)	HC·HD·HE	175	115	□130	30	55	165	105	□130	30	55
	FA·FB·FC	196	136	□100	35	67	189	129	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	196	136	□115	35	67	189	129	□115	35	67
	HA·HC·HD	196	136	□130	35	67	189	129	□130	35	67
	HB	206	146	□130	45	77	199	139	□130	45	77
	JA·JB·JC	196	136	□150	35	67	189	129	□150	35	67
	KA·KB	196	136	□180	35	67	189	129	□180	35	67
	LA	196	136	□200	35	67	189	129	□200	35	67
EVS-100B-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	MA	196	136	□220	35	67	189	129	□220	35	67
	HA	213	153	□130	45	82					
	HB	208	148	□130	40	77					
	JA	213	153	□150	45	82					
	KA·KB·KC	213	153	□180	45	82					
	LA	213	153	□200	45	82					
	LB	223	163	□200	55	92					
	MA·MB	213	153	□220	45	82					
	NA	213	153	□250	45	82					

※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10、3段减速 : 1/15 ~ 1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVS-140B



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-140B-□-□-19** (S≤19)	DA•DB•DC	/	/	/	/	/	185	110	□80	25	50
	DD	/	/	/	/	/	195	120	□80	35	60
	DE	/	/	/	/	/	190	115	□80	30	55
	EA	/	/	/	/	/	190	115	□90	30	55
	EB	/	/	/	/	/	185	110	□90	25	50
	EC	/	/	/	/	/	195	120	□90	35	60
	FA	/	/	/	/	/	185	110	□100	25	50
	FB	/	/	/	/	/	195	120	□100	35	60
	GA•GC	/	/	/	/	/	190	115	□115	30	55
	GB•GD	/	/	/	/	/	185	110	□115	25	50
	HA	/	/	/	/	/	185	110	□130	25	50
	HB	/	/	/	/	/	200	125	□130	40	65
	HC•HD•HE	/	/	/	/	/	190	115	□130	30	55
EVS-140B-□-□-28** (19<S≤28)	FA•FB•FC	227	152	□100	35	67	211	136	□100	35	67
	GA•GB•GC•GD•GE•GF•GG	227	152	□115	35	67	211	136	□115	35	67
	HA•HC•HD	227	152	□130	35	67	211	136	□130	35	67
	HB	237	162	□130	45	77	221	146	□130	45	77
	JA•JB•JC	227	152	□150	35	67	211	136	□150	35	67
	KA•KB	227	152	□180	35	67	211	136	□180	35	67
	LA	227	152	□200	35	67	211	136	□200	35	67
EVS-140B-□-□-38** (28<S≤38)	MA	227	152	□220	35	67	211	136	□220	35	67
	HA	242	167	□130	45	82	228	153	□130	45	82
	HB	237	162	□130	40	77	223	148	□130	40	77
	JA	242	167	□150	45	82	228	153	□150	45	82
	KA•KB•KC	242	167	□180	45	82	228	153	□180	45	82
	LA	242	167	□200	45	82	228	153	□200	45	82
	LB	252	177	□200	55	92	238	163	□200	55	92
EVS-140B-□-□-48** (38<S≤48)	MA•MB	242	167	□220	45	82	228	153	□220	45	82
	NA	242	167	□250	45	82	228	153	□250	45	82
	KB•KC	268	193	□180	55	98	/	/	/	/	/
	KA	288	213	□180	75	118	/	/	/	/	/
	LA	268	193	□200	55	98	/	/	/	/	/
	MA	268	193	□220	55	98	/	/	/	/	/
	MB	288	213	□220	75	118	/	/	/	/	/
EVS-140B-□-□-48** (38<S≤48)	NA	288	213	□250	75	118	/	/	/	/	/
	PA	288	213	□280	75	118	/	/	/	/	/

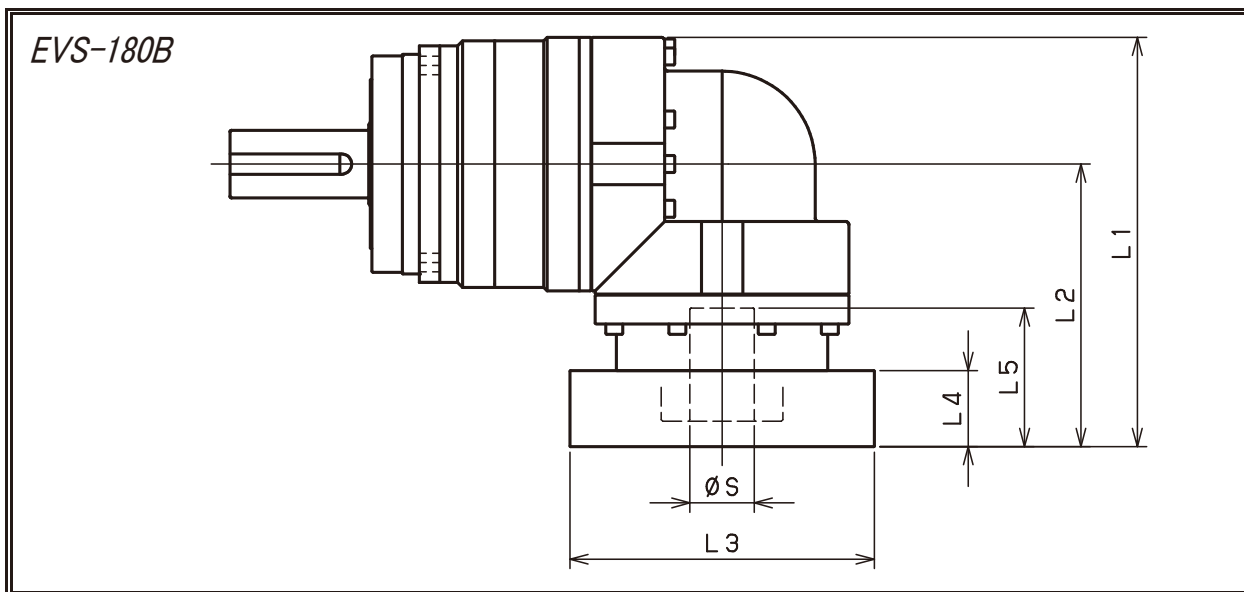
※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10、3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

(定制生产件 On inquiry basis)



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-180B-□-□-28** (S ≤ 28)	FA·FB·FC						252	152	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG						252	152	□115	35	67
	HA·HC·HD						252	152	□130	35	67
	HB						262	162	□130	45	77
	JA·JB·JC						252	152	□150	35	67
	KA·KB						252	152	□180	35	67
	KD						262	162	□180	45	77
	LA						252	152	□200	35	67
	MA						252	152	□220	35	67
EVS-180B-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	HA	331.5	231.5	□130	45	82	267	167	□130	45	82
	HB	326.5	226.5	□130	40	77	262	162	□130	40	77
	JA	331.5	231.5	□150	45	82	267	167	□150	45	82
	KA·KB·KC	331.5	231.5	□180	45	82	267	167	□180	45	82
	LA	331.5	231.5	□200	45	82	267	167	□200	45	82
	LB	341.5	241.5	□200	55	92	277	177	□200	55	92
	MA·MB	331.5	231.5	□220	45	82	267	167	□220	45	82
EVS-180B-□-□-48** (38 < S ≤ 48)	NA	331.5	231.5	□250	45	82	267	167	□250	45	82
	KB·KC	348	248	□180	55	98	293	193	□180	55	98
	KA	368	268	□180	75	118	313	213	□180	75	118
	LA	348	248	□200	55	98	293	193	□200	55	98
	MA	348	248	□220	55	98	293	193	□220	55	98
	MB	368	268	□220	75	118	313	213	□220	75	118
	NA	368	268	□250	75	118	313	213	□250	75	118
EVS-180B-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	PA	368	268	□280	75	118	313	213	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	381	281	□220	80	122					
	NA	381	281	□250	80	122					
	PA	401	301	□280	100	142					
	PB	411	311	□280	110	152					
	QA	401	301	□320	100	142					

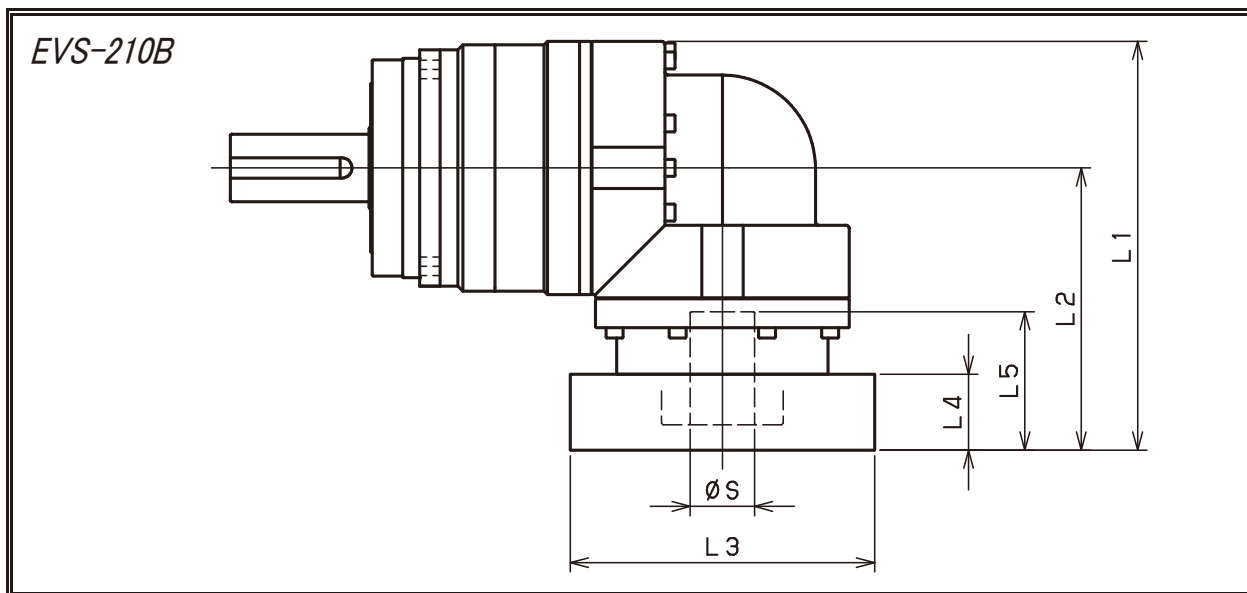
※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10、3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

(定制生产件 On inquiry basis)



型号 Model number	**:适配器编号 **: Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-210B-□-□-38** (S ≤ 38)	HA						344	231.5	□130	45	82
	HB						339	226.5	□130	40	77
	JA						344	231.5	□150	45	82
	KA·KB·KC						344	231.5	□180	45	82
	LA						344	231.5	□200	45	82
	LB						354	241.5	□200	55	92
	MA·MB						344	231.5	□220	45	82
EVS-210B-□-□-48** (38 < S ≤ 48)	NA						344	231.5	□250	45	82
	KB·KC	379.5	267	□180	55	98	360.5	248	□180	55	98
	KA	399.5	287	□180	75	118	380.5	268	□180	75	118
	LA	379.5	267	□200	55	98	360.5	248	□200	55	98
	MA	379.5	267	□220	55	98	360.5	248	□220	55	98
	MB	399.5	287	□220	75	118	380.5	268	□220	75	118
	NA	399.5	287	□250	75	118	380.5	268	□250	75	118
EVS-210B-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	PA	399.5	287	□280	75	118	380.5	268	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	405.5	293	□220	80	122					
	NA	405.5	293	□250	80	122					
	PA	425.5	313	□280	100	142					
	PB	435.5	323	□280	110	152					
	QA	425.5	313	□320	100	142					

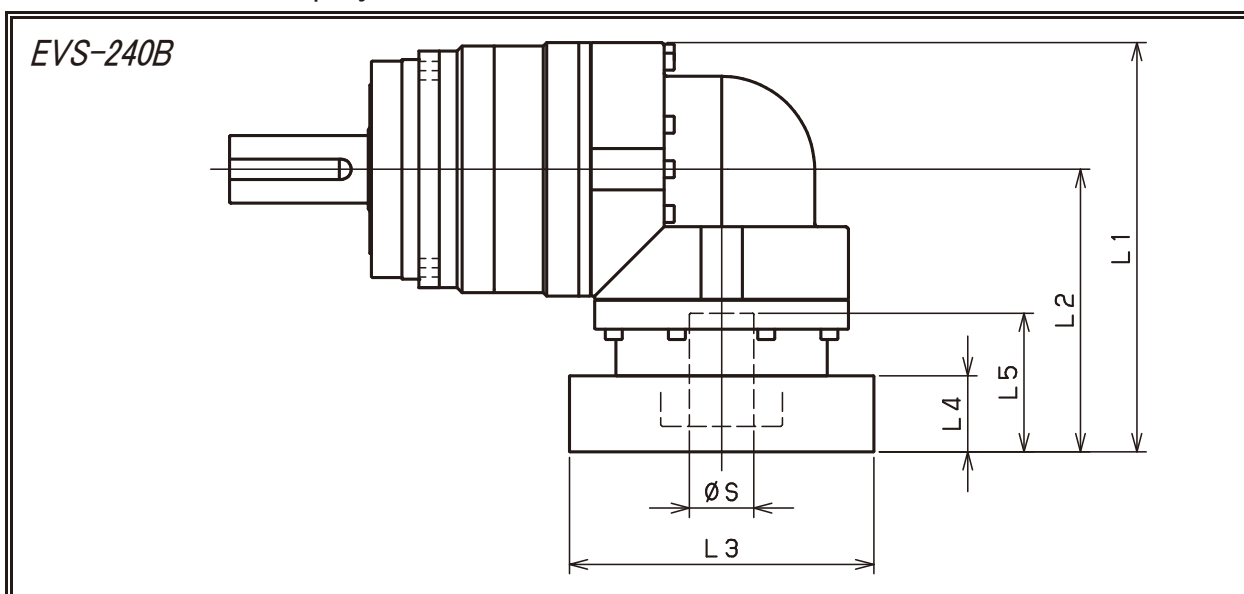
※1 2段减速: 1/3 ~ 1/10、3段减速: 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction: 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction: 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

(定制生产件 On inquiry basis)



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVS-240B-□-□-48** (S ≤ 48)	KB·KC						393.5	267	□180	55	98
	KA						413.5	287	□180	75	118
	LA						393.5	267	□200	55	98
	MA						393.5	267	□220	55	98
	MB						413.5	287	□220	75	118
	NA						413.5	287	□250	75	118
	PA						413.5	287	□280	75	118
EVS-240B-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	MA·MB·MC·MD	447.5	321	□220	80	122					
	NA	447.5	321	□250	80	122					
	PA	467.5	341	□280	100	142					
	PB	477.5	351	□280	110	152					
	QA	467.5	341	□320	100	142					

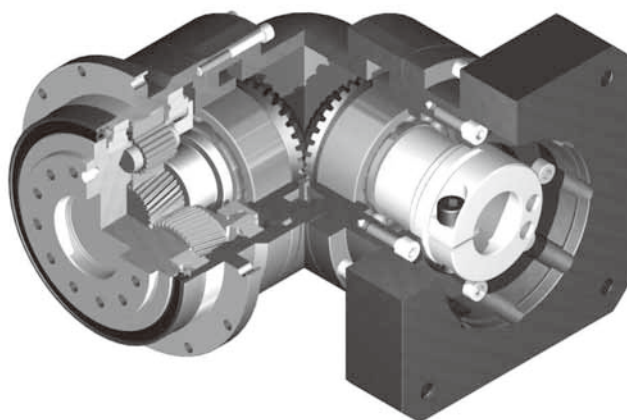
※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10、3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/3 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/15 ~ 1/100.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT series



省空间

直交型减速机使用螺旋式伞齿轮，马达的安装可实现90度弯曲，节省了安装空间。

Space - saving

Right angle reducer using spiral bevel gear. Customer can locate the motor at 90 degree away from the reducer if required to save space.

高刚性、高扭矩

使用整体式滚针轴承，大大提高了刚性和扭矩。

High rigidity & torque

High rigidity & high torque was achieved by uncaged needle roller bearings.

高负载容量

主轴承采用锥形滚柱轴承，实现高负载容量。

※基座号064、090采用滚子轴承

High load capacity

Adopting taper roller bearing for the main output shaft to increase radial and axial load.

※Frame size 064•090 adopt ball bearing.

适配器、轴套方式

可以安装到世界上任何一台马达上。

Adapter-bushing connection

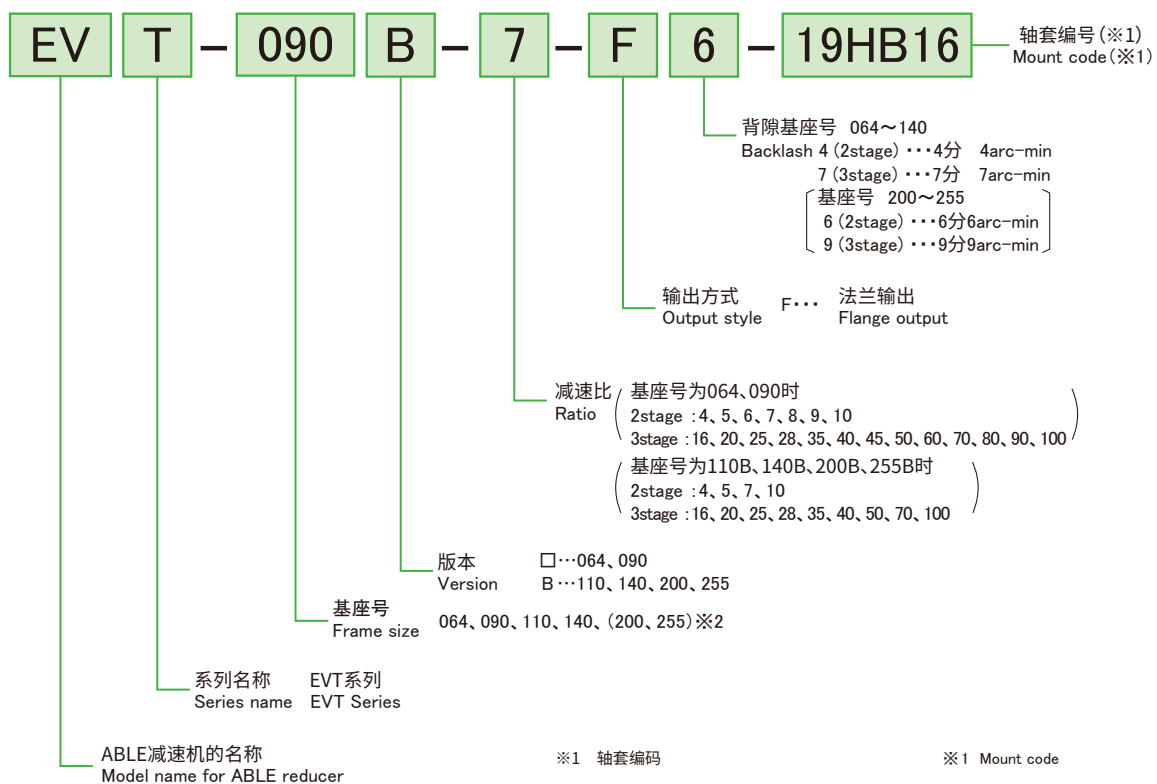
Can be attached to any motor all over the world.

维护方便

在产品寿命期内无需更换润滑脂，安装更便捷。

Maintenance-free

No need to replace the grease for the life time.
Can be attached in any position.



※1 轴套编码

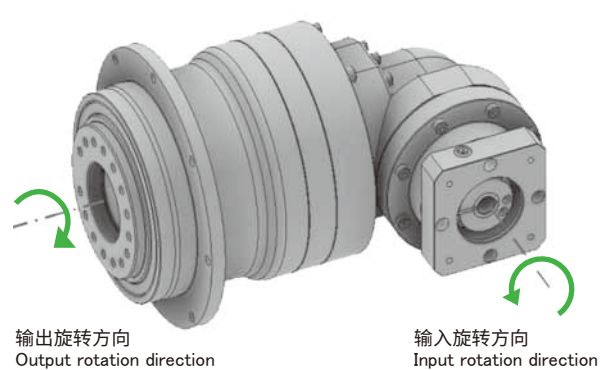
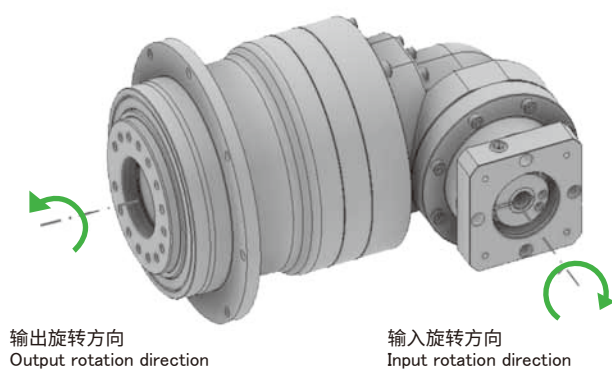
轴套编号随安装马达而定。
可以通过网站上的选型工具来确认。
如有不明白之处，欢迎咨询。

※2 定制生产件

※1 Mount code

Mount code varies depending on the motor.
Please refer to reducer selection tool or contact us
for more information.

※2 On inquiry basis



EVT-064

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
064	2 stage	4	16	32	65	3000	6000	370	360
		5	22	40	80	3000	6000	400	390
		6	24	45	90	3000	6000	420	430
	4分	7	24	45	90	3000	6000	440	460
		8	24	45	90	3000	6000	460	480
		9	16	32	65	3000	6000	480	510
		10	16	32	65	3000	6000	500	530
	3 stage	16	24	45	90	3000	6000	580	650
		20	24	45	90	3000	6000	630	720
		25	24	45	90	3000	6000	680	750
		28	24	45	90	3000	6000	700	750
		35	24	45	90	3000	6000	760	750
		40	24	45	90	3000	6000	790	750
	7分	45	16	32	65	3000	6000	820	750
		50	24	45	90	3000	6000	850	750
		60	24	45	90	3000	6000	910	750
		70	24	45	90	3000	6000	950	750
		80	24	45	90	3000	6000	1000	750
		90	16	32	65	3000	6000	1000	750
		100	16	32	65	3000	6000	1100	750

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 8)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 14)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 19)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
064	2 stage	4	1500	750	1.9	0.305	0.379	0.569
		5	1500	750		0.273	0.348	0.537
		6	1500	750		0.256	0.331	0.521
	4分	7	1500	750		0.246	0.321	0.510
		8	1500	750		0.240	0.315	0.504
		9	1500	750		0.236	0.311	0.500
		10	1500	750		0.233	0.308	0.497
	3 stage	16	1500	750	1.6	0.082	0.126	—
		20	1500	750		0.073	0.118	—
		25	1500	750		0.072	0.116	—
		28	1500	750		0.078	0.123	—
		35	1500	750		0.071	0.115	—
		40	1500	750		0.062	0.106	—
	7分	45	1500	750		0.070	0.115	—
		50	1500	750		0.061	0.106	—
		60	1500	750		0.061	0.106	—
		70	1500	750		0.061	0.106	—
		80	1500	750		0.061	0.106	—
		90	1500	750		0.061	0.106	—
		100	1500	750		0.061	0.105	—

※ 1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
※ 2 输启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
※ 4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于输出法兰面,轴向负荷为0时)
※ 7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia relates to input.

EVT-090

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
090	2 stage	4	60	90	170	3000	6000	720	620
		5	65	90	220	3000	6000	780	680
		6	65	90	220	3000	6000	830	740
	4分	7	65	90	220	3000	6000	870	790
		8	65	90	220	3000	6000	910	830
		9	45	65	170	3000	6000	950	880
	4 arc-min	10	45	65	170	3000	6000	980	920
		16	65	110	220	3000	6000	1200	1100
		20	65	110	220	3000	6000	1200	1200
	3 stage	25	65	110	220	3000	6000	1300	1400
		28	65	110	220	3000	6000	1400	1400
		35	65	110	220	3000	6000	1500	1600
	7分	40	65	110	220	3000	6000	1600	1700
		45	45	65	170	3000	6000	1600	1700
		50	65	110	220	3000	6000	1700	1700
	7 arc-min	60	65	110	220	3000	6000	1800	1700
		70	65	110	220	3000	6000	1900	1700
		80	65	110	220	3000	6000	2000	1700
		90	45	65	170	3000	6000	2000	1700
		100	45	65	170	3000	6000	2100	1700

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$)	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$)	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
090	2 stage	4	3300	1700	5.1	—	2.17	2.50	4.63
		5	3300	1700		—	1.98	2.31	4.43
		6	3300	1700		—	1.88	2.21	4.33
	4分	7	3300	1700		—	1.81	2.14	4.27
		8	3300	1700		—	1.78	2.10	4.23
		9	3300	1700		—	1.75	2.08	4.21
		10	3300	1700		—	1.73	2.06	4.19
	4 arc-min	16	3300	1700	4.3	0.40	0.48	0.66	—
		20	3300	1700		0.34	0.41	0.60	—
		25	3300	1700		0.33	0.41	0.59	—
	3 stage	28	3300	1700		0.38	0.45	0.64	—
		35	3300	1700		0.32	0.40	0.59	—
		40	3300	1700		0.25	0.33	0.51	—
	7分	45	3300	1700		0.32	0.40	0.59	—
		50	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—
		60	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—
	7 arc-min	70	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—
		80	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—
		90	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—
		100	3300	1700		0.25	0.32	0.51	—

※ 1 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
※ 2 输启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为 1000 次)
※ 4 运转过程中, 额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
(作用于输出法兰面, 轴向负荷为 0 时)
※ 7 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
(作用于轴芯, 径向负荷为 0 时)
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia relates to input.

EVT-110B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许平均 扭矩 Nominal output torque	※2 容许最大 扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
110B	2 stage 4分 4 arc-min	4	100	200	430	3000	6000	4700	3200
		5	120	240	500	3000	6000	5000	3400
		7	150	300	550	3000	6000	5600	3800
		10	110	200	450	3000	6000	6200	4200
	3 stage 7分 7 arc-min	16	130	260	550	3000	6000	7100	4800
		20	150	300	550	3000	6000	7600	5200
		25	150	300	550	3000	6000	8200	5500
		28	150	300	550	3000	6000	8500	5700
		35	150	300	550	3000	6000	9000	6100
		40	150	300	550	3000	6000	9400	6400
		50	150	300	550	3000	6000	10000	6800
		70	150	300	550	3000	6000	11000	7500
		100	110	200	450	3000	6000	12000	8400

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	※10 重量 Mass	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
110B	2 stage 4分 4 arc-min	4	12000	8800	9.5	—	6.46	8.06	15.13
		5	12000	8800		—	5.65	7.24	14.31
		7	12000	8800		—	4.97	6.56	13.63
		10	12000	8800		—	4.62	6.21	13.28
	3 stage 7分 7 arc-min	16	12000	8800	9.0	2.52	2.85	4.98	—
		20	12000	8800		2.24	2.57	4.69	—
		25	12000	8800		2.20	2.53	4.66	—
		28	12000	8800		2.42	2.75	4.88	—
		35	12000	8800		2.17	2.50	4.63	—
		40	12000	8800		1.87	2.20	4.33	—
		50	12000	8800		1.86	2.19	4.32	—
		70	12000	8800		1.85	2.18	4.31	—
		100	12000	8800		1.85	2.18	4.31	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
※2 输启动、停止时容许的最大值。
※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于输出法兰面,轴向负荷为0时)
※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)
※8 径向负荷的容许最大值。
※9 轴向负荷的容许最大值。
※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※2 The maximum torque when starting and stopping.
※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※4 The maximum average input speed.
※5 The maximum momentary input speed.
※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※8 The maximum radial load the reducer can accept.
※9 The maximum axial load the reducer can accept.
※10 The mass may vary slightly model to model.
※11 The moment of inertia relates to input.

EVT-140B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
140B	2 stage 4分 4 arc-min	4	170	340	950	2000	4000	8000	5600
		5	200	400	1100	2000	4000	8500	6000
		7	300	600	1100	2000	4000	9400	6700
		10	200	400	750	2000	4000	10000	7400
	3 stage 7分 7 arc-min	16	300	600	1100	2000	4000	12000	8500
		20	300	600	1100	2000	4000	13000	9100
		25	300	600	1100	2000	4000	14000	9800
		28	300	600	1100	2000	4000	14000	10000
		35	300	600	1100	2000	4000	15000	11000
		40	300	600	1100	2000	4000	16000	11000
		50	300	600	1100	2000	4000	17000	12000
		70	300	600	1100	2000	4000	19000	13000
		100	200	400	750	2000	4000	19000	14000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 19)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 28)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 38)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 48)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
140B	2 stage 4分 4 arc-min	4	19000	14000	17.4	—	22.58	26.96	40.19
		5	19000	14000		—	19.57	23.94	37.17
		7	19000	14000		—	17.07	21.45	34.68
		10	19000	14000		—	15.36	19.73	32.96
	3 stage 7分 7 arc-min	16	19000	14000	17.6	7.24	8.83	15.91	—
		20	19000	14000		6.21	7.80	14.88	—
		25	19000	14000		6.09	7.69	14.76	—
		28	19000	14000		6.89	8.48	15.55	—
		35	19000	14000		5.98	7.58	14.65	—
		40	19000	14000		4.94	6.53	13.60	—
		50	19000	14000		4.91	6.50	13.58	—
		70	19000	14000		4.88	6.48	13.55	—
		100	19000	14000		4.87	6.46	13.54	—

※ 1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
※ 2 输启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
※ 4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于输出法兰面,轴向负荷为0时)
※ 7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia relates to input.

EVT-200B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许平均 扭矩 Nominal output torque	※2 容许最大 扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
200B	2 stage 6分 6 arc-min	4	575	770	1700	1500	3000	18000	12000
		5	600	960	2000	1500	3000	19000	13000
		7	600	1120	2500	1500	3000	21000	14000
		10	400	775	2000	1500	3000	23000	16000
	3 stage 9分 9 arc-min	16	555	1120	2500	1500	3000	27000	18000
		20	600	1120	2500	1500	3000	28000	19000
		25	600	1120	2500	1500	3000	30000	21000
		28	600	1120	2500	1500	3000	31000	21000
		35	600	1120	2500	1500	3000	34000	23000
		40	600	1120	2500	1500	3000	35000	24000
		50	600	1120	2500	1500	3000	37000	25000
		70	600	1120	2500	1500	3000	40000	28000
		100	400	775	2000	1500	3000	40000	30000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	※10 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 65$)
			[N]	[N]		[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
200B	2 stage 6分 6 arc-min	4	40000	30000	50	—	93.44	138.1	223.7
		5	40000	30000		—	81.86	123.3	208.9
		7	40000	30000		—	71.47	109.6	195.2
		10	40000	30000		—	66.72	103.4	189.0
	3 stage 9分 9 arc-min	16	40000	30000	37	13.42	22.20	27.02	—
		20	40000	30000		11.92	20.71	25.53	—
		25	40000	30000		11.38	20.17	24.99	—
		28	40000	30000		11.82	20.61	25.43	—
		35	40000	30000		10.9	19.69	24.51	—
		40	40000	30000		10.5	19.26	24.08	—
		50	40000	30000		10.3	19.13	23.95	—
		70	40000	30000		10.2	19.01	23.83	—
		100	40000	30000		10.2	18.94	23.77	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
※2 输启动、停止时容许的最大值。
※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)
※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。
※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于输出法兰面,轴向负荷为0时)
※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。
(作用于轴芯,径向负荷为0时)
※8 径向负荷的容许最大值。
※9 轴向负荷的容许最大值。
※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※2 The maximum torque when starting and stopping.
※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※4 The maximum average input speed.
※5 The maximum momentary input speed.
※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※8 The maximum radial load the reducer can accept.
※9 The maximum axial load the reducer can accept.
※10 The mass may vary slightly model to model.
※11 The moment of inertia relates to input.

EVT-255B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
255B	2 stage 6分	4	1340	2960	5400	1000	2000	31000	22000
		5	1680	2960	6500	1000	2000	33000	24000
		7	1920	2960	7200	1000	2000	36000	26000
	6 arc-min	10	1280	2080	5400	1000	2000	40000	29000
		16	1920	2960	7200	1000	2000	46000	34000
		20	1920	2960	7200	1000	2000	49000	36000
	3 stage 9分	25	1920	2960	7200	1000	2000	53000	38000
		28	1920	2960	7200	1000	2000	55000	40000
		35	1920	2960	7200	1000	2000	59000	42000
	9 arc-min	40	1920	2960	7200	1000	2000	61000	44000
		50	1920	2960	7200	1000	2000	64000	47000
		70	1920	2960	7200	1000	2000	64000	48000
		100	1280	1440	5400	1000	2000	64000	48000

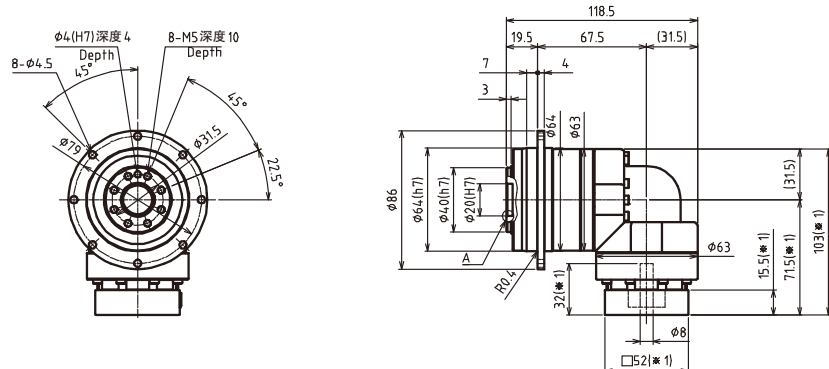
基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 48)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ φ 65)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
255B	2 stage 6分	4	64000	48000	110	—	661.8
		5	64000	48000		—	619.8
		7	64000	48000		—	587.7
	6 arc-min	10	64000	48000		—	572.0
		16	64000	48000		118.52	—
		20	64000	48000	99	114.63	—
	3 stage 9分	25	64000	48000		113.37	—
		28	64000	48000		114.80	—
		35	64000	48000		112.25	—
	9 arc-min	40	64000	48000		109.37	—
		50	64000	48000		109.05	—
		70	64000	48000		108.77	—
		100	64000	48000		108.62	—

※ 1 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
※ 2 输启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为 1000 次)
※ 4 运转过程中, 额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
(作用于输出法兰面, 轴向负荷为 0 时)
※ 7 输入转速为额定转速时,使用寿命为 20000 小时的值。
(作用于轴芯, 径向负荷为 0 时)
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

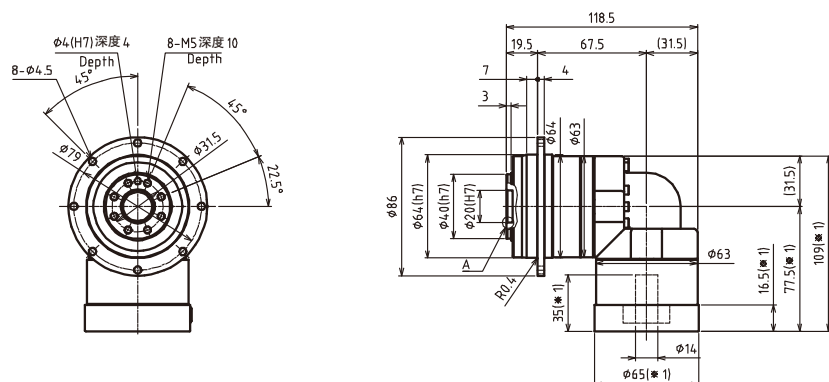
※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output flange, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia relates to input.

EVT-064 2段 2stage

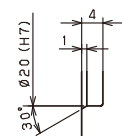
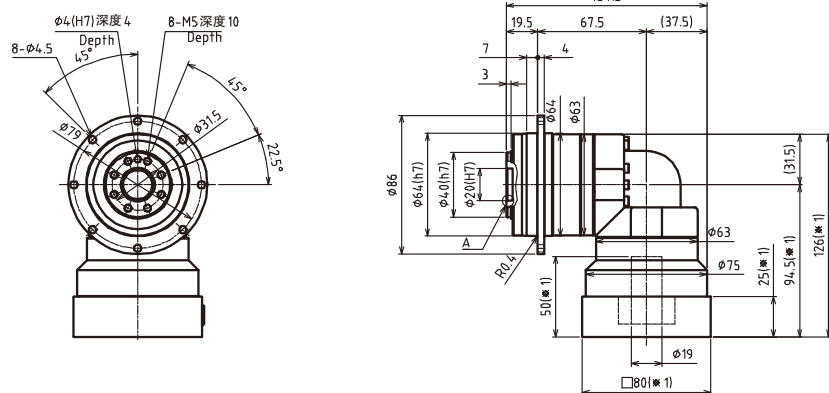
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$

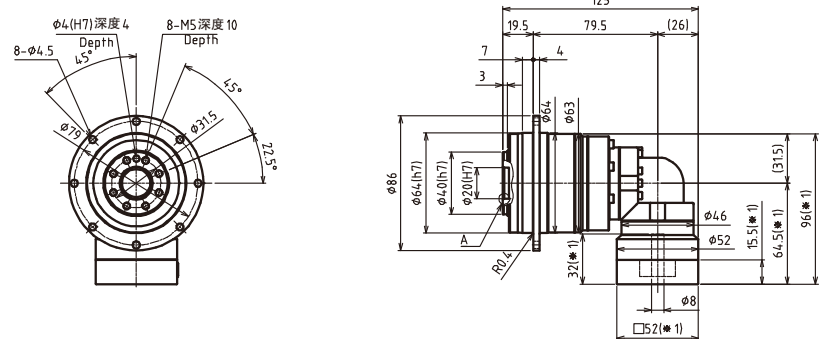


A部详细图
Enlarged detail A

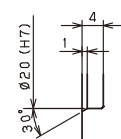
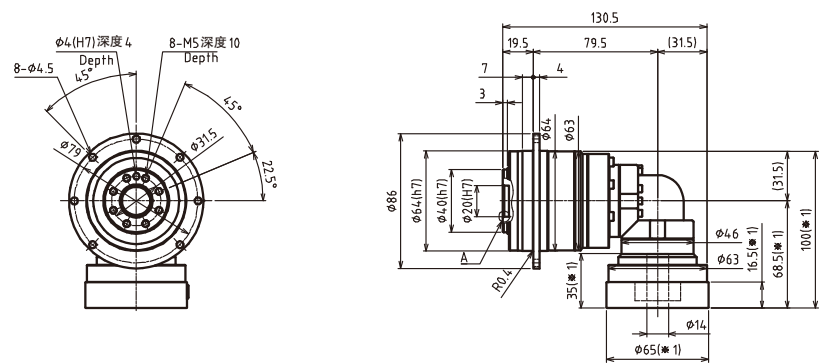
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-064 3段 3stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$

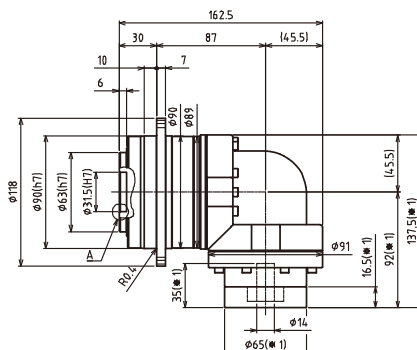
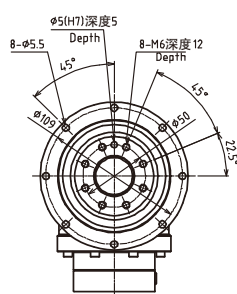


A部详细图
Enlarged detail A

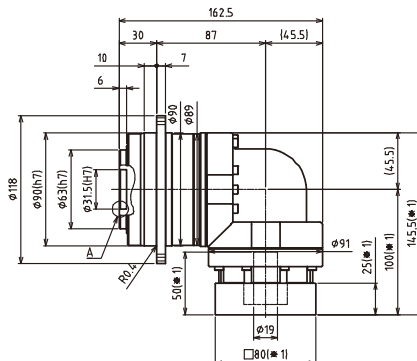
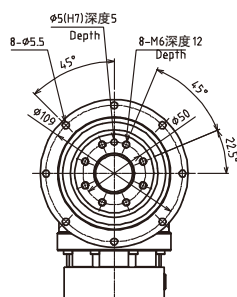
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-090 2段 2stage

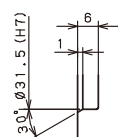
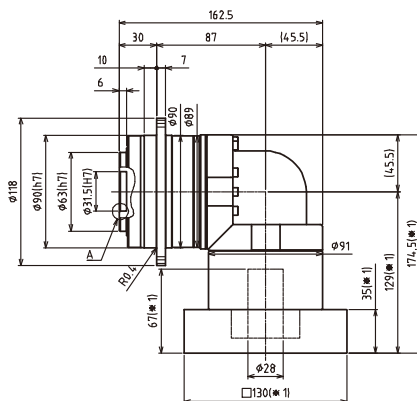
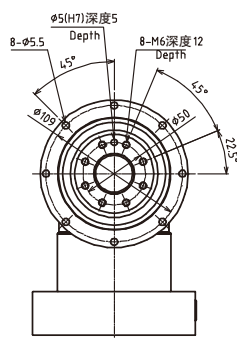
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$

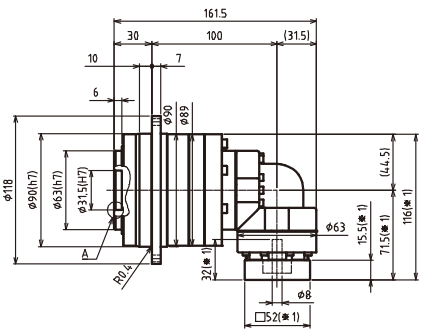
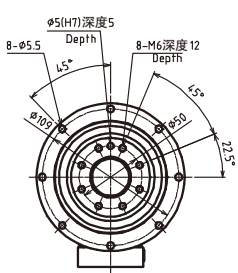


A部详细图
Enlarged detail A

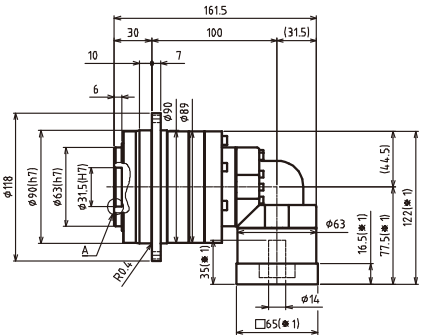
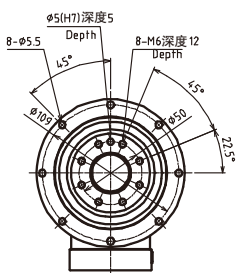
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-090 3段 3stage

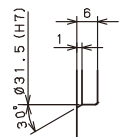
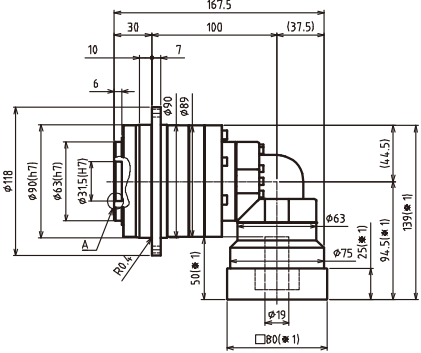
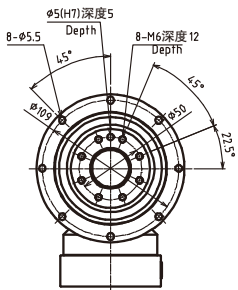
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 4$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$

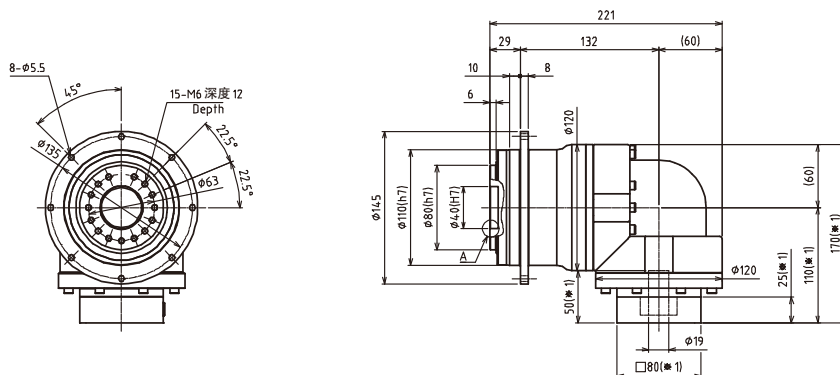


A部详细图
Enlarged detail A

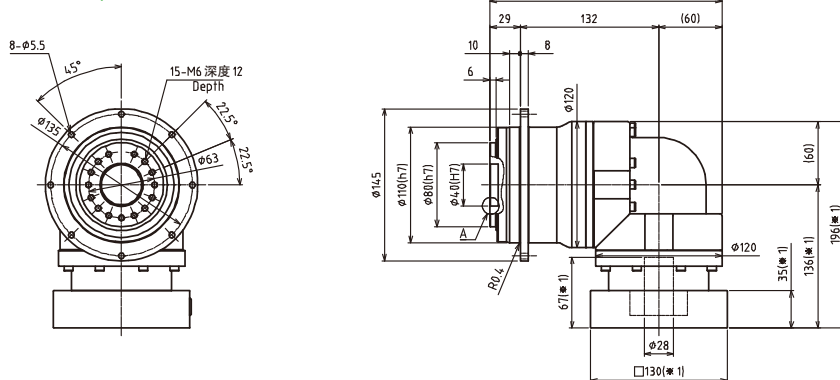
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-110B 2段 2stage

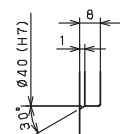
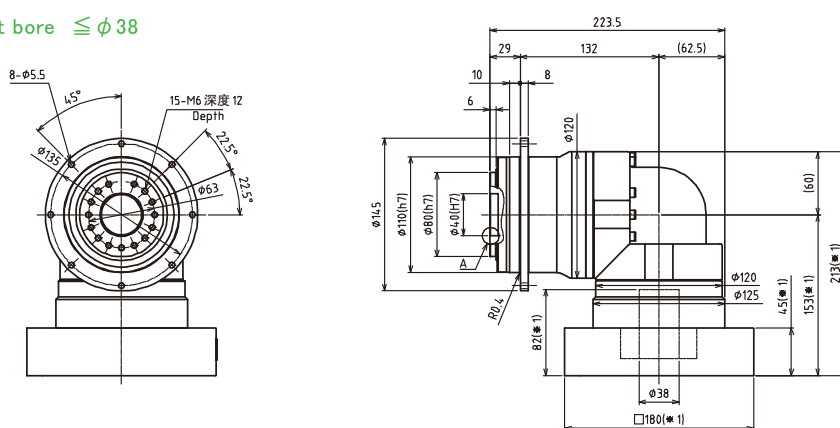
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$

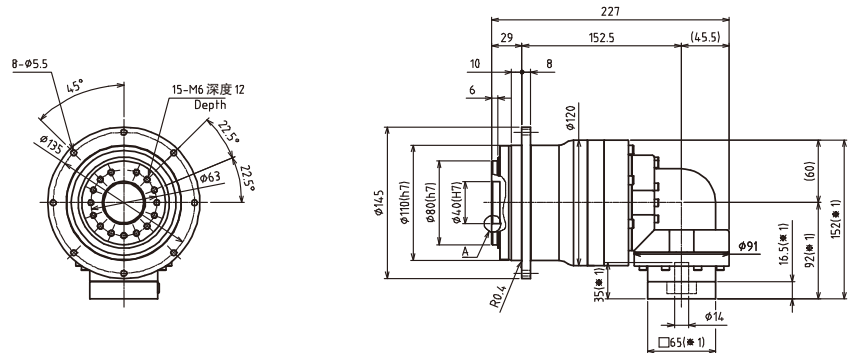


A部详细图
Enlarged detail A

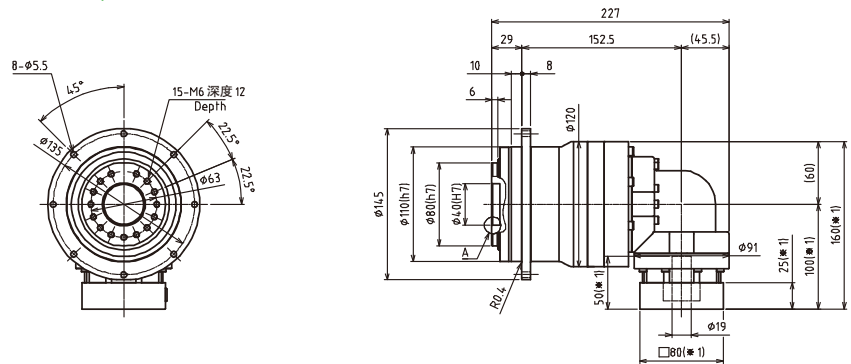
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-110B 3段 3stage

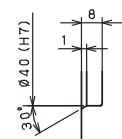
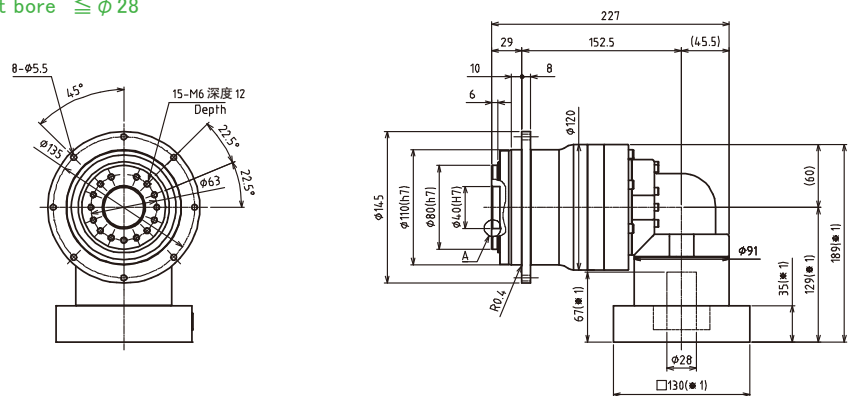
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



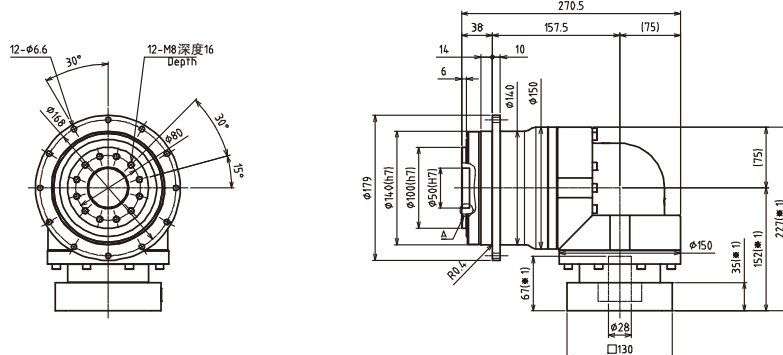
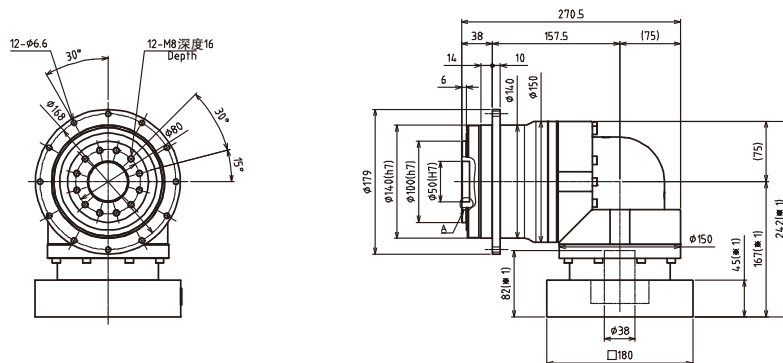
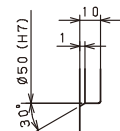
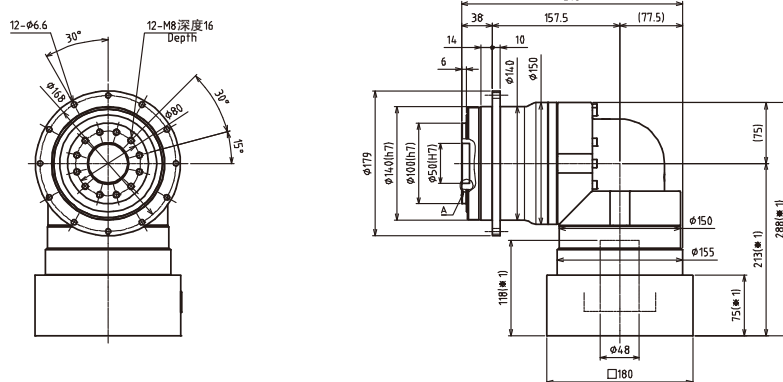
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



A部详细图
Enlarged detail A

- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

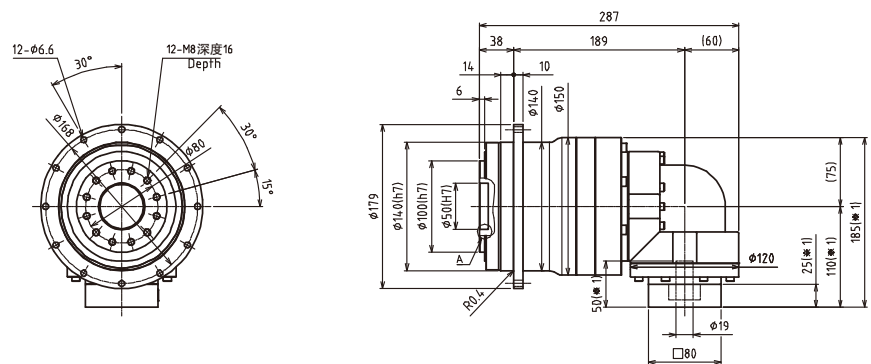
EVT-140B 2段 2stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$ 输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$ A部详细图
Enlarged detail A

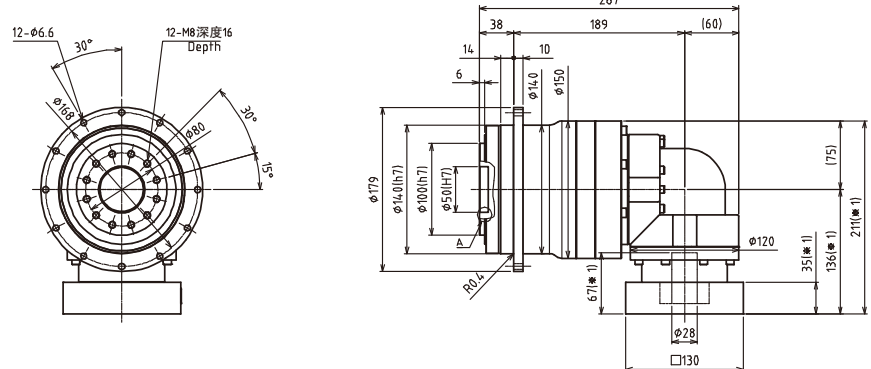
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
 ※1 Length will vary depending on motor.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-140B 3段 3stage

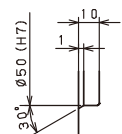
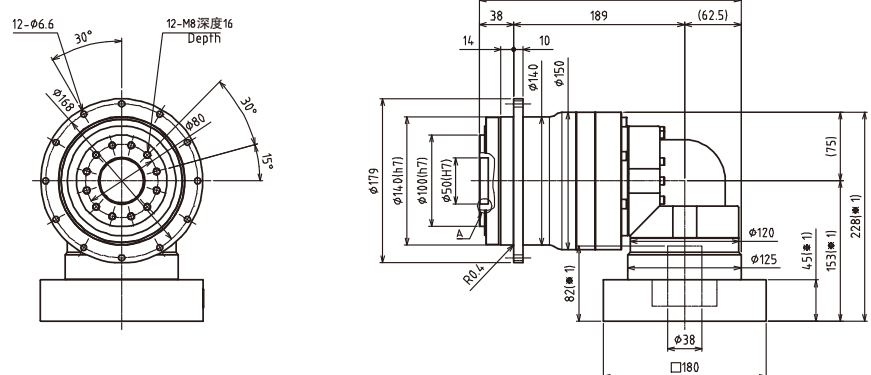
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$

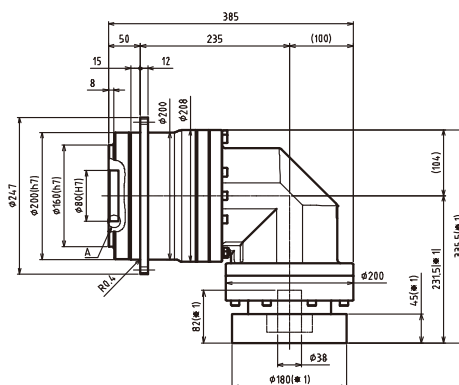
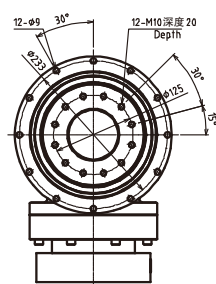


A部详细图
Enlarged detail A

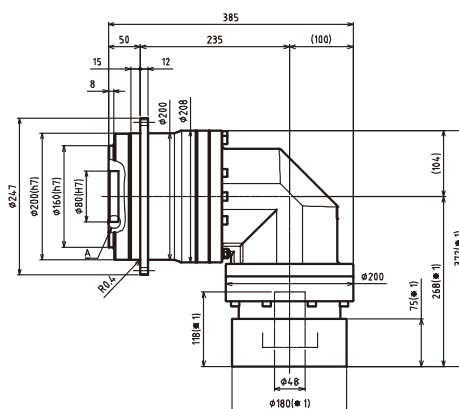
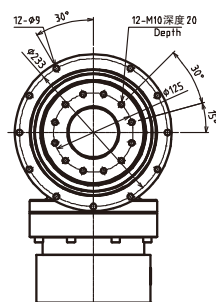
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-200B 2段 2stage

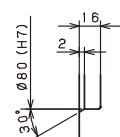
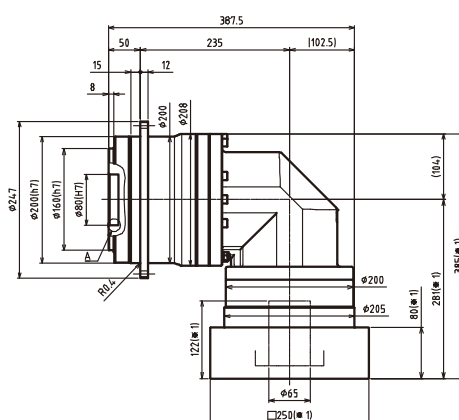
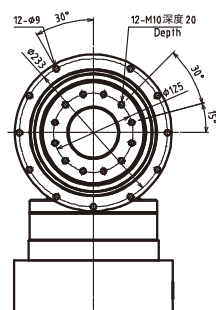
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$

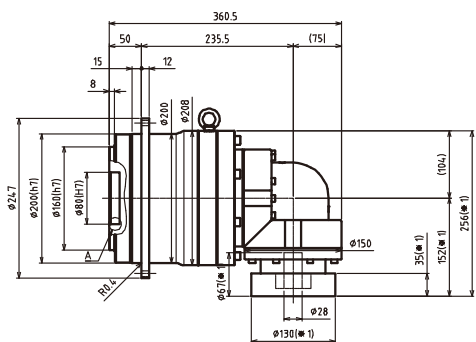
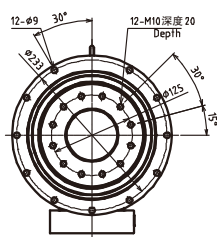


A部详细图
Enlarged detail A

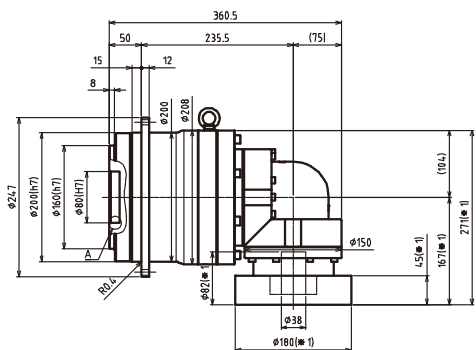
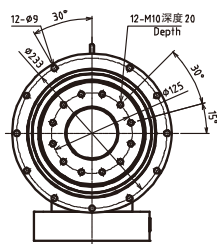
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
※1 Length will vary depending on motor.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-200B 3段 3stage

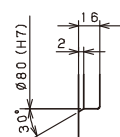
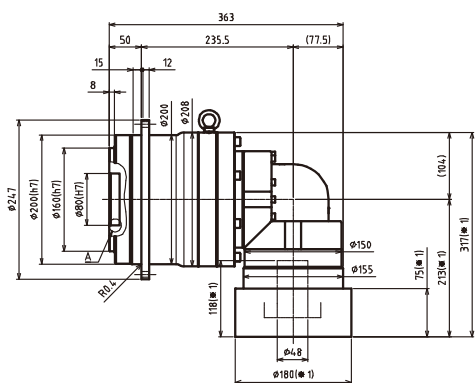
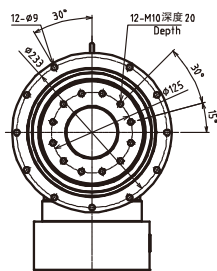
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



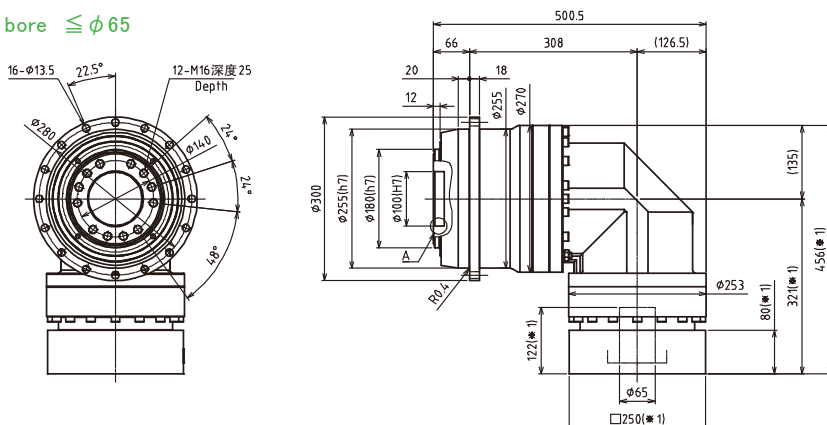
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



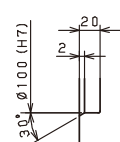
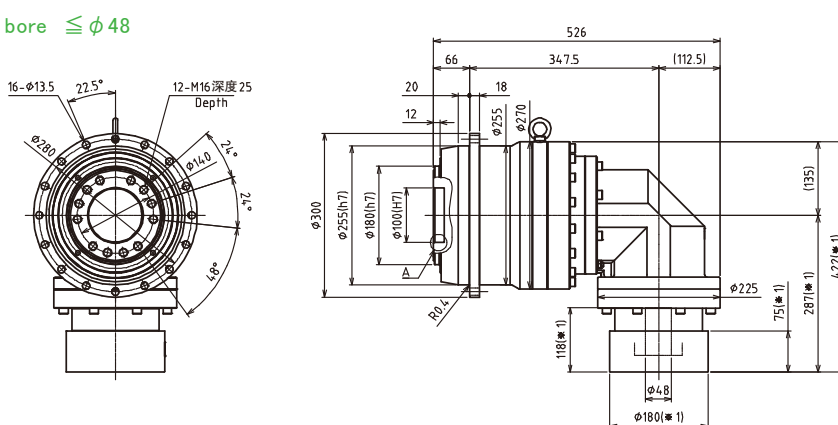
A部详细图
Enlarged detail A

- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-255B 2段 2stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$ 

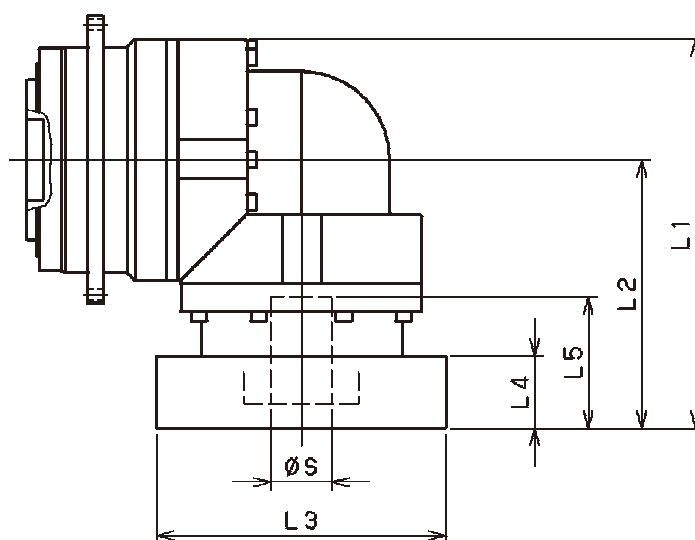
EVT-255B 3段 3stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$ A部详细图
Enlarged detail A

- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时,可插入轴套。
 ※1 Length will vary depending on motor.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

[illegible]

EVT-064



型号 Model number	**:适配器编号 **: Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-064-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG	103	71.5	□52	15.5	32	94.5	64.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK	108	76.5	□52	20.5	37	99.5	69.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE	103	71.5	□60	15.5	32	94.5	64.5	□60	15.5	32
	BC·BF	108	76.5	□60	20.5	37	99.5	69.5	□60	20.5	37
	CA	108	76.5	□70	20.5	37	99.5	69.5	□70	20.5	37
EVT-064-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	109	77.5	□65	16.5	35	98.5	68.5	□65	16.5	35
	BC·BH	114	82.5	□65	21.5	40	103.5	73.5	□65	21.5	40
	BL	119	87.5	□65	26.5	45	108.5	78.5	□65	26.5	45
	CA	109	77.5	□70	16.5	35	98.5	68.5	□70	16.5	35
	CB	114	82.5	□70	21.5	40	103.5	73.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	109	77.5	□80	16.5	35	98.5	68.5	□80	16.5	35
	DE	114	82.5	□80	21.5	40	103.5	73.5	□80	21.5	40
	DG	119	87.5	□80	26.5	45	108.5	78.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	109	77.5	□90	16.5	35	98.5	68.5	□90	16.5	35
	ED	119	87.5	□90	26.5	45	108.5	78.5	□90	26.5	45
	FA	109	77.5	□100	16.5	35	98.5	68.5	□100	16.5	35
	GA	109	77.5	□115	16.5	35	98.5	68.5	□115	16.5	35
EVT-064-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	126	94.5	□80	25	50					
	DD	136	104.5	□80	35	60					
	DE	131	99.5	□80	30	55					
	EA	131	99.5	□90	30	55					
	EB	126	94.5	□90	25	50					
	EC	136	104.5	□90	35	60					
	FA	126	94.5	□100	25	50					
	FB	136	104.5	□100	35	60					
	GA·GC	131	99.5	□115	30	55					
	GB·GD	126	94.5	□115	25	50					
	HA	126	94.5	□130	25	50					
	HB	141	109.5	□130	40	65					
	HC·HD·HE	131	99.5	□130	30	55					

※1 2段減速：1/4～1/10、3段減速：1/16～1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时，可以插入轴套。

※1 2stage reduction：1/4～1/10, 3stage reduction：1/16～1/100.

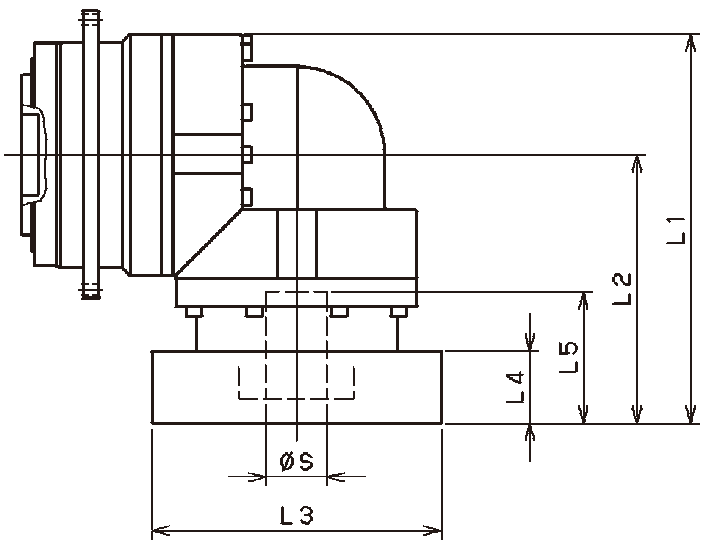
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器) Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVT series

EVT-090

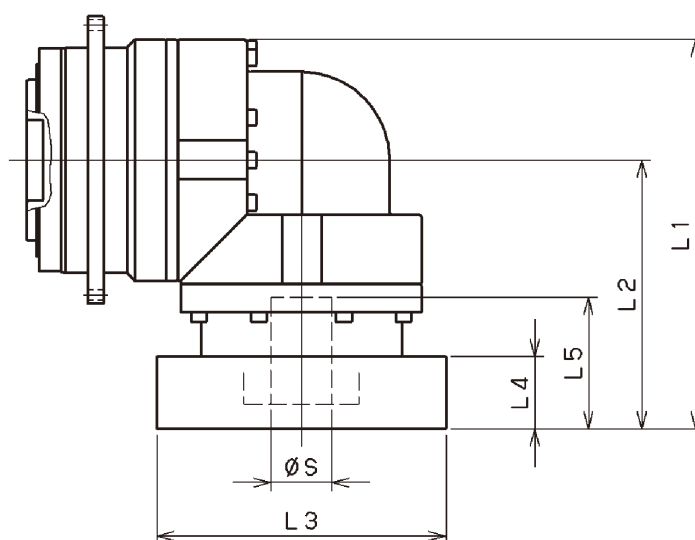


型号 Model number	**:适配器编号 **: Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-090-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG						116	71.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK						121	76.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE						116	71.5	□60	15.5	32
	BC·BF						121	76.5	□60	20.5	37
	CA						121	76.5	□70	20.5	37
EVT-090-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	137.5	92	□65	16.5	35	122	77.5	□65	16.5	35
	BC·BH	142.5	97	□65	21.5	40	127	82.5	□65	21.5	40
	BL	147.5	102	□65	26.5	45	132	87.5	□65	26.5	45
	CA	137.5	92	□70	16.5	35	122	77.5	□70	16.5	35
	CB	142.5	97	□70	21.5	40	127	82.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	137.5	92	□80	16.5	35	122	77.5	□80	16.5	35
	DE	142.5	97	□80	21.5	40	127	82.5	□80	21.5	40
	DG	147.5	102	□80	26.5	45	132	87.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	137.5	92	□90	16.5	35	122	77.5	□90	16.5	35
	ED	147.5	102	□90	26.5	45	132	87.5	□90	26.5	45
	FA	137.5	92	□100	16.5	35	122	77.5	□100	16.5	35
	GA	137.5	92	□115	16.5	35	122	77.5	□115	16.5	35
EVT-090-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	145.5	100	□80	25	50	139	94.5	□80	25	50
	DD	155.5	110	□80	35	60	149	104.5	□80	35	60
	DE	150.5	105	□80	30	55	144	99.5	□80	30	55
	EA	150.5	105	□90	30	55	144	99.5	□90	30	55
	EB	145.5	100	□90	25	50	139	94.5	□90	25	50
	EC	155.5	110	□90	35	60	149	104.5	□90	35	60
	FA	145.5	100	□100	25	50	139	94.5	□100	25	50
	FB	155.5	110	□100	35	60	149	104.5	□100	35	60
	GA·GC	150.5	105	□115	30	55	144	99.5	□115	30	55
	GB·GD	145.5	100	□115	25	50	139	94.5	□115	25	50
	HA	145.5	100	□130	25	50	139	94.5	□130	25	50
	HB	160.5	115	□130	40	65	154	109.5	□130	40	65
	HC·HD·HE	150.5	105	□130	30	55	144	99.5	□130	30	55
EVT-090-□-□-28** (19<S≤28)	FA·FB·FC	174.5	129	□100	35	67					
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	174.5	129	□115	35	67					
	HA·HC·HD	174.5	129	□130	35	67					
	HB	184.5	139	□130	45	77					
	JA·JB·JC	174.5	129	□150	35	67					
	KA·KB	174.5	129	□180	35	67					
	LA	174.5	129	□200	35	67					
	MA	174.5	129	□220	35	67					

※1 2段減速：1/4～1/10、3段減速：1/16～1/100
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时，可以插入轴套。

※1 2stage reduction：1/4～1/10、3stage reduction：1/16～1/100.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-110B



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-110B-□-□-14** (S ≤ 14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK						152	92	□65	16.5	35
	BC·BH						157	97	□65	21.5	40
	BL						162	102	□65	26.5	45
	CA						152	92	□70	16.5	35
	CB						157	97	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH						152	92	□80	16.5	35
	DE						157	97	□80	21.5	40
	DG						162	102	□80	26.5	45
	EA·EB·EC						152	92	□90	16.5	35
	ED						162	102	□90	26.5	45
	FA						152	92	□100	16.5	35
	GA						152	92	□115	16.5	35
EVT-110B-□-□-19** (14 < S ≤ 19)	DA·DB·DC	170	110	□80	25	50	160	100	□80	25	50
	DD	180	120	□80	35	60	170	110	□80	35	60
	DE	175	115	□80	30	55	165	105	□80	30	55
	EA	175	115	□90	30	55	165	105	□90	30	55
	EB	170	110	□90	25	50	160	100	□90	25	50
	EC	180	120	□90	35	60	170	110	□90	35	60
	FA	170	110	□100	25	50	160	100	□100	25	50
	FB	180	120	□100	35	60	170	110	□100	35	60
	GA·GC	175	115	□115	30	55	165	105	□115	30	55
	GB·GD	170	110	□115	25	50	160	100	□115	25	50
	HA	170	110	□130	25	50	160	100	□130	25	50
	HB	185	125	□130	40	65	175	115	□130	40	65
EVT-110B-□-□-28** (19 < S ≤ 28)	HC·HD·HE	175	115	□130	30	55	165	105	□130	30	55
	FA·FB·FC	196	136	□100	35	67	189	129	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	196	136	□115	35	67	189	129	□115	35	67
	HA·HC·HD	196	136	□130	35	67	189	129	□130	35	67
	HB	206	146	□130	45	77	199	139	□130	45	77
	JA·JB·JC	196	136	□150	35	67	189	129	□150	35	67
	KA·KB	196	136	□180	35	67	189	129	□180	35	67
	LA	196	136	□200	35	67	189	129	□200	35	67
EVT-110B-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	MA	196	136	□220	35	67	189	129	□220	35	67
	HA	213	153	□130	45	82					
	HB	208	148	□130	40	77					
	JA	213	153	□150	45	82					
	KA·KB·KC	213	153	□180	45	82					
	LA	213	153	□200	45	82					
	LB	223	163	□200	55	92					
	MA·MB	213	153	□220	45	82					
	NA	213	153	□250	45	82					

※1 2段減速：1/4～1/10、3段減速：1/16～1/100
 ※2 马达轴径与输入轴径不同时，可以插入轴套。

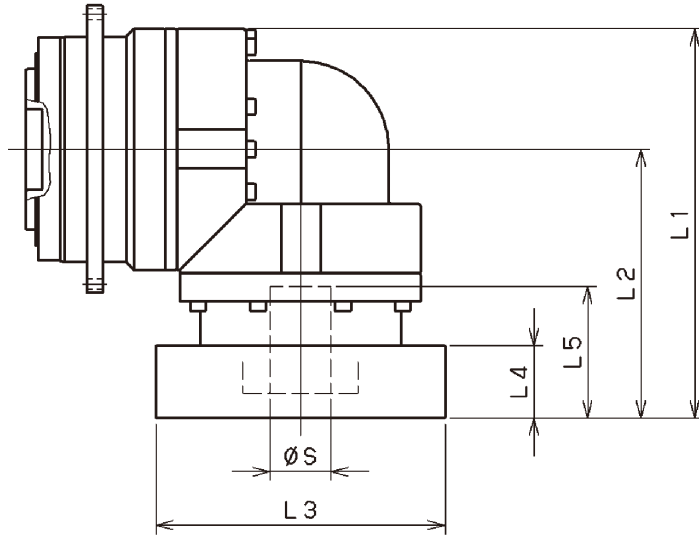
※1 2stage reduction : 1/4 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/16 ~ 1/100.
 ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器) Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVT series

EVT-140B

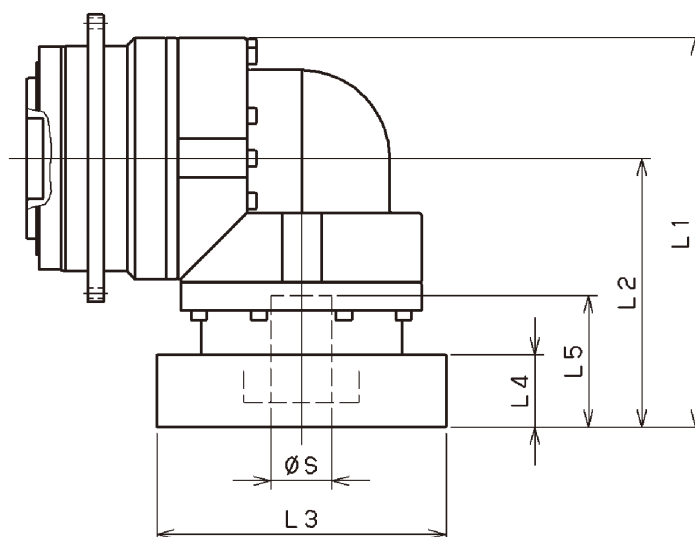


型号 Model number	**: 适配器编号 **: Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-140B-□-□-19** (S≤19)	DA·DB·DC						185	110	□80	25	50
	DD						195	120	□80	35	60
	DE						190	115	□80	30	55
	EA						190	115	□90	30	55
	EB						185	110	□90	25	50
	EC						195	120	□90	35	60
	FA						185	110	□100	25	50
	FB						195	120	□100	35	60
	GA·GC						190	115	□115	30	55
	GB·GD						185	110	□115	25	50
	HA						185	110	□130	25	50
	HB						200	125	□130	40	65
	HC·HD·HE						190	115	□130	30	55
EVT-140B-□-□-28** (19<S≤28)	FA·FB·FC	227	152	□100	35	67	211	136	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	227	152	□115	35	67	211	136	□115	35	67
	HA·HC·HD	227	152	□130	35	67	211	136	□130	35	67
	HB	237	162	□130	45	77	221	146	□130	45	77
	JA·JB·JC	227	152	□150	35	67	211	136	□150	35	67
	KA·KB	227	152	□180	35	67	211	136	□180	35	67
	LA	227	152	□200	35	67	211	136	□200	35	67
EVT-140B-□-□-38** (28<S≤38)	MA	227	152	□220	35	67	211	136	□220	35	67
	HA	242	167	□130	45	82	228	153	□130	45	82
	HB	237	162	□130	40	77	223	148	□130	40	77
	JA	242	167	□150	45	82	228	153	□150	45	82
	KA·KB·KC	242	167	□180	45	82	228	153	□180	45	82
	LA	242	167	□200	45	82	228	153	□200	45	82
	LB	252	177	□200	55	92	238	163	□200	55	92
EVT-140B-□-□-48** (38<S≤48)	MA·MB	242	167	□220	45	82	228	153	□220	45	82
	NA	242	167	□250	45	82	228	153	□250	45	82
	KB·KC	268	193	□180	55	98					
	KA	288	213	□180	75	118					
	LA	268	193	□200	55	98					
	MA	268	193	□220	55	98					
	MB	288	213	□220	75	118					
	NA	288	213	□250	75	118					
	PA	288	213	□280	75	118					

※1 2段減速：1/4～1/10、3段減速：1/16～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，可以插入轴套。

※1 2stage reduction：1/4～1/10、3stage reduction：1/16～1/100.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT-200B



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-200B-□-□-28** (S ≤ 28)	FA·FB·FC						256	152	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG						256	152	□115	35	67
	HA·HC·HD						256	152	□130	35	67
	HB						266	162	□130	45	77
	JA·JB·JC						256	152	□150	35	67
	KA·KB						256	152	□180	35	67
	KD						266	162	□180	45	77
	LA						256	152	□200	35	67
	MA						256	152	□220	35	67
EVT-200B-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	HA	335.5	231.5	□130	45	82	271	167	□130	45	82
	HB	330.5	226.5	□130	40	77	266	162	□130	40	77
	JA	335.5	231.5	□150	45	82	271	167	□150	45	82
	KA·KB·KC	335.5	231.5	□180	45	82	271	167	□180	45	82
	LA	335.5	231.5	□200	45	82	271	167	□200	45	82
	LB	345.5	241.5	□200	55	92	281	177	□200	55	92
	MA·MB	335.5	231.5	□220	45	82	271	167	□220	45	82
EVT-200B-□-□-48** (38 < S ≤ 48)	NA	335.5	231.5	□250	45	82	271	167	□250	45	82
	KB·KC	352	248	□180	55	98	297	193	□180	55	98
	KA	372	268	□180	75	118	317	213	□180	75	118
	LA	352	248	□200	55	98	297	193	□200	55	98
	MA	352	248	□220	55	98	297	193	□220	55	98
	MB	372	268	□220	75	118	317	213	□220	75	118
	NA	372	268	□250	75	118	317	213	□250	75	118
EVT-200B-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	PA	372	268	□280	75	118	317	213	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	385	281	□220	80	122					
	NA	385	281	□250	80	122					
	PA	405	301	□280	100	142					
	PB	415	311	□280	110	152					
	QA	405	301	□320	100	142					

※1 2段減速 : 1/4 ~ 1/10、3段減速 : 1/16 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可以插入轴套。

※1 2stage reduction : 1/4 ~ 1/10, 3stage reduction : 1/16 ~ 1/100.

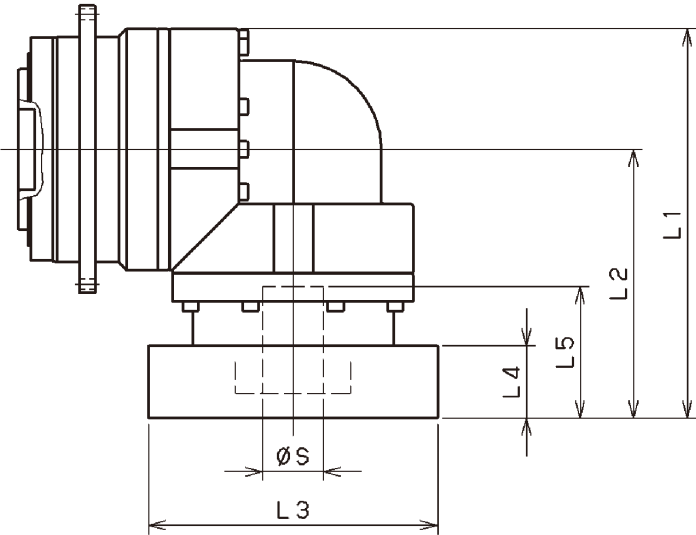
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVT series

EVT-255B



型号 Model number	**: 适配器编号 **: Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVT-255B-□-□-48** (S≤48)	KB·KC						402	267	□180	55	98
	KA						422	287	□180	75	118
	LA						402	267	□200	55	98
	MA						402	267	□220	55	98
	MB						422	287	□220	75	118
	NA						422	287	□250	75	118
	PA						422	287	□280	75	118
EVT-255B-□-□-65** (48<S≤65)	MA·MB·MC·MD	456	321	□220	80	122					
	NA	456	321	□250	80	122					
	PA	476	341	□280	100	142					
	PB	486	351	□280	110	152					
	QA	476	341	□320	100	142					

※1 2段減速：1/4～1/10、3段減速：1/16～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，可以插入轴套。

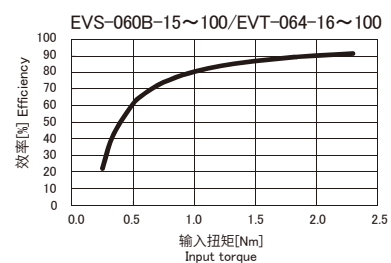
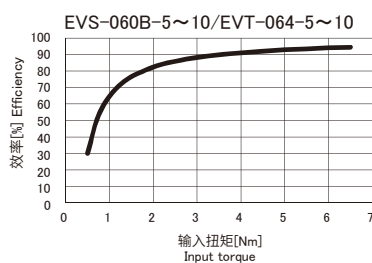
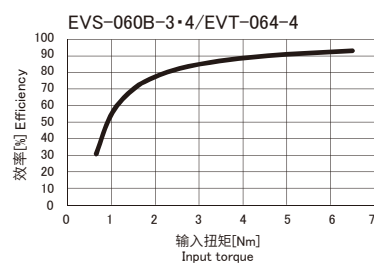
※1 2stage reduction：1/4～1/10、3stage reduction：1/16～1/100.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVT

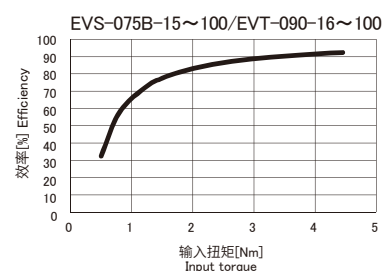
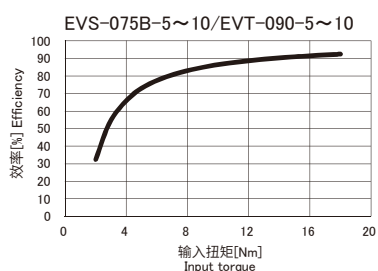
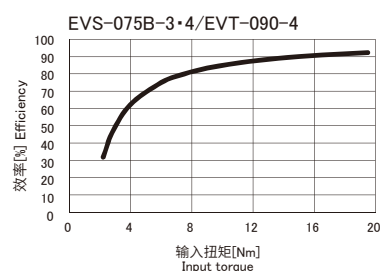
EVT series

效率特性
Efficiency

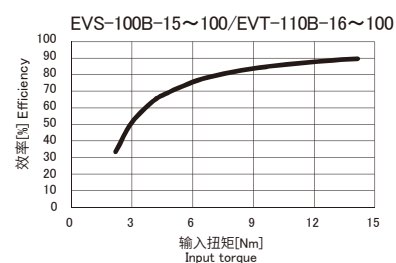
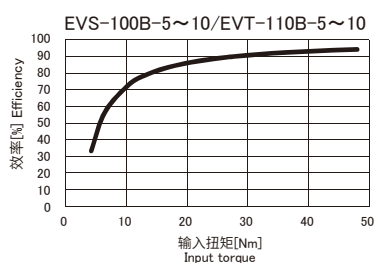
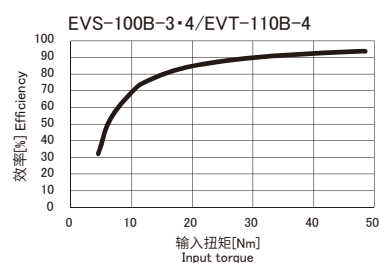
※根据马达和减速机的组合不同，有时可能无法获得所需的输出扭矩，请参照效率曲线后再使用。
(效率为暖机运转后的测量值)
The required output torque may not be obtained depending on the combination of the motor and reducer. Please refer to the efficiency curve before use.
(The values of the efficiency curves are measured after warm-up operation)

EVS-060B
EVT-064

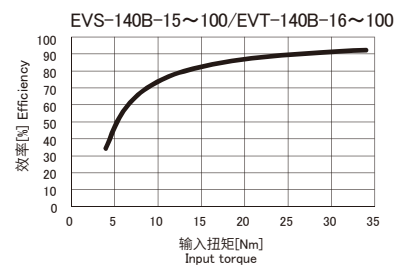
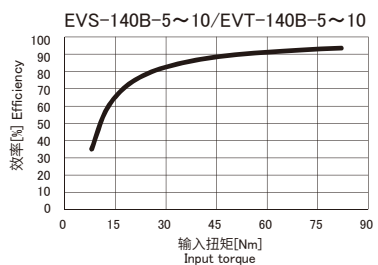
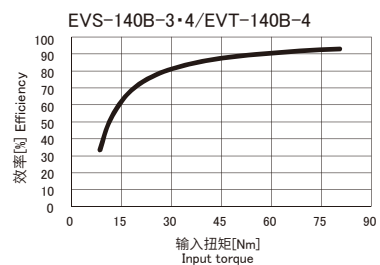
·输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

EVS-075B
EVT-090

·输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

EVS-100B
EVT-110B

·输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

EVS-140B
EVT-140B

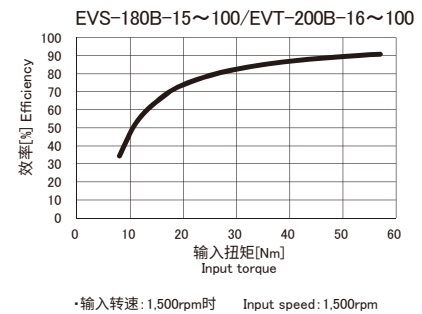
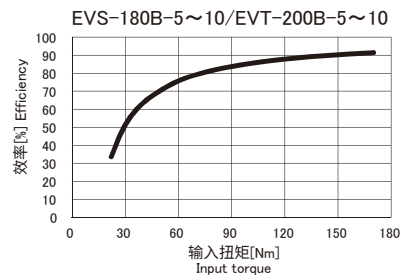
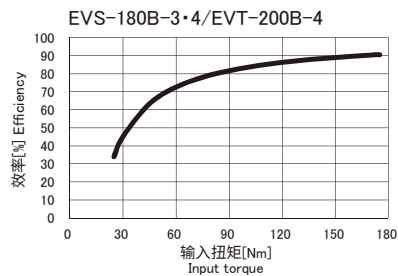
·输入转速: 2,000rpm时 Input speed: 2,000rpm

效率特性 Efficiency

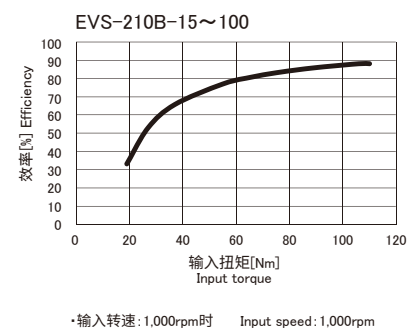
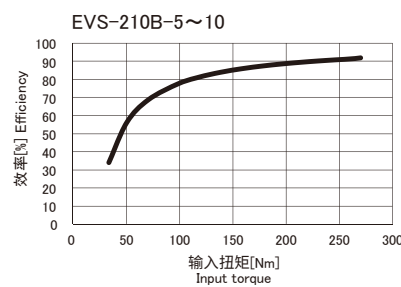
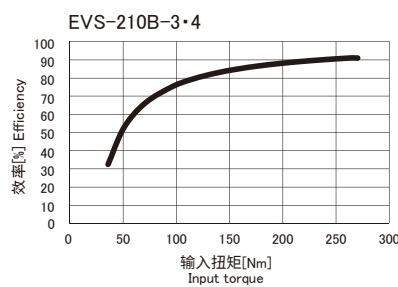
直交轴 Right angle shaft

EVS series
EVT series

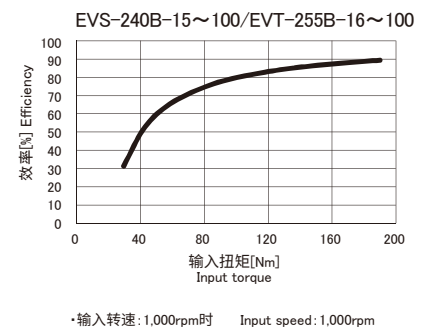
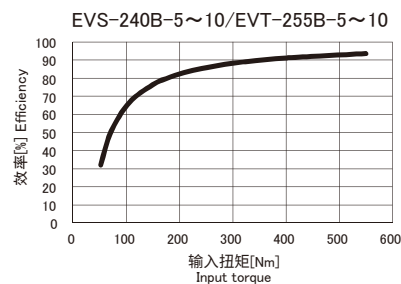
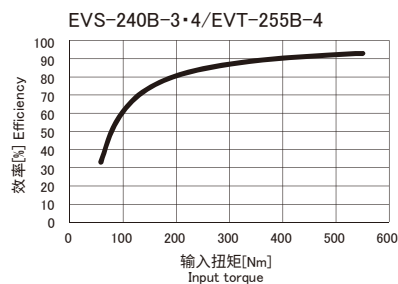
EVS-180B EVT-200B



EVS-210B



EVS-240B EVT-255B



〈选定注意事项〉

- ※ 仅在超低速旋转范围内使用时, 可能会在减速机内部发生润滑脂润滑不良的问题。
在输出转速1rpm以下使用时, 请咨询本公司。
- ※ 如果是输出旋转角度较小的摇动运转, 可能会影响动力传递部的油膜形成。
在输出旋转角度120°以下使用时, 请咨询本公司。
- ※ 在高频次的正反运转中, 输出轴的键可能会发生磨损。
在高频次的正反运转时, 建议使用摩擦式连接件。
- ※ 减速机能承受的最高温度: 90°C
连续运转的情况下, 根据负荷的大小不同有可能会超出容许值, 需要准备强制冷却。

〈Precautions on selection〉

- ※ When using in very low speed, lack of lubrication may happen.
Contact us when using at lower than 1 rpm at output.
- ※ When using in small radian movement, it can influence the oil film-forming of the power transmission part.
Contact us when the gearbox is used at less than 120 degree radian.
- ※ Rapid clockwise/counter-clockwise movements may wear out the key of the output shaft.
Locking Assembly is recommended to avoid the worn out.
- ※ Permitted housing temperature : 90°C
For continuous operation, it is necessary to prepare the forced cooling because it may exceed the allowable temperature depending on the size of the load.

请从以下所示的负荷模式中选定型号。

select the applicable reducer model according to the calculations as load pattern below:

1 计算出负荷模式

Calculate load pattern.

负荷扭矩 Load torque : $T_1, T_2, \dots, T_n$

输出转速 Output speed : $n_1, n_2, \dots, n_n$

加减速时为变化的转速平均值

The above should be mean values of changing rotational speeds at the time of acceleration and deceleration.

时间 Time : $t_1, t_2, \dots, t_n$

2 根据负荷模式计算出施加在输出轴上的平均负荷扭矩及平均输出转速。

Calculate mean load torque given to the output shaft and mean output speed from the load pattern.

(平均负荷扭矩 Mean load torque)

$$Ta = \sqrt[10/3]{\frac{n_1 \cdot t_1 \cdot |T_1|^{10/3} + n_2 \cdot t_2 \cdot |T_2|^{10/3} + \dots + n_n \cdot t_n \cdot |T_n|^{10/3}}{n_1 \cdot t_1 + n_2 \cdot t_2 + \dots + n_n \cdot t_n}}$$

(平均输出转速 Mean output speed)

$$na_{out} = \frac{n_1 \cdot t_1 + n_2 \cdot t_2 + \dots + n_n \cdot t_n}{t_1 + t_2 + \dots + t_n}$$

3 根据负荷模式下的最高输出转速和性能一览表中的容许最高输入转速选定减速比。

Select a reduction ratio from max. output speed in the load pattern and max. input speed in the performance table.

容许最高输入转速

Max. allowable input speed

负荷最高输出转速

Max. load output speed

= 临时减速比

Temporary reduction ratio

选择比临时减速比小的减速比

Select a lower reduction ratio than the temporary reduction ratio.

4 根据减速比计算出平均输入转速及最高输入转速。

Calculate mean input speed and max. input speed from the reduction ratio.

平均输入转速 = 平均输出转速 × 减速比

Mean input speed = Mean output speed × reduction ratio

最高输入转速 = 最高输出转速 × 减速比

Max. input speed = Max. output speed × reduction ratio

5 最后进行型号选定。

Finally, select model No.

① 平均负荷扭矩选定小于性能一览表中容许平均扭矩的最小型号

② 确认最大负荷扭矩小于选定型号的容许最大扭矩

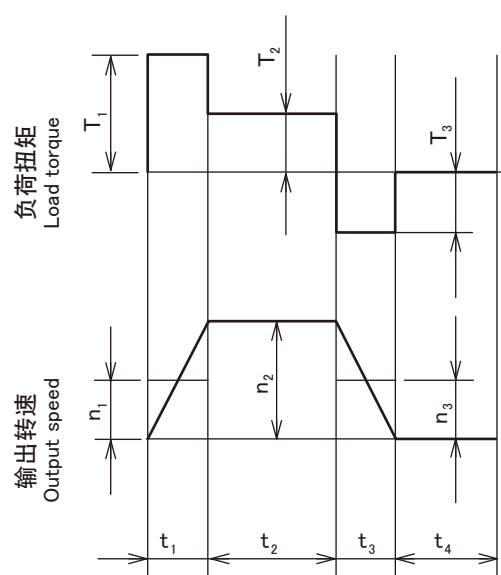
③ 确认平均输入转速及最高输入转速小于选定型号的容许平均输入转速及容许最高输入转速

① Select min. model No. on which mean load torque is less than or equal to the nominal output torque in the performance table.

② Make sure that max. load torque is less than or equal to allowable max. output torque of selected model No.

③ Ensure that mean input speed and max. input speed are less than or equal to the allowable mean input speed and the allowable max. input speed of the selected model No.

(负荷模式 Load pattern)

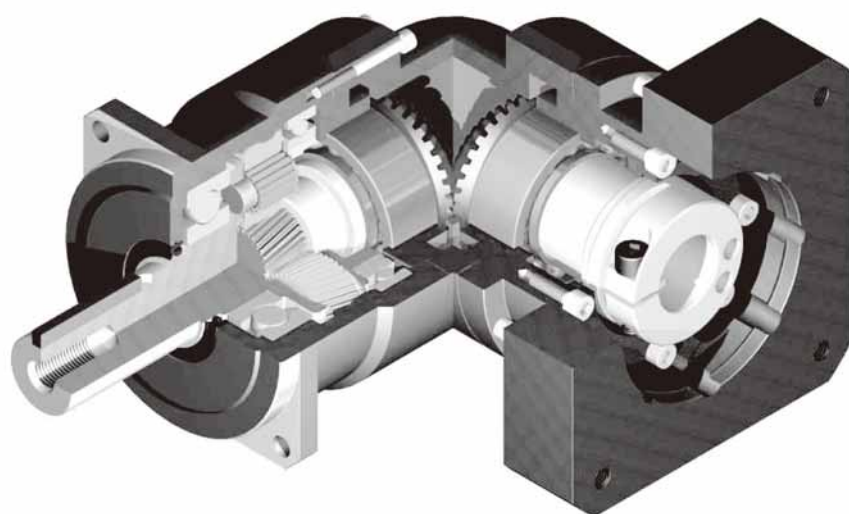


选定工具请点击此处

Scan here to view the Reducer Selection Tool.

This image shows a single sheet of white paper with horizontal ruling lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page. There are no margins, text, or other markings on the paper.

EVB series



省空间

直交型减速机使用螺旋式伞齿轮，马达的安装可实现 90 度弯曲，节省了安装空间。

Space - saving

Right angle reducer using spiral bevel gear. Customer can locate the motor at 90 degree away from the reducer if required to save space.

高刚性、高扭矩

使用整体式滚针轴承，大大提高了刚性和扭矩。

High rigidity & torque

High rigidity & high torque was achieved by uncaged needle roller bearings.

适配器、轴套方式

可以安装到世界上任何一台马达上。

Adapter-bushing connection

Can be attached to any motor all over the world.

无润滑脂泄漏

使用高粘度，不易分离的润滑脂，有效防止润滑脂泄漏。

No grease leakage

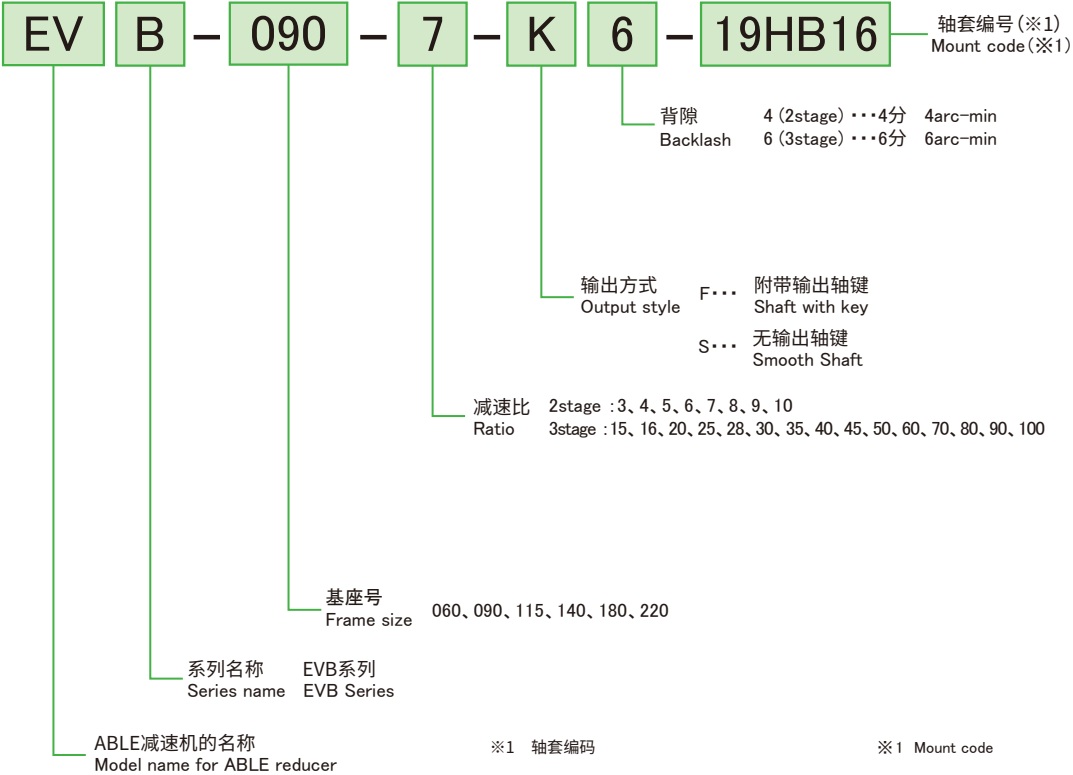
Perfect solution by high viscosity anti-separation grease.

维护方便

在产品寿命期内无需更换润滑脂，安装更便捷。

Maintenance-free

No need to replace the grease for the life time. Can be attached in any position.



※1 轴套编码

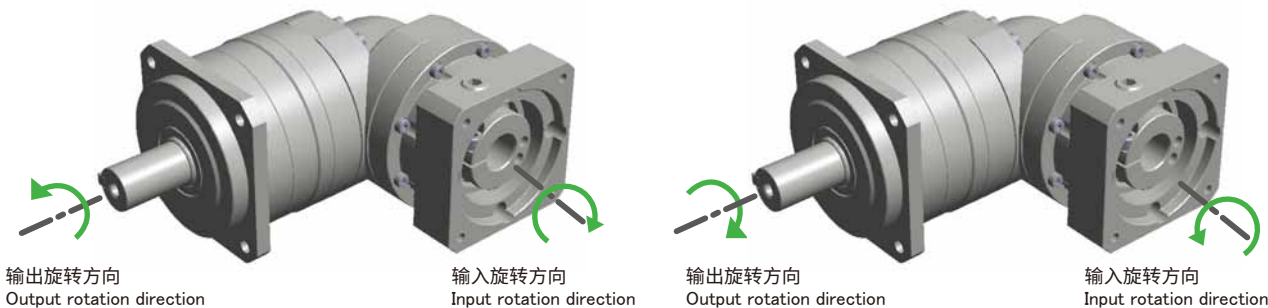
轴套编号随安装马达而定。
可以通过网站上的选型工具来确认。
如有不明白之处, 欢迎咨询。

※2 定制生产件

※1 Mount code

Mount code varies depending on the motor.
Please refer to reducer selection tool or contact us
for more information.

※2 On inquiry basis



EVB-060

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
060	2 stage	3	12	24	50	3000	6000	430	310
		4	16	32	65	3000	6000	470	360
		5	22	40	80	3000	6000	510	390
		6	24	45	90	3000	6000	540	430
	4分	7	24	45	90	3000	6000	570	460
		8	24	45	90	3000	6000	600	480
		9	16	32	65	3000	6000	620	510
		10	16	32	65	3000	6000	640	530
	3 stage	15	16	32	65	3000	6000	740	630
		16	24	45	90	3000	6000	750	650
		20	24	45	90	3000	6000	810	720
		25	24	45	90	3000	6000	870	790
		28	24	45	90	3000	6000	910	830
		30	16	32	65	3000	6000	930	860
		35	24	45	90	3000	6000	980	920
		40	24	45	90	3000	6000	1000	970
	6分	45	16	32	65	3000	6000	1100	1000
		50	24	45	90	3000	6000	1100	1100
		60	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		70	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		80	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		90	16	32	65	3000	6000	1200	1100
		100	16	32	65	3000	6000	1200	1100

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]
060	2 stage	3	1200	1100	1.8	0.31	0.39	0.58
		4	1200	1100		0.27	0.34	0.53
		5	1200	1100		0.25	0.32	0.51
		6	1200	1100		0.24	0.31	0.50
	4分	7	1200	1100		0.23	0.31	0.50
		8	1200	1100		0.23	0.31	0.50
		9	1200	1100		0.23	0.30	0.49
		10	1200	1100		0.23	0.30	0.49
	3 stage	15	1200	1100	1.6	0.073	0.118	—
		16	1200	1100		0.079	0.124	—
		20	1200	1100		0.071	0.116	—
		25	1200	1100		0.071	0.115	—
		28	1200	1100		0.077	0.122	—
		30	1200	1100		0.062	0.106	—
		35	1200	1100		0.070	0.115	—
		40	1200	1100		0.061	0.106	—
	6分	45	1200	1100		0.070	0.115	—
		50	1200	1100		0.061	0.106	—
		60	1200	1100		0.061	0.106	—
		70	1200	1100		0.061	0.105	—
		80	1200	1100		0.061	0.105	—
		90	1200	1100		0.061	0.105	—
		100	1200	1100		0.061	0.105	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-090

EVB-090

			※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	容许 平均扭矩 Nominal output torque	容许 最大扭矩 Maximum output torque	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Maximum input speed	容许 径向负荷 Permitted radial load	容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
090	2 stage	3	45	65	130	3000	6000	810	930
		4	60	90	170	3000	6000	890	1100
		5	65	90	220	3000	6000	960	1200
	4分	6	65	90	220	3000	6000	1000	1300
		7	65	90	220	3000	6000	1100	1300
		8	65	90	220	3000	6000	1100	1400
		9	45	65	170	3000	6000	1200	1500
		10	45	65	170	3000	6000	1200	1600
		15	45	65	170	3000	6000	1400	1900
		16	65	110	220	3000	6000	1400	1900
	3 stage	20	65	110	220	3000	6000	1500	2100
		25	65	110	220	3000	6000	1600	2200
		28	65	110	220	3000	6000	1700	2200
		30	45	65	170	3000	6000	1700	2200
		35	65	110	220	3000	6000	1800	2200
	6分	40	65	110	220	3000	6000	1900	2200
		45	45	65	170	3000	6000	2000	2200
		50	65	110	220	3000	6000	2100	2200
		60	65	110	220	3000	6000	2200	2200
		70	65	110	220	3000	6000	2300	2200
		80	65	110	220	3000	6000	2400	2200
		90	45	65	170	3000	6000	2400	2200
	100	45	65	170	3000	6000	2400	2200	

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Weight	惯性惯量 Moment of inertia (≤ ϕ 8)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ ϕ 14)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ ϕ 19)	惯性惯量 Moment of inertia (≤ ϕ 28)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
090	2 stage	3	2400	2200	5.1	—	2.12	2.45	4.57
		4	2400	2200		—	1.89	2.22	4.35
		5	2400	2200		—	1.80	2.13	4.26
	4分	6	2400	2200		—	1.76	2.09	4.21
		7	2400	2200		—	1.73	2.06	4.18
		8	2400	2200		—	1.71	2.04	4.17
		9	2400	2200		—	1.70	2.03	4.16
		10	2400	2200		—	1.69	2.02	4.15
	3 stage	15	2400	2200	4.4	0.34	0.41	0.60	—
		16	2400	2200		0.38	0.46	0.65	—
		20	2400	2200		0.33	0.40	0.59	—
		25	2400	2200		0.32	0.40	0.59	—
		28	2400	2200		0.37	0.45	0.64	—
		30	2400	2200		0.25	0.33	0.51	—
		35	2400	2200		0.32	0.40	0.59	—
		40	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		45	2400	2200		0.32	0.39	0.58	—
		50	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
	6分	60	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		70	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		80	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		90	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		100	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-115

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
115	2 stage	3	75	150	320	3000	6000	1300	1500
		4	100	200	430	3000	6000	1500	1700
		5	120	240	500	3000	6000	1600	1900
		6	150	300	550	3000	6000	1700	2000
	4分	7	150	300	550	3000	6000	1800	2100
		8	150	300	550	3000	6000	1900	2300
		9	110	200	450	3000	6000	1900	2400
		10	110	200	450	3000	6000	2000	2500
	3 stage	15	110	200	450	3000	6000	2300	3000
		16	130	260	550	3000	6000	2300	3100
		20	150	300	550	3000	6000	2500	3400
		25	150	300	550	3000	6000	2700	3700
	6分	28	150	300	550	3000	6000	2800	3900
		30	110	200	450	3000	6000	2900	3900
		35	150	300	550	3000	6000	3000	3900
		40	150	300	550	3000	6000	3200	3900
	6 arc-min	45	110	200	450	3000	6000	3300	3900
		50	150	300	550	3000	6000	3400	3900
		60	150	300	550	3000	6000	3600	3900
		70	150	300	550	3000	6000	3800	3900
		80	150	300	550	3000	6000	4000	3900
		90	110	200	450	3000	6000	4200	3900
		100	110	200	450	3000	6000	4300	3900

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$) [kg·cm ²]
115	2 stage	3	4300	3900	10.4	—	6.74	8.34	15.41
		4	4300	3900		—	5.49	7.08	14.15
		5	4300	3900		—	5.02	6.61	13.69
		6	4300	3900		—	4.77	6.36	13.43
	4分	7	4300	3900		—	4.65	6.24	13.31
		8	4300	3900		—	4.55	6.14	13.22
		9	4300	3900		—	4.49	6.08	13.16
		10	4300	3900		—	4.46	6.05	13.12
	3 stage	15	4300	3900	10.1	2.25	2.58	4.70	—
		16	4300	3900		2.46	2.79	4.91	—
		20	4300	3900		2.20	2.53	4.65	—
		25	4300	3900		2.18	2.51	4.64	—
	6分	28	4300	3900		2.40	2.73	4.86	—
		30	4300	3900		1.87	2.20	4.33	—
		35	4300	3900		2.16	2.49	4.62	—
		40	4300	3900		1.86	2.19	4.32	—
	6 arc-min	45	4300	3900		2.15	2.48	4.61	—
		50	4300	3900		1.86	2.19	4.31	—
		60	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		70	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		80	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		90	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		100	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—

※1 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

※2 启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。(频率最高为1000次)

※4 运转过程中,额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

(作用于轴中央,轴向负荷为0时)

※7 输入转速为额定转速时,使用寿命为20000小时的值。

(作用于轴芯,径向负荷为0时)

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机(单体)输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.

(Applied to the output shaft center, at axial load 0)

※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.

(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-140

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
140	2 stage	3	130	260	700	2000	4000	3200	2400
		4	170	340	950	2000	4000	3500	2700
		5	200	400	1100	2000	4000	3800	3000
	4分	6	260	520	1100	2000	4000	4000	3300
		7	300	600	1100	2000	4000	4200	3500
		8	300	600	1100	2000	4000	4400	3700
	4 arc-min	9	200	400	750	2000	4000	4600	3900
		10	200	400	750	2000	4000	4700	4100
	3 stage	15	200	400	750	2000	4000	5400	4900
		16	300	600	1100	2000	4000	5500	5000
		20	300	600	1100	2000	4000	6000	5500
	6分	25	300	600	1100	2000	4000	6400	6100
		28	300	600	1100	2000	4000	6700	6400
		30	200	400	750	2000	4000	6800	6600
	6 arc-min	35	300	600	1100	2000	4000	7200	7000
		40	300	600	1100	2000	4000	7500	7500
		45	200	400	750	2000	4000	7800	7900
		50	300	600	1100	2000	4000	8100	8200
		60	300	600	1100	2000	4000	8600	8200
		70	300	600	1100	2000	4000	9100	8200
		80	300	600	1100	2000	4000	9100	8200
		90	200	400	750	2000	4000	9100	8200
		100	200	400	750	2000	4000	9100	8200

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$) [kg·cm ²]
140	2 stage	3	9100	8200	19.1	—	23.13	27.50	40.73
		4	9100	8200		—	18.57	22.94	36.17
		5	9100	8200		—	16.91	21.28	34.51
	4分	6	9100	8200		—	16.01	20.38	33.61
		7	9100	8200		—	15.58	19.95	33.18
		8	9100	8200		—	15.23	19.61	32.84
		9	9100	8200		—	14.77	19.41	32.37
	4 arc-min	10	9100	8200		—	14.66	19.03	32.26
	3 stage	15	9100	8200	19.6	6.40	8.00	15.07	—
		16	9100	8200		7.29	8.88	15.96	—
		20	9100	8200		6.22	7.81	14.89	—
	6分	25	9100	8200		6.15	7.75	14.82	—
		28	9100	8200		7.09	8.68	15.76	—
		30	9100	8200		4.99	6.58	13.66	—
	6 arc-min	35	9100	8200		6.09	7.69	14.76	—
		40	9100	8200		4.95	6.54	13.61	—
		45	9100	8200		6.07	7.66	14.74	—
		50	9100	8200		4.93	6.52	13.59	—
		60	9100	8200		4.92	6.51	13.59	—
		70	9100	8200		4.91	6.51	13.58	—
		80	9100	8200		4.91	6.50	13.58	—
		90	9100	8200		4.91	6.50	13.57	—
		100	9100	8200		4.91	6.50	13.57	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-180

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
180	2 stage	3	400	575	1300	1500	3000	5600	4300
		4	575	770	1700	1500	3000	6200	4900
		5	600	960	2000	1500	3000	6700	5400
		6	600	1120	2500	1500	3000	7100	5800
	4分	7	600	1120	2500	1500	3000	7400	6300
		8	600	1120	2500	1500	3000	7800	6600
		9	400	775	2000	1500	3000	8100	7000
		10	400	775	2000	1500	3000	8400	7300
	3 stage	15	400	775	2000	1500	3000	9600	8700
		16	555	1120	2500	1500	3000	9800	8900
		20	600	1120	2500	1500	3000	11000	9900
		25	600	1120	2500	1500	3000	11000	11000
	6分	28	600	1120	2500	1500	3000	12000	11000
		30	400	775	2000	1500	3000	12000	12000
		35	600	1120	2500	1500	3000	13000	13000
		40	600	1120	2500	1500	3000	13000	13000
	6 arc-min	45	400	775	2000	1500	3000	14000	14000
		50	600	1120	2500	1500	3000	14000	14000
		60	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		70	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		80	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		90	400	775	2000	1500	3000	15000	14000
		100	400	775	2000	1500	3000	15000	14000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Weight	※10 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 65$)
			[N]	[N]		[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
180	2 stage	3	1500	1400	49	—	93.99	128.9	214.5
		4	1500	1400		—	77.79	112.6	198.3
		5	1500	1400		—	71.91	106.8	192.4
		6	1500	1400		—	68.75	103.6	189.2
	4分	7	1500	1400		—	66.43	101.3	186.9
		8	1500	1400		—	65.27	100.1	185.7
		9	1500	1400		—	64.60	99.46	185.1
		10	1500	1400		—	64.28	99.14	184.8
	3 stage	15	1500	1400		11.63	20.42	25.24	—
		16	1500	1400		12.35	21.13	25.96	—
		20	1500	1400		11.29	20.08	24.90	—
		25	1500	1400		11.12	19.91	24.73	—
	6分	28	1500	1400	36	11.85	20.63	25.45	—
		30	1500	1400		10.41	19.20	24.02	—
		35	1500	1400		10.97	19.76	24.58	—
		40	1500	1400		10.33	19.11	23.93	—
	6 arc-min	45	1500	1400		10.90	19.69	24.51	—
		50	1500	1400		10.28	19.07	23.89	—
		60	1500	1400		10.26	19.05	23.87	—
		70	1500	1400		10.25	19.03	23.85	—
		80	1500	1400		10.24	19.02	23.84	—
		90	1500	1400		10.23	19.02	23.84	—
		100	1500	1400		10.23	19.01	23.83	—

※1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。

※2 启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）

※4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）※7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-220

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
220	2 stage	3	575	1015	2500	1000	2000	5800	6400
		4	765	1355	3300	1000	2000	6400	7200
		5	960	1695	4000	1000	2000	6900	7900
		6	1150	1840	4500	1000	2000	7300	8600
	4分	7	1200	1840	4500	1000	2000	7700	9200
		8	1200	1760	4500	1000	2000	8000	9700
		9	800	1520	3600	1000	2000	8400	10000
		10	800	1280	3600	1000	2000	8700	11000
	3 stage	15	800	1280	3600	1000	2000	9900	13000
		16	1200	1840	4500	1000	2000	10000	13000
		20	1200	1840	4500	1000	2000	11000	14000
		25	1200	1840	4500	1000	2000	12000	14000
	6分	28	1200	1840	4500	1000	2000	12000	14000
		30	800	1280	3600	1000	2000	13000	14000
		35	1200	1840	4500	1000	2000	13000	14000
		40	1200	1840	4500	1000	2000	14000	14000
	6 arc-min	45	800	1040	3600	1000	2000	14000	14000
		50	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
		60	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
		70	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
		80	1200	1440	4500	1000	2000	15000	14000
		90	800	1040	3600	1000	2000	15000	14000
		100	800	960	3600	1000	2000	15000	14000

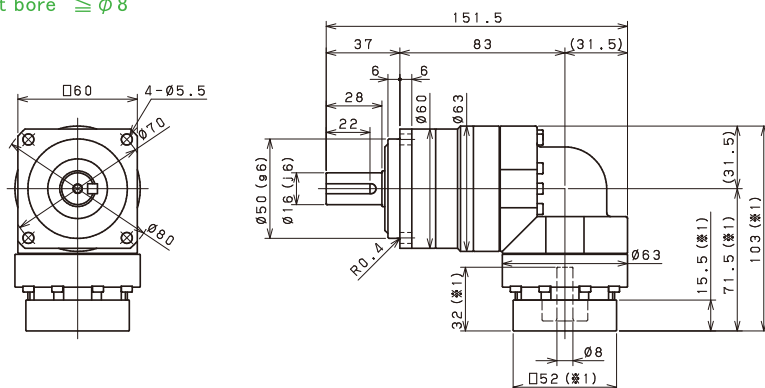
基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 68$) [kg·cm ²]
220	2 stage	3	1500	1400	66	—	152.1	227.3
		4	1500	1400		—	124.2	199.5
		5	1500	1400		—	114.2	189.4
		6	1500	1400		—	108.8	184.0
	4分	7	1500	1400		—	105.2	180.4
		8	1500	1400		—	103.2	178.4
		9	1500	1400		—	102.0	177.2
		10	1500	1400		—	101.4	176.6
	3 stage	15	1500	1400		36.59	66.40	—
		16	1500	1400		37.83	67.65	—
		20	1500	1400		36.01	65.83	—
		25	1500	1400		35.73	65.55	—
	6分	28	1500	1400	67	36.99	66.80	—
		30	1500	1400		34.49	64.30	—
		35	1500	1400		35.47	65.29	—
		40	1500	1400		34.35	64.16	—
	6 arc-min	45	1500	1400		35.36	65.18	—
		50	1500	1400		34.27	64.09	—
		60	1500	1400		34.23	64.05	—
		70	1500	1400		34.21	64.03	—
		80	1500	1400		34.19	64.01	—
		90	1500	1400		34.18	64.00	—
		100	1500	1400		34.18	63.99	—

- ※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

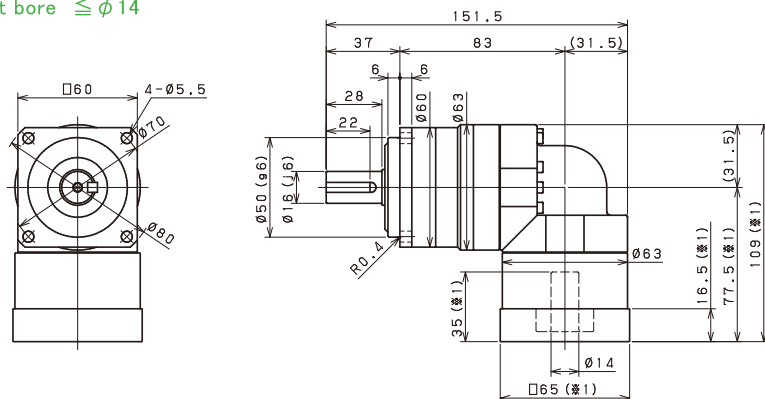
- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVB-060 2段 2stage

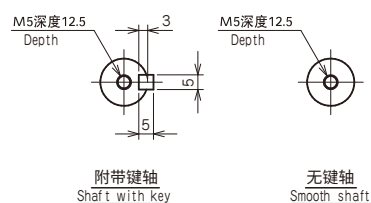
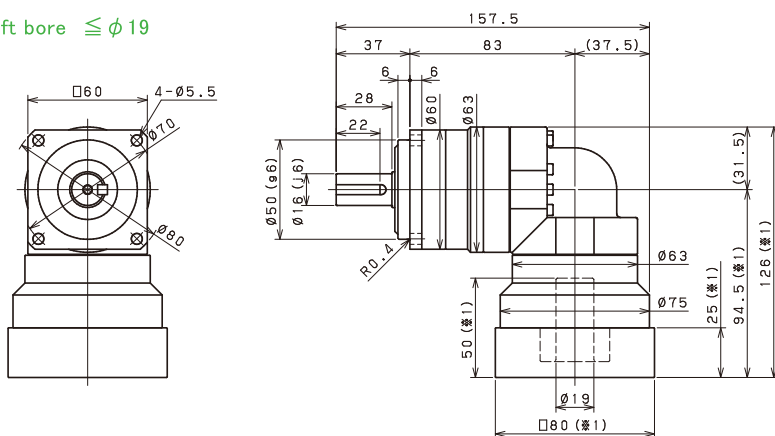
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



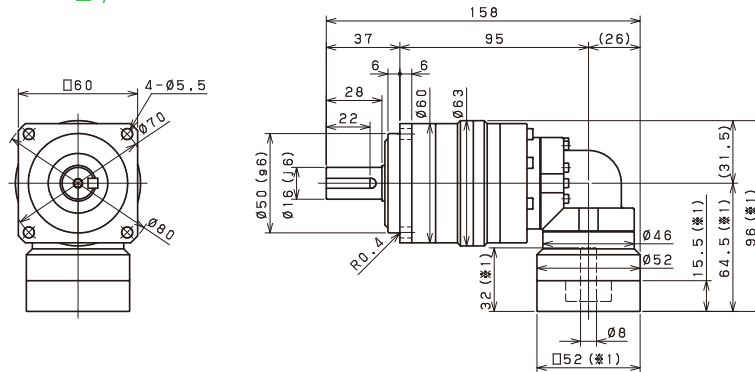
附带键轴
Shaft with key

无键轴
Smooth shaft

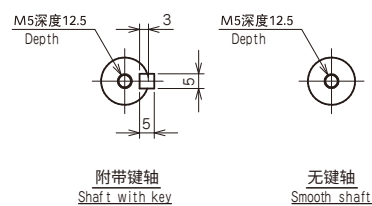
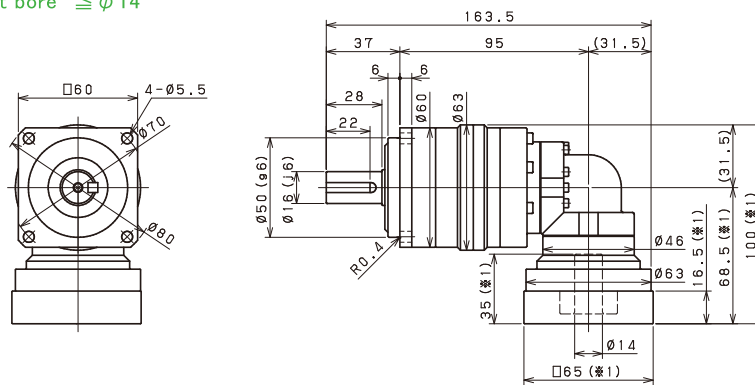
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-060 3段 3stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



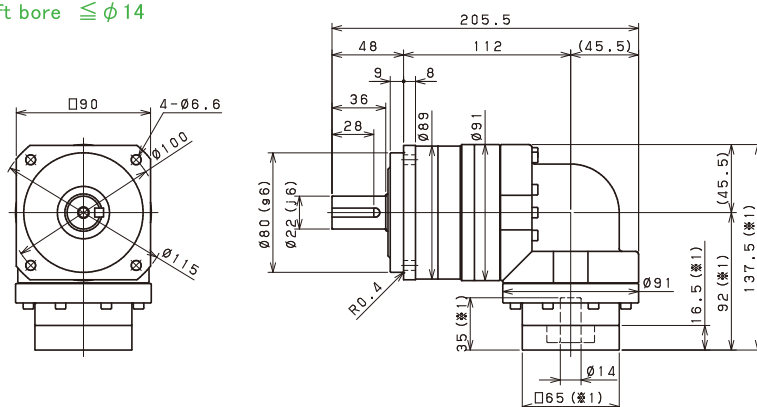
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



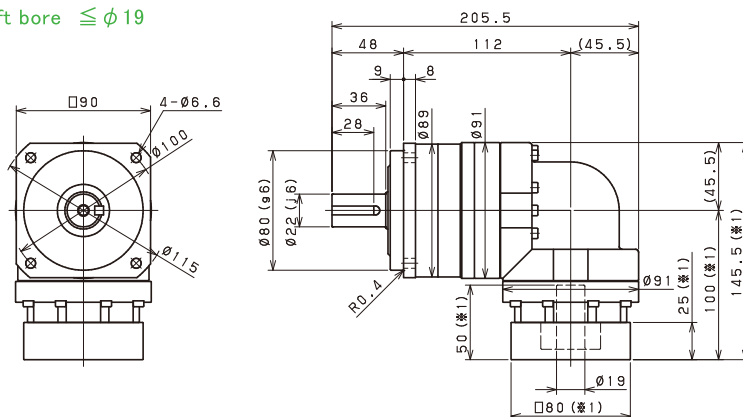
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-090 2段 2stage

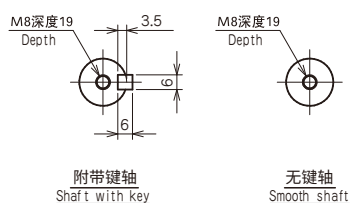
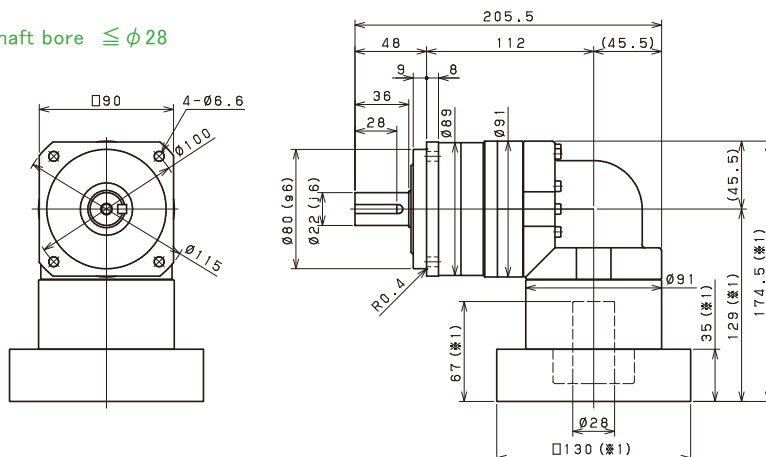
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



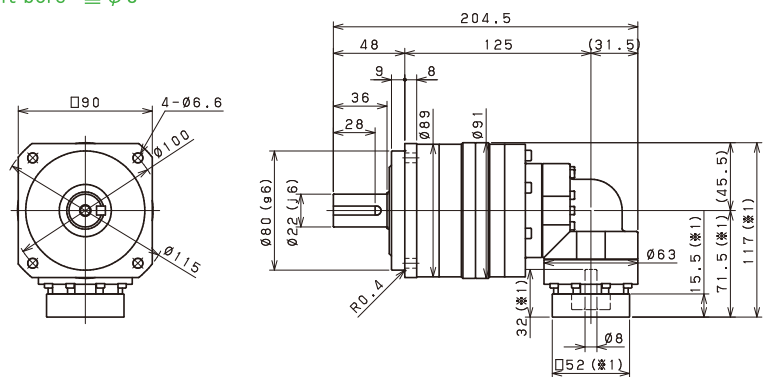
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



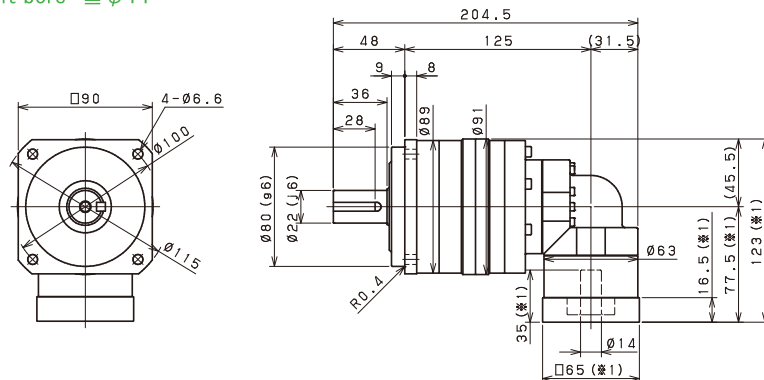
- ※ 1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※ 2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※ 1 Length will vary depending on motor.
- ※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-090 3段 3stage

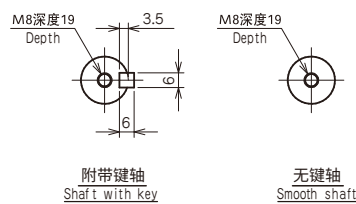
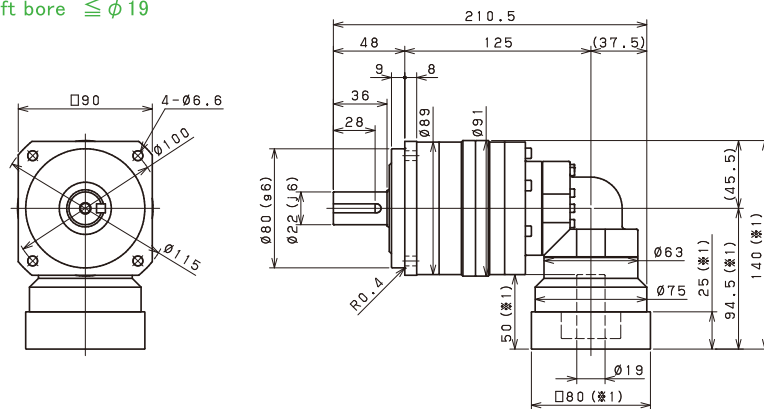
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



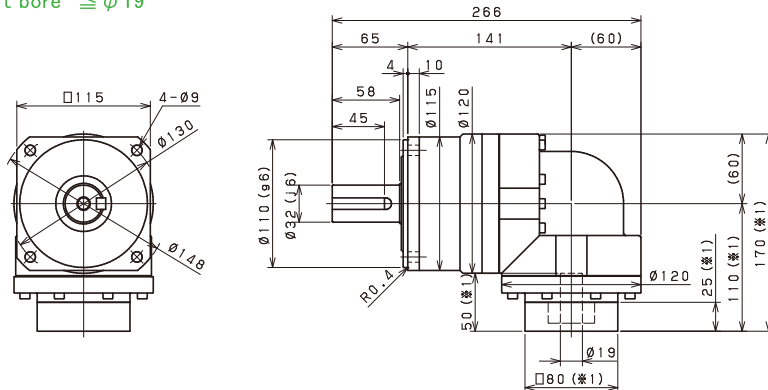
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



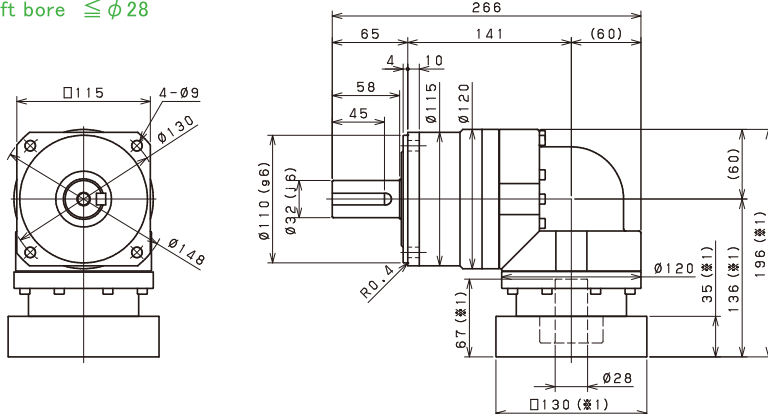
※1 视安装马达的不同而有所差异。
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
※1 Length will vary depending on motor.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-115 2段 2stage

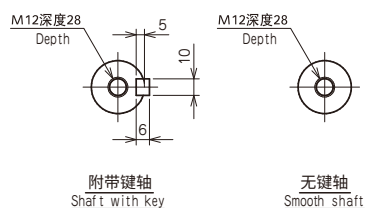
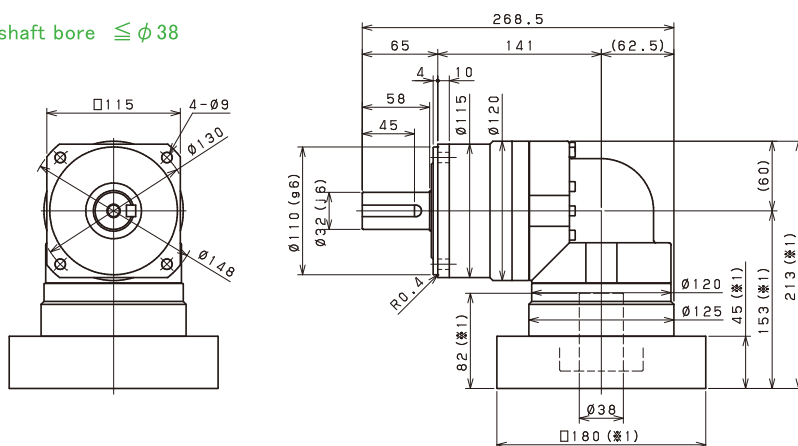
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



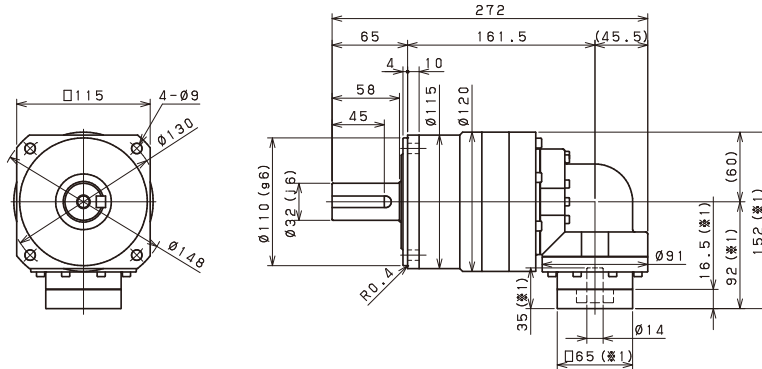
附带键轴
Shaft with key

无键轴
Smooth shaft

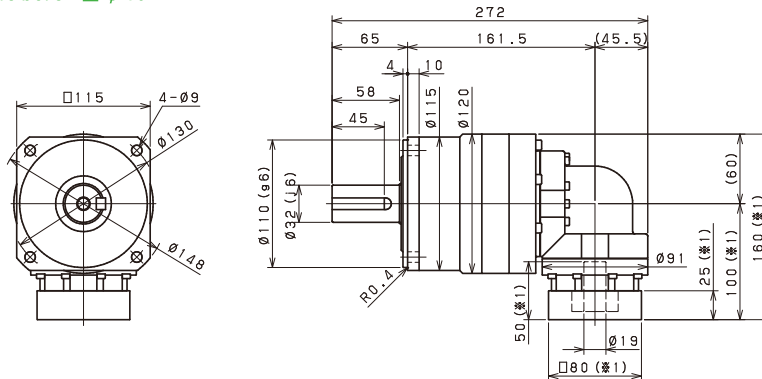
- ※ 1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※ 2 马达轴径与输入轴径不同时，可插入轴套。
- ※ 1 Length will vary depending on motor.
- ※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-115 3段 3stage

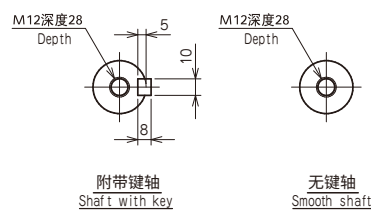
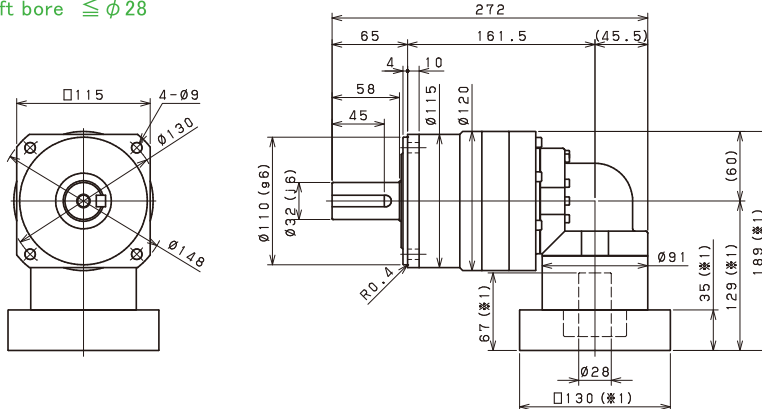
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



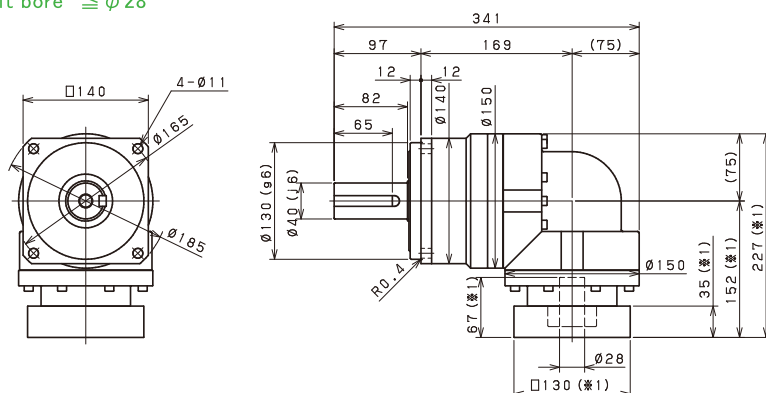
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



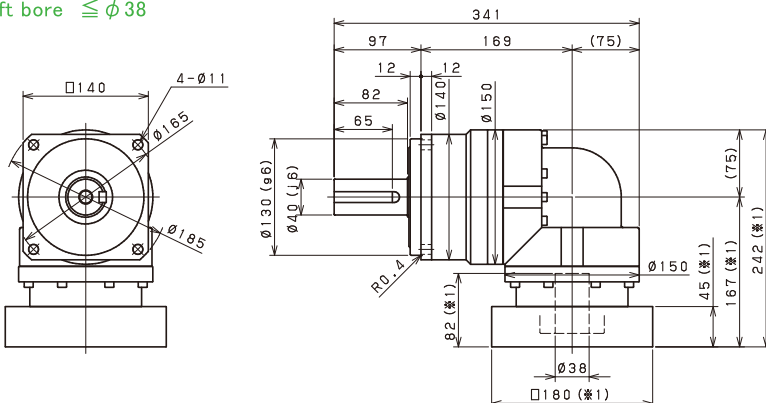
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-140 2段 2stage

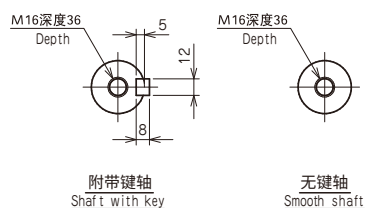
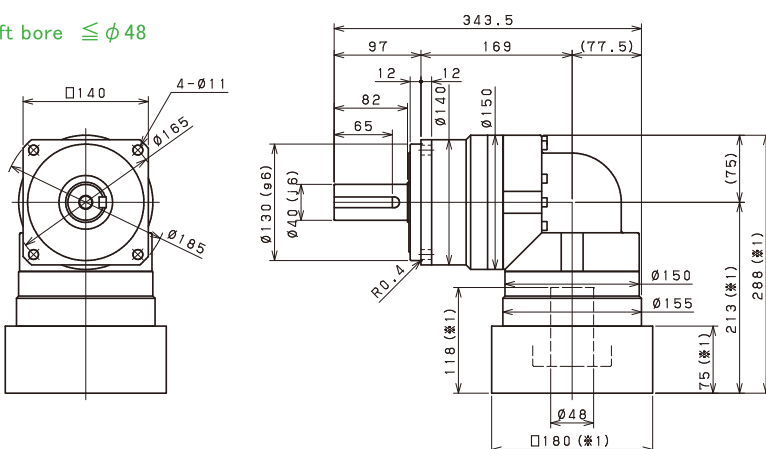
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



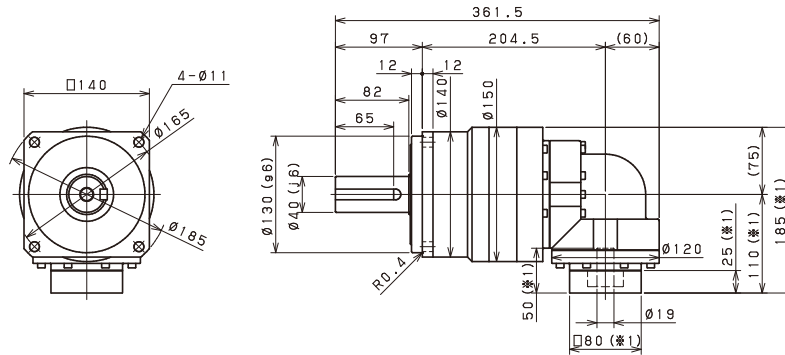
附带键轴
Shaft with key

无键轴
Smooth shaft

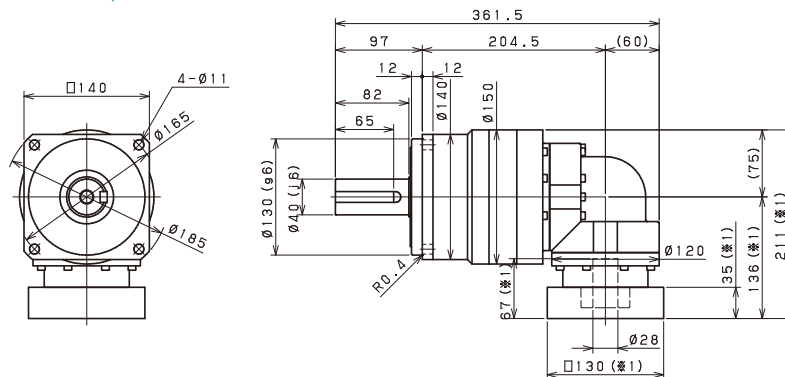
- ※ 1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※ 2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※ 1 Length will vary depending on motor.
- ※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-140 3段 3stage

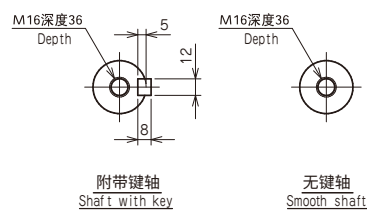
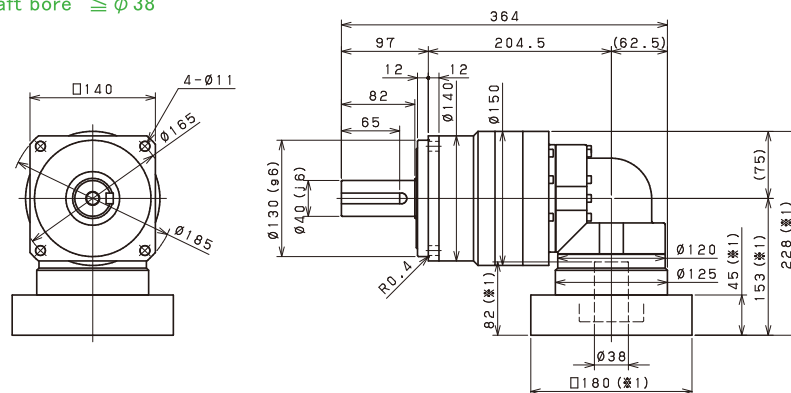
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



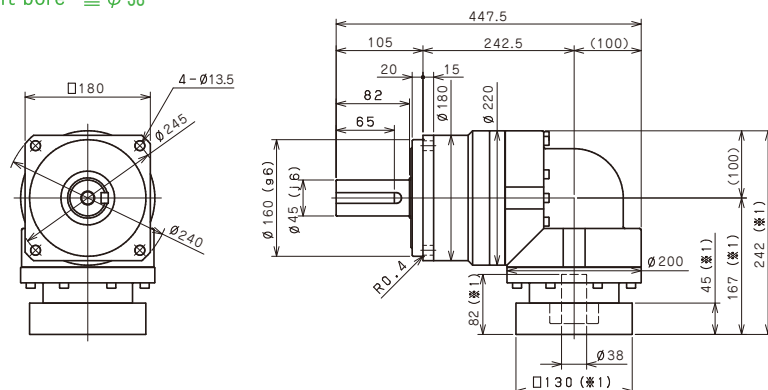
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



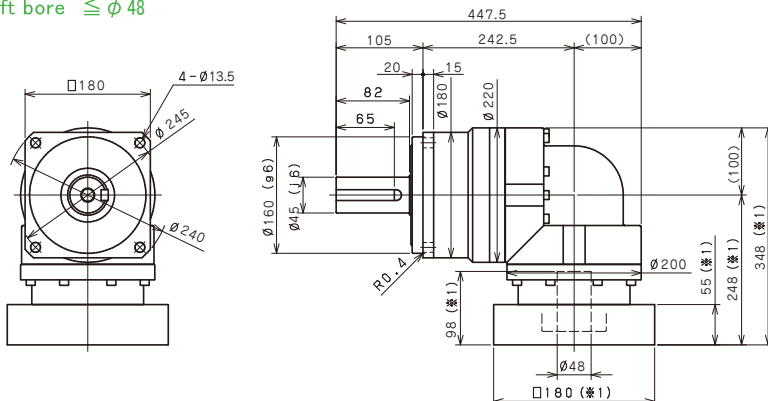
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-180 2段 2stage

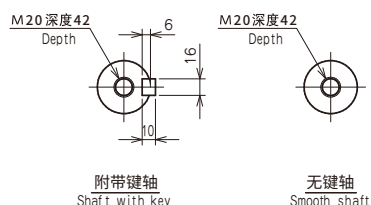
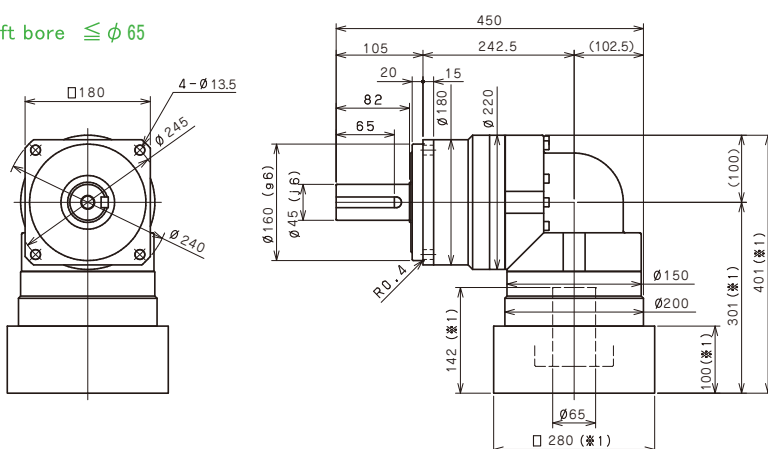
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



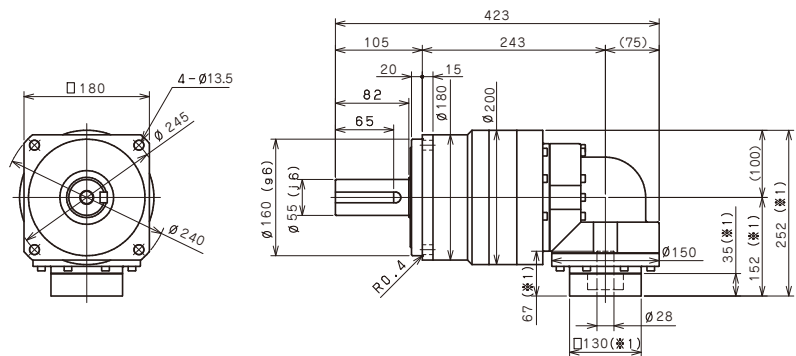
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$



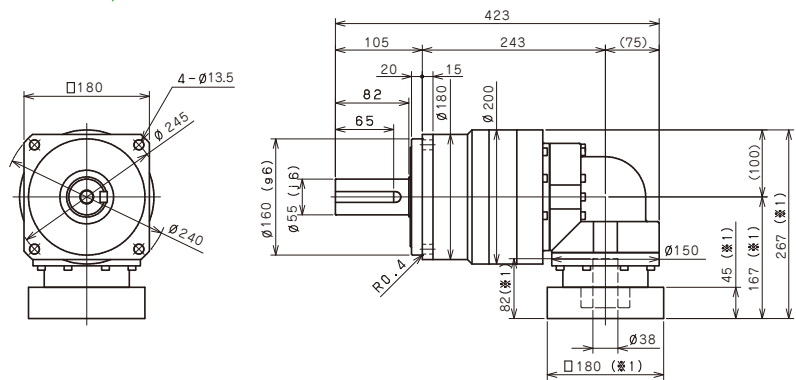
- ※ 1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※ 2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※ 1 Length will vary depending on motor.
- ※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB-180 3段 3stage

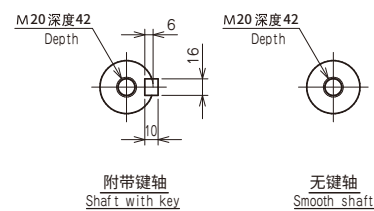
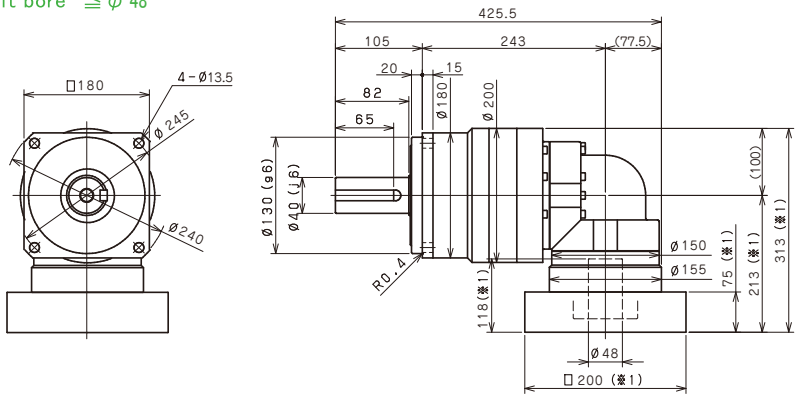
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



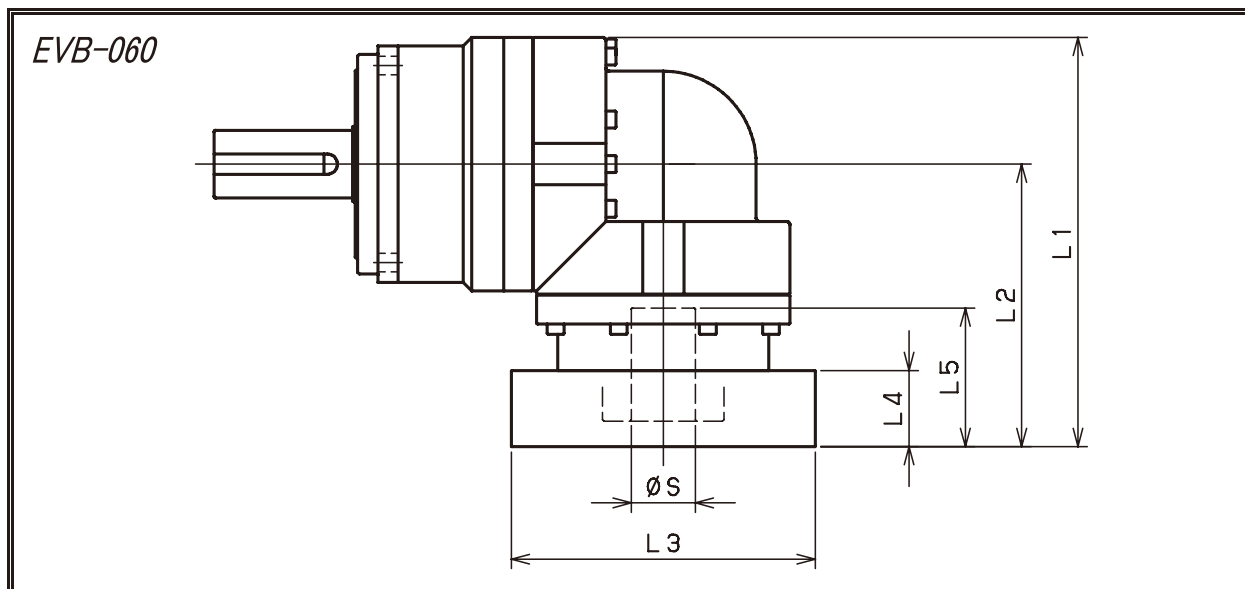
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时，可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-060-□-□-8** (S ≤ 8)	AA·AC·AD·AF·AG	103	71.5	□52	15.5	32	96	64.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK	108	76.5	□52	20.5	37	101	69.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE	103	71.5	□60	15.5	32	96	64.5	□60	15.5	32
	BC·BF	108	76.5	□60	20.5	37	101	69.5	□60	20.5	37
	CA	108	76.5	□70	20.5	37	101	69.5	□70	20.5	37
EVB-060-□-□-14** (8 < S ≤ 14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	109	77.5	□65	16.5	35	100	68.5	□65	16.5	35
	BC·BH	114	82.5	□65	21.5	40	105	73.5	□65	21.5	40
	BL	119	87.5	□65	26.5	45	110	78.5	□65	26.5	45
	CA	109	77.5	□70	16.5	35	100	68.5	□70	16.5	35
	CB	114	82.5	□70	21.5	40	105	73.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	109	77.5	□80	16.5	35	100	68.5	□80	16.5	35
	DE	114	82.5	□80	21.5	40	105	73.5	□80	21.5	40
	DG	119	87.5	□80	26.5	45	110	78.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	109	77.5	□90	16.5	35	100	68.5	□90	16.5	35
	ED	119	87.5	□90	26.5	45	110	78.5	□90	26.5	45
	FA	109	77.5	□100	16.5	35	100	68.5	□100	16.5	35
	GA	109	77.5	□115	16.5	35	100	68.5	□115	16.5	35
EVB-060-□-□-19** (14 < S ≤ 19)	DA·DB·DC	126	94.5	□80	25	50					
	DD	136	104.5	□80	35	60					
	DE	131	99.5	□80	30	55					
	EA	131	99.5	□90	30	55					
	EB	126	94.5	□90	25	50					
	EC	136	104.5	□90	35	60					
	FA	126	94.5	□100	25	50					
	FB	136	104.5	□100	35	60					
	GA·GC	131	99.5	□115	30	55					
	GB·GD	126	94.5	□115	25	50					
	HA	126	94.5	□130	25	50					
	HB	141	109.5	□130	40	65					
	HC·HD·HE	131	99.5	□130	30	55					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

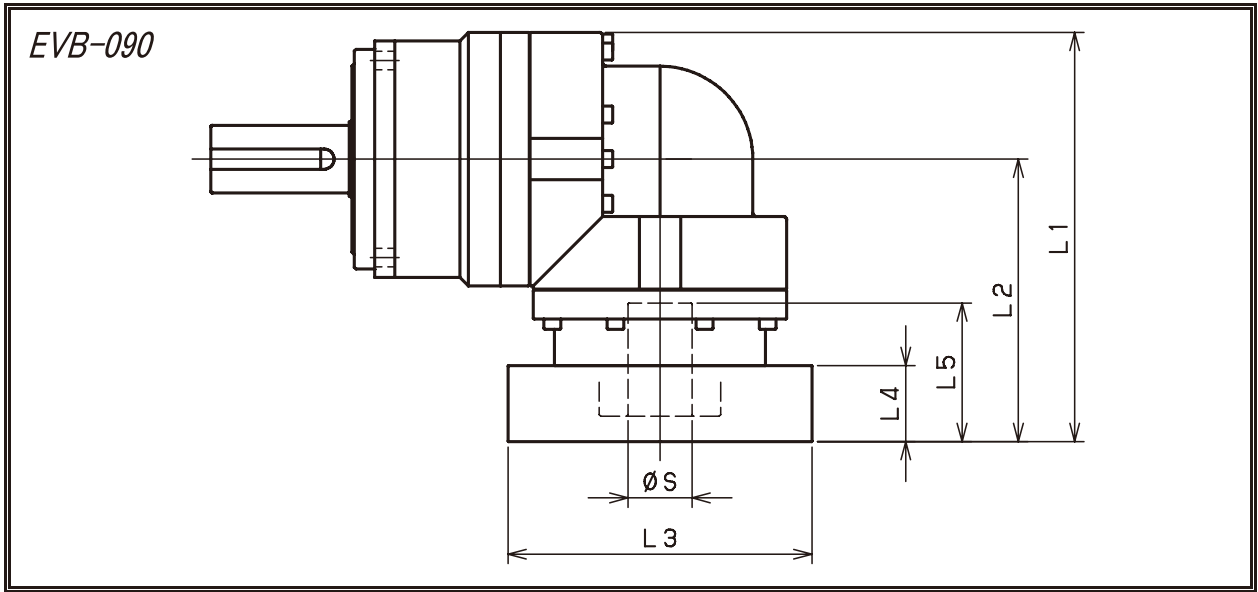
※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

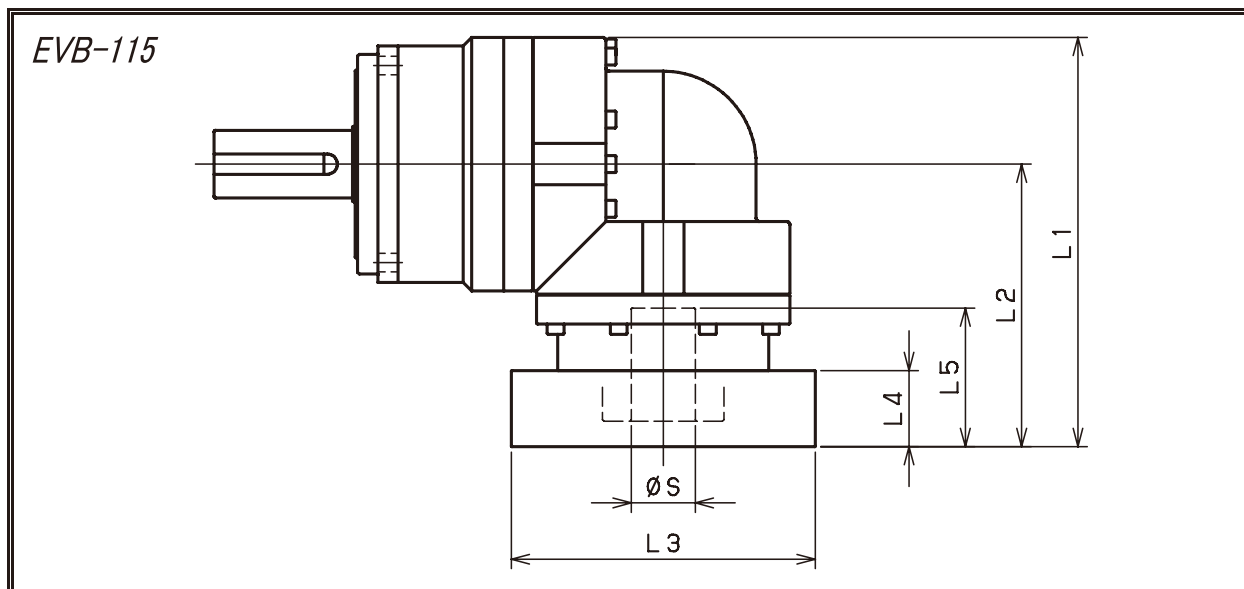
EVB series



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-090-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG						117	71.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK						122	76.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE						117	71.5	□60	15.5	32
	BC·BF						122	76.5	□60	20.5	37
	CA						122	76.5	□70	20.5	37
EVB-090-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	137.5	92	□65	16.5	35	123	77.5	□65	16.5	35
	BC·BH	142.5	97	□65	21.5	40	128	82.5	□65	21.5	40
	BL	147.5	102	□65	26.5	45	133	87.5	□65	26.5	45
	CA	137.5	92	□70	16.5	35	123	77.5	□70	16.5	35
	CB	142.5	97	□70	21.5	40	128	82.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	137.5	92	□80	16.5	35	123	77.5	□80	16.5	35
	DE	142.5	97	□80	21.5	40	128	82.5	□80	21.5	40
	DG	147.5	102	□80	26.5	45	133	87.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	137.5	92	□90	16.5	35	123	77.5	□90	16.5	35
	ED	147.5	102	□90	26.5	45	133	87.5	□90	26.5	45
	FA	137.5	92	□100	16.5	35	123	77.5	□100	16.5	35
	GA	137.5	92	□115	16.5	35	123	77.5	□115	16.5	35
EVB-090-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	145.5	100	□80	25	50	140	94.5	□80	25	50
	DD	155.5	110	□80	35	60	150	104.5	□80	35	60
	DE	150.5	105	□80	30	55	145	99.5	□80	30	55
	EA	150.5	105	□90	30	55	145	99.5	□90	30	55
	EB	145.5	100	□90	25	50	140	94.5	□90	25	50
	EC	155.5	110	□90	35	60	150	104.5	□90	35	60
	FA	145.5	100	□100	25	50	140	94.5	□100	25	50
	FB	155.5	110	□100	35	60	150	104.5	□100	35	60
	GA·GC	150.5	105	□115	30	55	145	99.5	□115	30	55
	GB·GD	145.5	100	□115	25	50	140	94.5	□115	25	50
	HA	145.5	100	□130	25	50	140	94.5	□130	25	50
	HB	160.5	115	□130	40	65	155	109.5	□130	40	65
EVB-090-□-□-28** (19<S≤28)	HC·HD·HE	150.5	105	□130	30	55	145	99.5	□130	30	55
	FA·FB·FC	174.5	129	□100	35	67					
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	174.5	129	□115	35	67					
	HA·HC·HD	174.5	129	□130	35	67					
	HB	184.5	139	□130	45	77					
	JA·JB·JC	174.5	129	□150	35	67					
	KA·KB	174.5	129	□180	35	67					
	LA	174.5	129	□200	35	67					
	MA	174.5	129	□220	35	67					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-115-□-□-14** (S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK						152	92	□65	16.5	35
	BC·BH						157	97	□65	21.5	40
	BL						162	102	□65	26.5	45
	CA						152	92	□70	16.5	35
	CB						157	97	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH						152	92	□80	16.5	35
	DE						157	97	□80	21.5	40
	DG						162	102	□80	26.5	45
	EA·EB·EC						152	92	□90	16.5	35
	ED						162	102	□90	26.5	45
	FA						152	92	□100	16.5	35
	GA						152	92	□115	16.5	35
EVB-115-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	170	110	□80	25	50	160	100	□80	25	50
	DD	180	120	□80	35	60	170	110	□80	35	60
	DE	175	115	□80	30	55	165	105	□80	30	55
	EA	175	115	□90	30	55	165	105	□90	30	55
	EB	170	110	□90	25	50	160	100	□90	25	50
	EC	180	120	□90	35	60	170	110	□90	35	60
	FA	170	110	□100	25	50	160	100	□100	25	50
	FB	180	120	□100	35	60	170	110	□100	35	60
	GA·GC	175	115	□115	30	55	165	105	□115	30	55
	GB·GD	170	110	□115	25	50	160	100	□115	25	50
	HA	170	110	□130	25	50	160	100	□130	25	50
	HB	185	125	□130	40	65	175	115	□130	40	65
EVB-115-□-□-28** (19<S≤28)	HC·HD·HE	175	115	□130	30	55	165	105	□130	30	55
	FA·FB·FC	196	136	□100	35	67	189	129	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	196	136	□115	35	67	189	129	□115	35	67
	HA·HC·HD	196	136	□130	35	67	189	129	□130	35	67
	HB	206	146	□130	45	77	199	139	□130	45	77
	JA·JB·JC	196	136	□150	35	67	189	129	□150	35	67
	KA·KB	196	136	□180	35	67	189	129	□180	35	67
	LA	196	136	□200	35	67	189	129	□200	35	67
EVB-115-□-□-38** (28<S≤38)	MA	196	136	□220	35	67	189	129	□220	35	67
	HA	213	153	□130	45	82					
	HB	208	148	□130	40	77					
	JA	213	153	□150	45	82					
	KA·KB·KC	213	153	□180	45	82					
	LA	213	153	□200	45	82					
	LB	223	163	□200	55	92					
	MA·MB	213	153	□220	45	82					
	NA	213	153	□250	45	82					

※1 2段减速: 1/3~1/10; 3段减速: 1/15~1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 插入轴套。

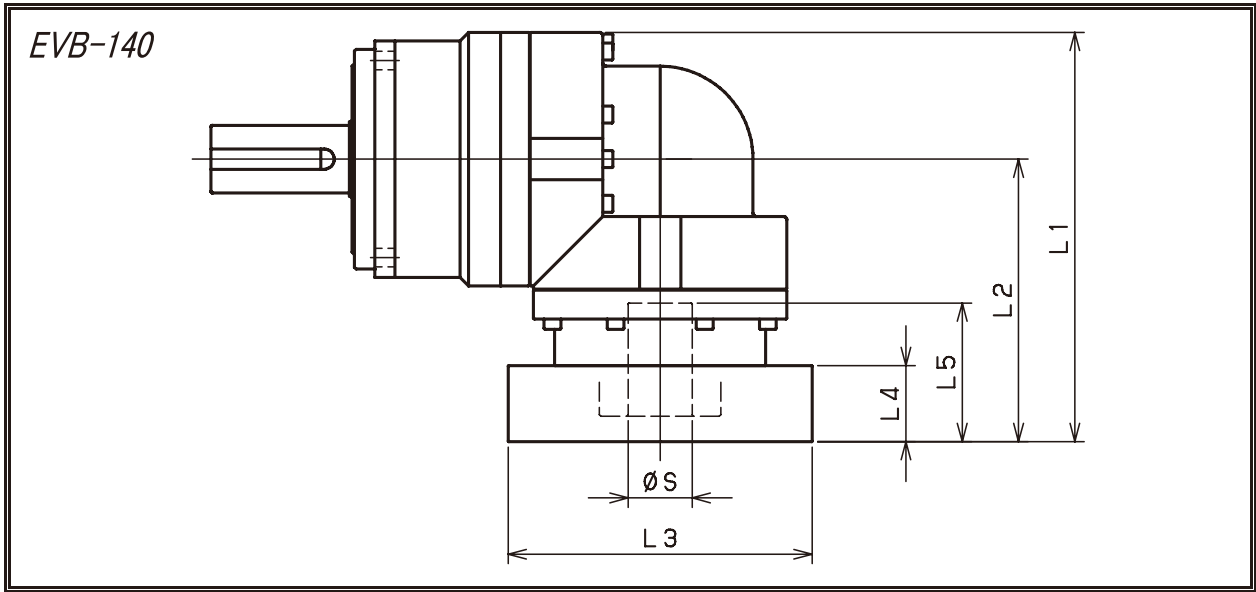
※1 Double reduction: 1/3~1/10, Triple reduction: 1/15~1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVB series



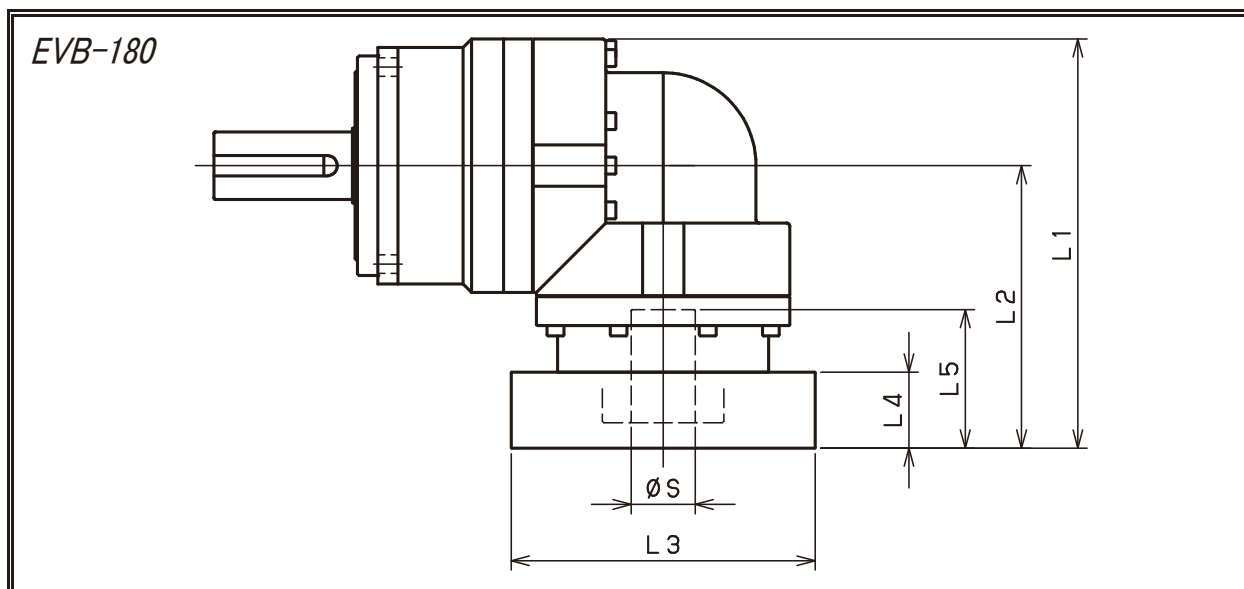
型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-140-□-□-19** (S≤19)	DA•DB•DC						185	110	□80	25	50
	DD						195	120	□80	35	60
	DE						190	115	□80	30	55
	EA						190	115	□90	30	55
	EB						185	110	□90	25	50
	EC						195	120	□90	35	60
	FA						185	110	□100	25	50
	FB						195	120	□100	35	60
	GA•GC						190	115	□115	30	55
	GB•GD						185	110	□115	25	50
	HA						185	110	□130	25	50
	HB						200	125	□130	40	65
	HC•HD•HE						190	115	□130	30	55
EVB-140-□-□-28** (19<S≤28)	FA•FB•FC	227	152	□100	35	67	211	136	□100	35	67
	GA•GB•GC•GD•GE•GF•GG	227	152	□115	35	67	211	136	□115	35	67
	HA•HC•HD	227	152	□130	35	67	211	136	□130	35	67
	HB	237	162	□130	45	77	221	146	□130	45	77
	JA•JB•JC	227	152	□150	35	67	211	136	□150	35	67
	KA•KB	227	152	□180	35	67	211	136	□180	35	67
	LA	227	152	□200	35	67	211	136	□200	35	67
EVB-140-□-□-38** (28<S≤38)	MA	227	152	□220	35	67	211	136	□220	35	67
	HA	242	167	□130	45	82	228	153	□130	45	82
	HB	237	162	□130	40	77	223	148	□130	40	77
	JA	242	167	□150	45	82	228	153	□150	45	82
	KA•KB•KC	242	167	□180	45	82	228	153	□180	45	82
	LA	242	167	□200	45	82	228	153	□200	45	82
	LB	252	177	□200	55	92	238	163	□200	55	92
EVB-140-□-□-48** (38<S≤48)	MA•MB	242	167	□220	45	82	228	153	□220	45	82
	NA	242	167	□250	45	82	228	153	□250	45	82
	KB•KC	268	193	□180	55	98					
	KA	288	213	□180	75	118					
	LA	268	193	□200	55	98					
	MA	268	193	□220	55	98					
	MB	288	213	□220	75	118					
	NA	288	213	□250	75	118					
	PA	288	213	□280	75	118					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB

EVB series



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-180-□-□-28** (S ≤ 28)	FA•FB•FC						252	152	□100	35	67
	GA•GB•GC•GD•GE•GF•GG						252	152	□115	35	67
	HA•HC•HD						252	152	□130	35	67
	HB						262	162	□130	45	77
	JA•JB•JC						252	152	□150	35	67
	KA•KB						252	152	□180	35	67
	KD						262	162	□180	45	77
	LA						252	152	□200	35	67
	MA						252	152	□220	35	67
EVB-180-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	HA	331.5	231.5	□130	45	82	267	167	□130	45	82
	HB	326.5	226.5	□130	40	77	262	162	□130	40	77
	JA	331.5	231.5	□150	45	82	267	167	□150	45	82
	KA•KB•KC	331.5	231.5	□180	45	82	267	167	□180	45	82
	LA	331.5	231.5	□200	45	82	267	167	□200	45	82
	LB	341.5	241.5	□200	55	92	277	177	□200	55	92
	MA•MB	331.5	231.5	□220	45	82	267	167	□220	45	82
	NA	331.5	231.5	□250	45	82	267	167	□250	45	82
EVB-180-□-□-48** (38 < S ≤ 48)	KB•KC	348	248	□180	55	98	293	193	□180	55	98
	KA	368	268	□180	75	118	313	213	□180	75	118
	LA	348	248	□200	55	98	293	193	□200	55	98
	MA	348	248	□220	55	98	293	193	□220	55	98
	MB	368	268	□220	75	118	313	213	□220	75	118
	NA	368	268	□250	75	118	313	213	□250	75	118
	PA	368	268	□280	75	118	313	213	□280	75	118
EVB-180-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	MA•MB•MC•MD	381	281	□220	80	122					
	NA	381	281	□250	80	122					
	PA	401	301	□280	100	142					
	PB	411	311	□280	110	152					
	QA	401	301	□320	100	142					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

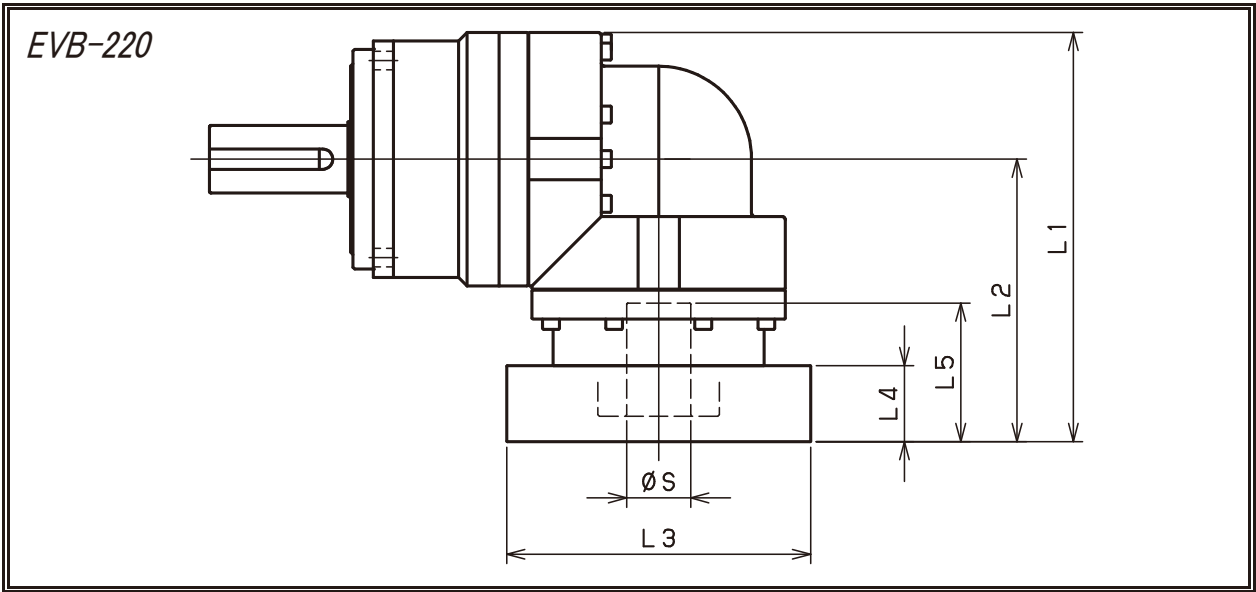
※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVB series



型号 Model number	**:适配器编号 **:Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVB-220-□-□-38** (S≤38)	HA						344	231.5	□130	45	82
	HB						339	226.5	□130	40	77
	JA						344	231.5	□150	45	82
	KA·KB·KC						344	231.5	□180	45	82
	LA						344	231.5	□200	45	82
	LB						354	241.5	□200	55	92
	MA·MB						344	231.5	□220	45	82
EVB-220-□-□-48** (38<S≤48)	NA						344	231.5	□250	45	82
	KB·KC	379.5	267	□180	55	98	360.5	248	□180	55	98
	KA	399.5	287	□180	75	118	380.5	268	□180	75	118
	LA	379.5	267	□200	55	98	360.5	248	□200	55	98
	MA	379.5	267	□220	55	98	360.5	248	□220	55	98
	MB	399.5	287	□220	75	118	380.5	268	□220	75	118
	NA	399.5	287	□250	75	118	380.5	268	□250	75	118
EVB-220-□-□-65** (48<S≤65)	PA	399.5	287	□280	75	118	380.5	268	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	405.5	293	□220	80	122					
	NA	405.5	293	□250	80	122					
	PA	425.5	313	□280	100	142					
	PB	435.5	323	□280	110	152					
	QA	425.5	313	□320	100	142					

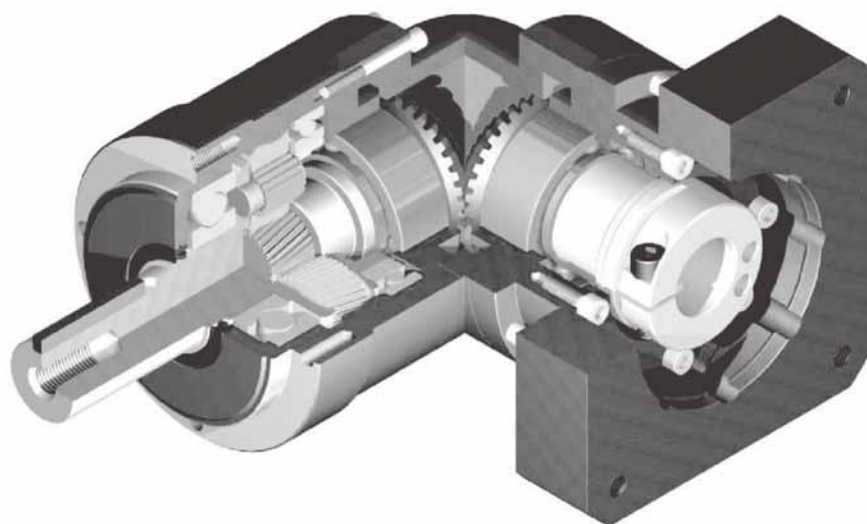
※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVB

EVB series

EVL series



省空间

直交型减速机使用螺旋式伞齿轮，马达的安装可实现90度弯曲，节省了安装空间。

Space - saving

Right angle reducer using spiral bevel gear. Customer can locate the motor at 90 degree away from the reducer if required to save space.

高刚性、高扭矩

使用整体式滚针轴承，大大提高了刚性和扭矩。

High rigidity & torque

High rigidity & high torque was achieved by uncaged needle roller bearings.

适配器、轴套方式

可以安装到世界上任何一台马达上。

Adapter-bushing connection

Can be attached to any motor all over the world.

无润滑脂泄漏

使用高粘度，不易分离的润滑脂，有效防止润滑脂泄漏。

No grease leakage

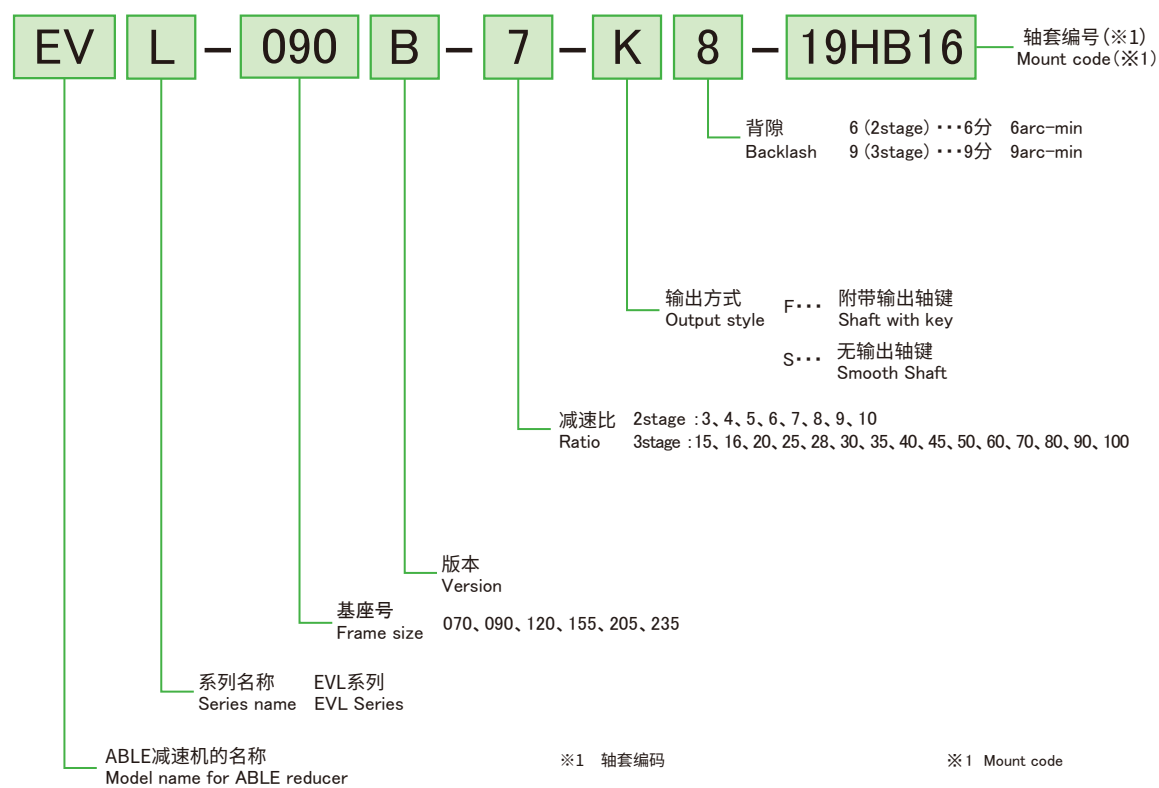
Perfect solution by high viscosity anti-separation grease.

维护方便

在产品寿命期内无需更换润滑脂，安装更便捷。

Maintenance-free

No need to replace the grease for the life time. Can be attached in any position.



※1 轴套编码

轴套编号随安装马达而定。
可以通过网站上的选型工具来确认。
如有不明白之处，欢迎咨询。

※2 定制生产件

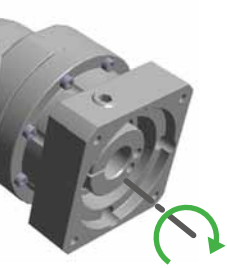
※1 Mount code

Mount code varies depending on the motor.
Please refer to reducer selection tool or contact us
for more information.

※2 On inquiry basis



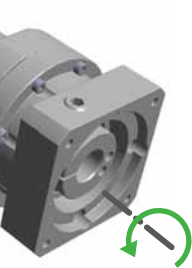
输出旋转方向
Output rotation direction



输入旋转方向
Input rotation direction



输出旋转方向
Output rotation direction



输入旋转方向
Input rotation direction

EVL-070B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
070B	2 stage 6分	3	12	24	50	3000	6000	430	310
		4	16	32	65	3000	6000	470	360
		5	22	40	80	3000	6000	510	390
		6	24	45	90	3000	6000	540	430
		7	24	45	90	3000	6000	570	460
		8	24	45	90	3000	6000	600	480
	3 stage 9分 9 arc-min	9	16	32	65	3000	6000	620	510
		10	16	32	65	3000	6000	640	530
		15	16	32	65	3000	6000	740	630
		16	24	45	90	3000	6000	750	650
		20	24	45	90	3000	6000	810	720
		25	24	45	90	3000	6000	870	790
		28	24	45	90	3000	6000	910	830
		30	16	32	65	3000	6000	930	860
		35	24	45	90	3000	6000	980	920
		40	24	45	90	3000	6000	1000	970
		45	16	32	65	3000	6000	1100	1000
		50	24	45	90	3000	6000	1100	1100
		60	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		70	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		80	24	45	90	3000	6000	1200	1100
		90	16	32	65	3000	6000	1200	1100
		100	16	32	65	3000	6000	1200	1100

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]
070B	2 stage 6分	3	1200	1100	1.9	0.31	0.39	0.58
		4	1200	1100		0.27	0.34	0.53
		5	1200	1100		0.25	0.32	0.51
		6	1200	1100		0.24	0.31	0.50
		7	1200	1100		0.23	0.31	0.50
		8	1200	1100		0.23	0.31	0.50
	3 stage 9分 9 arc-min	9	1200	1100	1.7	0.23	0.30	0.49
		10	1200	1100		0.23	0.30	0.49
		15	1200	1100		0.073	0.118	—
		16	1200	1100		0.079	0.124	—
		20	1200	1100		0.071	0.116	—
		25	1200	1100		0.071	0.115	—
		28	1200	1100		0.077	0.122	—
		30	1200	1100		0.062	0.106	—
		35	1200	1100		0.070	0.115	—
		40	1200	1100		0.061	0.106	—
		45	1200	1100		0.070	0.115	—
		50	1200	1100		0.061	0.106	—
		60	1200	1100		0.061	0.106	—
		70	1200	1100		0.061	0.105	—
		80	1200	1100		0.061	0.105	—
		90	1200	1100		0.061	0.105	—
		100	1200	1100		0.061	0.105	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-090B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
090B	2 stage 6分	3	45	65	130	3000	6000	810	930
		4	60	90	170	3000	6000	890	1100
		5	65	90	220	3000	6000	960	1200
		6	65	90	220	3000	6000	1000	1300
		7	65	90	220	3000	6000	1100	1300
		8	65	90	220	3000	6000	1100	1400
	6 arc-min	9	45	65	170	3000	6000	1200	1500
		10	45	65	170	3000	6000	1200	1600
		15	45	65	170	3000	6000	1400	1900
		16	65	110	220	3000	6000	1400	1900
		20	65	110	220	3000	6000	1500	2100
		25	65	110	220	3000	6000	1600	2200
	3 stage 9分	28	65	110	220	3000	6000	1700	2200
		30	45	65	170	3000	6000	1700	2200
		35	65	110	220	3000	6000	1800	2200
		40	65	110	220	3000	6000	1900	2200
		45	45	65	170	3000	6000	2000	2200
		50	65	110	220	3000	6000	2100	2200
	9 arc-min	60	65	110	220	3000	6000	2200	2200
		70	65	110	220	3000	6000	2300	2200
		80	65	110	220	3000	6000	2400	2200
		90	45	65	170	3000	6000	2400	2200
		100	45	65	170	3000	6000	2400	2200

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 8$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$) [kg·cm ²]
090B	2 stage 6分	3	2400	2200	4.9	—	2.12	2.45	4.57
		4	2400	2200		—	1.89	2.22	4.35
		5	2400	2200		—	1.80	2.13	4.26
		6	2400	2200		—	1.76	2.09	4.21
		7	2400	2200		—	1.73	2.06	4.18
		8	2400	2200		—	1.71	2.04	4.17
	6 arc-min	9	2400	2200		—	1.70	2.03	4.16
		10	2400	2200		—	1.69	2.02	4.15
	3 stage 9分	15	2400	2200	4.3	0.34	0.41	0.60	—
		16	2400	2200		0.38	0.46	0.65	—
		20	2400	2200		0.33	0.40	0.59	—
		25	2400	2200		0.32	0.40	0.59	—
		28	2400	2200		0.37	0.45	0.64	—
		30	2400	2200		0.25	0.33	0.51	—
	9 arc-min	35	2400	2200		0.32	0.40	0.59	—
		40	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		45	2400	2200		0.32	0.39	0.58	—
		50	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		60	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		70	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		80	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		90	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—
		100	2400	2200		0.25	0.32	0.51	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-120B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
120B	2 stage 6分	3	75	150	320	3000	6000	1300	1500
		4	100	200	430	3000	6000	1500	1700
		5	120	240	500	3000	6000	1600	1900
		6	150	300	550	3000	6000	1700	2000
		7	150	300	550	3000	6000	1800	2100
		8	150	300	550	3000	6000	1900	2300
	6 arc-min 3 stage 9分	9	110	200	450	3000	6000	1900	2400
		10	110	200	450	3000	6000	2000	2500
		15	110	200	450	3000	6000	2300	3000
		16	130	260	550	3000	6000	2300	3100
		20	150	300	550	3000	6000	2500	3400
		25	150	300	550	3000	6000	2700	3700
		28	150	300	550	3000	6000	2800	3900
		30	110	200	450	3000	6000	2900	3900
		35	150	300	550	3000	6000	3000	3900
		40	150	300	550	3000	6000	3200	3900
		45	110	200	450	3000	6000	3300	3900
		50	150	300	550	3000	6000	3400	3900
		60	150	300	550	3000	6000	3600	3900
		70	150	300	550	3000	6000	3800	3900
		80	150	300	550	3000	6000	4000	3900
		90	110	200	450	3000	6000	4200	3900
		100	110	200	450	3000	6000	4300	3900

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 14$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 19$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$) [kg·cm ²]
120B	2 stage 6分	3	4300	3900	10.2	—	6.74	8.34	15.41
		4	4300	3900		—	5.49	7.08	14.15
		5	4300	3900		—	5.02	6.61	13.69
		6	4300	3900		—	4.77	6.36	13.43
		7	4300	3900		—	4.65	6.24	13.31
		8	4300	3900		—	4.55	6.14	13.22
	6 arc-min 3 stage 9分	9	4300	3900	10.0	—	4.49	6.08	13.16
		10	4300	3900		—	4.46	6.05	13.12
		15	4300	3900		2.25	2.58	4.70	—
		16	4300	3900		2.46	2.79	4.91	—
		20	4300	3900		2.20	2.53	4.65	—
		25	4300	3900		2.18	2.51	4.64	—
		28	4300	3900		2.40	2.73	4.86	—
		30	4300	3900		1.87	2.20	4.33	—
		35	4300	3900		2.16	2.49	4.62	—
		40	4300	3900		1.86	2.19	4.32	—
		45	4300	3900		2.15	2.48	4.61	—
		50	4300	3900		1.86	2.19	4.31	—
		60	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		70	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		80	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		90	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—
		100	4300	3900		1.85	2.18	4.31	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-155B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1	※2	※3	※4	※5	※6	※7
			容许 平均扭矩 Nominal output torque [Nm]	容许 最大扭矩 Maximum output torque [Nm]	紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque [Nm]	容许平均 输入转速 Nominal input speed [rpm]	容许最高 输入转速 Maximum input speed [rpm]	容许 径向负荷 Permitted radial load [N]	容许 轴向负荷 Permitted axial load [N]
155B	2 stage 6分	3	130	260	700	2000	4000	3200	2400
		4	170	340	950	2000	4000	3500	2700
		5	200	400	1100	2000	4000	3800	3000
		6	260	520	1100	2000	4000	4000	3300
		7	300	600	1100	2000	4000	4200	3500
		8	300	600	1100	2000	4000	4400	3700
	6 arc-min 3 stage 9分	9	200	400	750	2000	4000	4600	3900
		10	200	400	750	2000	4000	4700	4100
		15	200	400	750	2000	4000	5400	4900
		16	300	600	1100	2000	4000	5500	5000
		20	300	600	1100	2000	4000	6000	5500
		25	300	600	1100	2000	4000	6400	6100
		28	300	600	1100	2000	4000	6700	6400
		30	200	400	750	2000	4000	6800	6600
		35	300	600	1100	2000	4000	7200	7000
		40	300	600	1100	2000	4000	7500	7500
		45	200	400	750	2000	4000	7800	7900
		50	300	600	1100	2000	4000	8100	8200
		60	300	600	1100	2000	4000	8600	8200
		70	300	600	1100	2000	4000	9100	8200
		80	300	600	1100	2000	4000	9100	8200
		90	200	400	750	2000	4000	9100	8200
		100	200	400	750	2000	4000	9100	8200

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8	※9	※10	※11	※11	※11	※11
			容许最大 径向负荷 Maximum radial load [N]	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load [N]	重量 Weight [kg]	惯性惯量 Moment of inertia (≤φ19) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia (≤φ28) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia (≤φ38) [kg·cm ²]	惯性惯量 Moment of inertia (≤φ48) [kg·cm ²]
155B	2 stage 6分	3	9100	8200	19.8	—	23.13	27.50	40.73
		4	9100	8200		—	18.57	22.94	36.17
		5	9100	8200		—	16.91	21.28	34.51
		6	9100	8200		—	16.01	20.38	33.61
		7	9100	8200		—	15.58	19.95	33.18
		8	9100	8200		—	15.23	19.61	32.84
	6 arc-min 3 stage 9分	9	9100	8200	20.4	—	14.77	19.41	32.37
		10	9100	8200		—	14.66	19.03	32.26
		15	9100	8200		6.40	8.00	15.07	—
		16	9100	8200		7.29	8.88	15.96	—
		20	9100	8200		6.22	7.81	14.89	—
		25	9100	8200		6.15	7.75	14.82	—
		28	9100	8200		7.09	8.68	15.76	—
		30	9100	8200		4.99	6.58	13.66	—
		35	9100	8200		6.09	7.69	14.76	—
		40	9100	8200		4.95	6.54	13.61	—
		45	9100	8200		6.07	7.66	14.74	—
		50	9100	8200		4.93	6.52	13.59	—
		60	9100	8200		4.92	6.51	13.59	—
		70	9100	8200		4.91	6.51	13.58	—
		80	9100	8200		4.91	6.50	13.58	—
		90	9100	8200		4.91	6.50	13.57	—
		100	9100	8200		4.91	6.50	13.57	—

※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-205B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
205B	2 stage	3	400	575	1300	1500	3000	5600	4300
		4	575	770	1700	1500	3000	6200	4900
		5	600	960	2000	1500	3000	6700	5400
		6	600	1120	2500	1500	3000	7100	5800
		7	600	1120	2500	1500	3000	7400	6300
		8	600	1120	2500	1500	3000	7800	6600
	6 arc-min	9	400	775	2000	1500	3000	8100	7000
		10	400	775	2000	1500	3000	8400	7300
		15	400	775	2000	1500	3000	9600	8700
		16	555	1120	2500	1500	3000	9800	8900
		20	600	1120	2500	1500	3000	11000	9900
		25	600	1120	2500	1500	3000	11000	11000
	3 stage	28	600	1120	2500	1500	3000	12000	11000
		30	400	775	2000	1500	3000	12000	12000
		35	600	1120	2500	1500	3000	13000	13000
		40	600	1120	2500	1500	3000	13000	13000
		45	400	775	2000	1500	3000	14000	14000
		50	600	1120	2500	1500	3000	14000	14000
	9 arc-min	60	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		70	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		80	600	1120	2500	1500	3000	15000	14000
		90	400	775	2000	1500	3000	15000	14000
		100	400	775	2000	1500	3000	15000	14000

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	重量 Weight	※10 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 28$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 65$)
			[N]	[N]		[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
205B	2 stage	3	1500	1400	52	—	93.99	128.9	214.5
		4	1500	1400		—	77.79	112.6	198.3
		5	1500	1400		—	71.91	106.8	192.4
		6	1500	1400		—	68.75	103.6	189.2
		7	1500	1400		—	66.43	101.3	186.9
		8	1500	1400		—	65.27	100.1	185.7
	6 arc-min	9	1500	1400		—	64.60	99.46	185.1
		10	1500	1400		—	64.28	99.14	184.8
		15	1500	1400		11.63	20.42	25.24	—
		16	1500	1400		12.35	21.13	25.96	—
		20	1500	1400		11.29	20.08	24.90	—
		25	1500	1400		11.12	19.91	24.73	—
	3 stage	28	1500	1400	39	11.85	20.63	25.45	—
		30	1500	1400		10.41	19.20	24.02	—
		35	1500	1400		10.97	19.76	24.58	—
		40	1500	1400		10.33	19.11	23.93	—
		45	1500	1400		10.90	19.69	24.51	—
		50	1500	1400		10.28	19.07	23.89	—
	9 arc-min	60	1500	1400		10.26	19.05	23.87	—
		70	1500	1400		10.25	19.03	23.85	—
		80	1500	1400		10.24	19.02	23.84	—
		90	1500	1400		10.23	19.02	23.84	—
		100	1500	1400		10.23	19.01	23.83	—

※1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。

※2 启动、停止时容许的最大值。

※3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）

※4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。

※5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。

※6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）※7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）

※8 径向负荷的容许最大值。

※9 轴向负荷的容许最大值。

※10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。

※11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

※1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.

※2 The maximum torque when starting and stopping.

※3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)

※4 The maximum average input speed.

※5 The maximum momentary input speed.

※6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output shaft center, at axial load 0)※7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
(Applied to the output side bearing, at radial load 0)

※8 The maximum radial load the reducer can accept.

※9 The maximum axial load the reducer can accept.

※10 The mass may vary slightly model to model.

※11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-235B

基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※1 容许 平均扭矩 Nominal output torque	※2 容许 最大扭矩 Maximum output torque	※3 紧急时 最大扭矩 Emergency stop torque	※4 容许平均 输入转速 Nominal input speed	※5 容许最高 输入转速 Maximum input speed	※6 容许 径向负荷 Permitted radial load	※7 容许 轴向负荷 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
235B	2 stage	3	575	1015	2500	1000	2000	5800	6400
		4	765	1355	3300	1000	2000	6400	7200
		5	960	1695	4000	1000	2000	6900	7900
		6	1150	1840	4500	1000	2000	7300	8600
	6分	7	1200	1840	4500	1000	2000	7700	9200
		8	1200	1760	4500	1000	2000	8000	9700
		9	800	1520	3600	1000	2000	8400	10000
		10	800	1280	3600	1000	2000	8700	11000
	4 arc-min	15	800	1280	3600	1000	2000	9900	13000
		16	1200	1840	4500	1000	2000	10000	13000
		20	1200	1840	4500	1000	2000	11000	14000
		25	1200	1840	4500	1000	2000	12000	14000
	3 stage	28	1200	1840	4500	1000	2000	12000	14000
		30	800	1280	3600	1000	2000	13000	14000
		35	1200	1840	4500	1000	2000	13000	14000
		40	1200	1840	4500	1000	2000	14000	14000
	9分	45	800	1040	3600	1000	2000	14000	14000
		50	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
		60	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
		70	1200	1840	4500	1000	2000	15000	14000
	6 arc-min	80	1200	1440	4500	1000	2000	15000	14000
		90	800	1040	3600	1000	2000	15000	14000
		100	800	960	3600	1000	2000	15000	14000

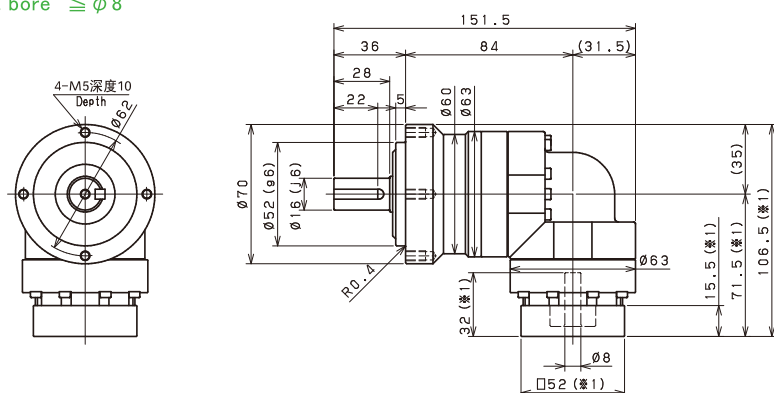
基座号 Frame size	背隙 Backlash	减速比 Ratio	※8 容许最大 径向负荷 Maximum radial load	※9 容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	※10 重量 Weight	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 38$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 48$)	※11 惯性惯量 Moment of inertia ($\leq \phi 68$)
			[N]	[N]	[kg]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]	[kg·cm ²]
235B	2 stage	3	1500	1400	68	—	152.1	227.3
		4	1500	1400		—	124.2	199.5
		5	1500	1400		—	114.2	189.4
		6	1500	1400		—	108.8	184.0
	6分	7	1500	1400		—	105.2	180.4
		8	1500	1400		—	103.2	178.4
		9	1500	1400		—	102.0	177.2
		10	1500	1400		—	101.4	176.6
	4 arc-min	15	1500	1400	70	36.59	66.40	—
		16	1500	1400		37.83	67.65	—
		20	1500	1400		36.01	65.83	—
		25	1500	1400		35.73	65.55	—
	3 stage	28	1500	1400		36.99	66.80	—
		30	1500	1400		34.49	64.30	—
		35	1500	1400		35.47	65.29	—
		40	1500	1400		34.35	64.16	—
	9分	45	1500	1400		35.36	65.18	—
		50	1500	1400		34.27	64.09	—
		60	1500	1400		34.23	64.05	—
		70	1500	1400		34.21	64.03	—
	6 arc-min	80	1500	1400		34.19	64.01	—
		90	1500	1400		34.18	64.00	—
		100	1500	1400		34.18	63.99	—

- ※ 1 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
※ 2 启动、停止时容许的最大值。
※ 3 发生撞击时容许的最大值。（频率最高为1000次）
※ 4 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
※ 5 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
※ 6 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴中央，轴向负荷为0时）
※ 7 输入转速为额定转速时，使用寿命为20000小时的值。
（作用于轴芯，径向负荷为0时）
※ 8 径向负荷的容许最大值。
※ 9 轴向负荷的容许最大值。
※ 10 因减速比和输入轴尺寸的不同而有所不同。
※ 11 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

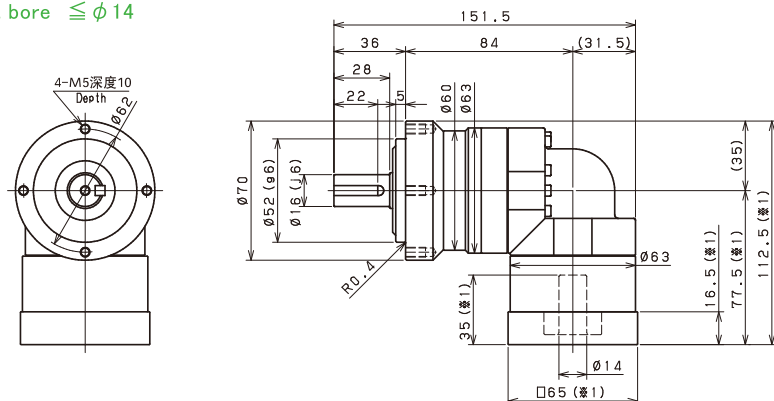
- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.
※ 2 The maximum torque when starting and stopping.
※ 3 The maximum torque when it receives shock. (up to 1,000 times)
※ 4 The maximum average input speed.
※ 5 The maximum momentary input speed.
※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output shaft center, at axial load 0）
※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.
（Applied to the output side bearing, at radial load 0）
※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.
※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.
※ 10 The mass may vary slightly model to model.
※ 11 The moment of inertia indicates the input shaft converted value of the reducer only.

EVL-070B 2段 2stage

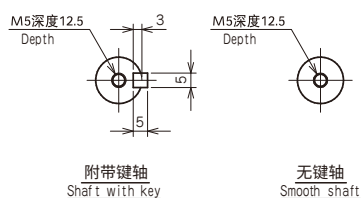
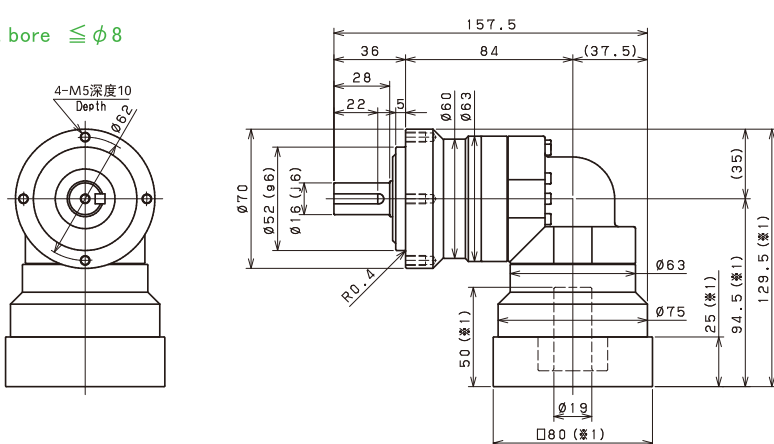
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



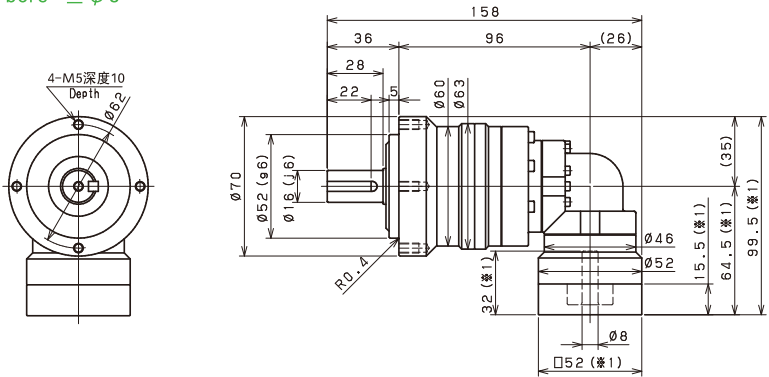
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



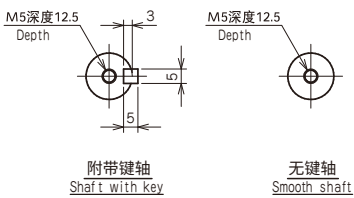
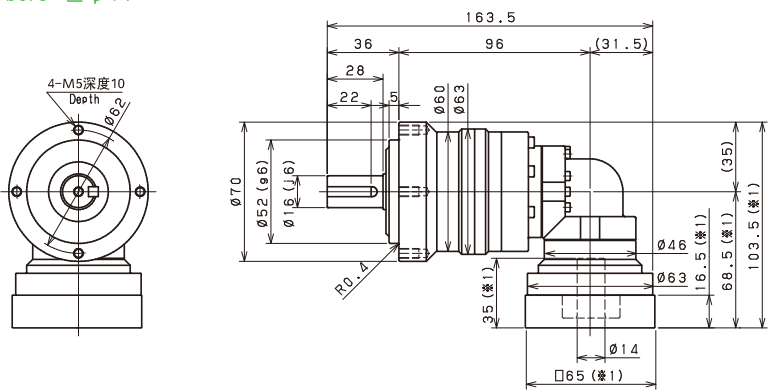
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-070B 3段 3stage

输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



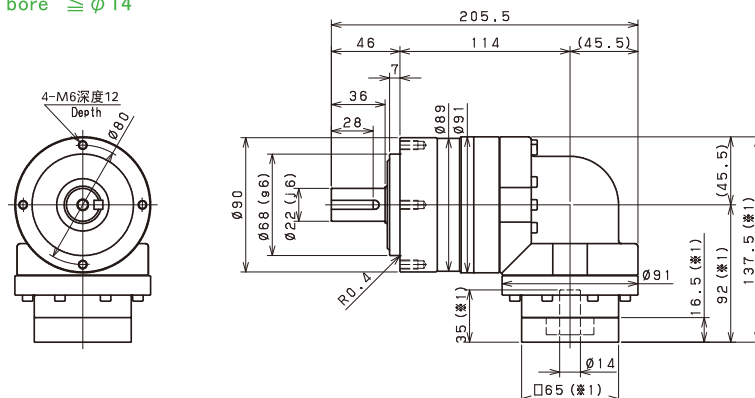
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



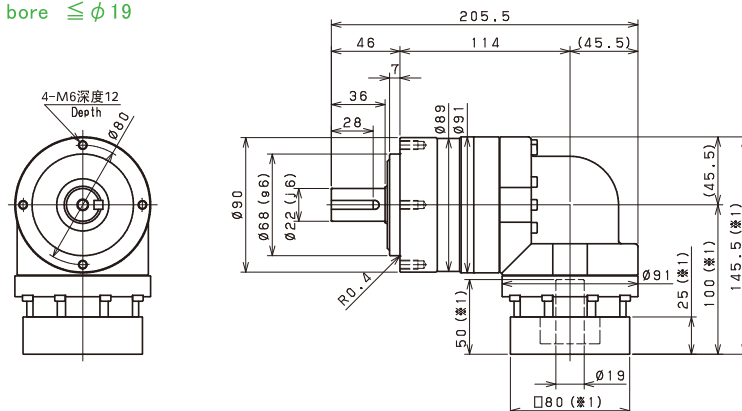
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
※1 Length will vary depending on motor.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-090B 2段 2stage

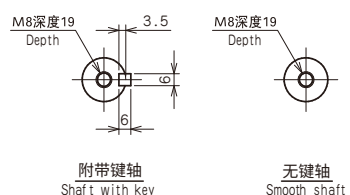
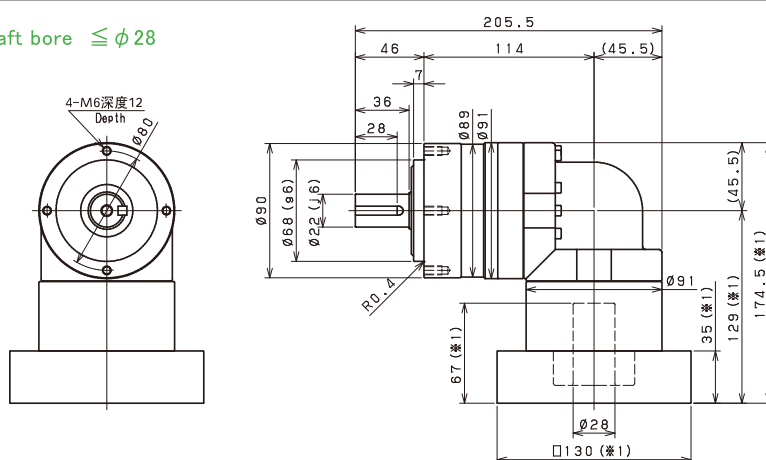
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



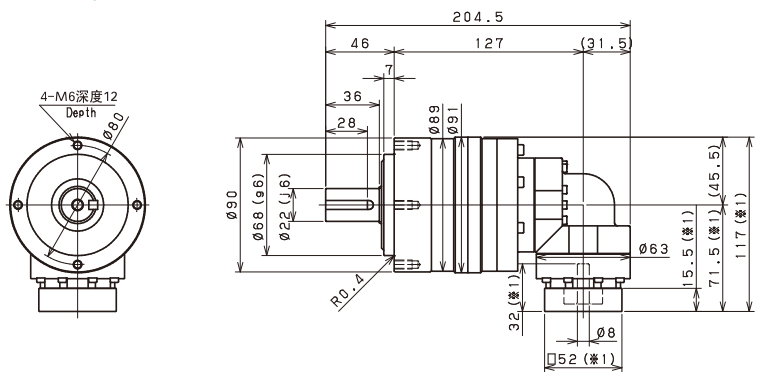
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



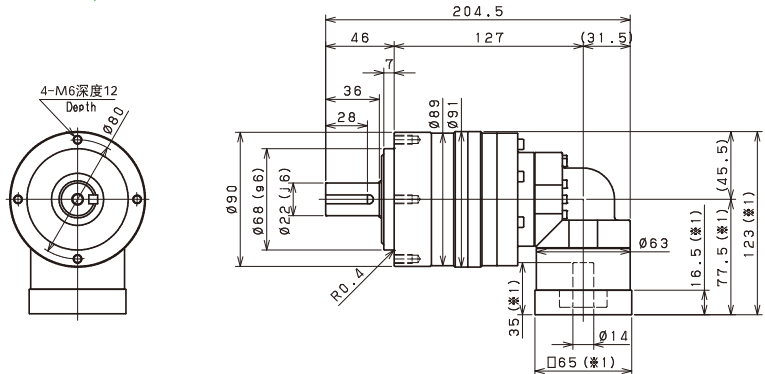
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-090B 3段 3stage

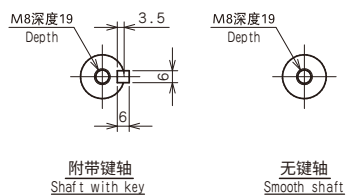
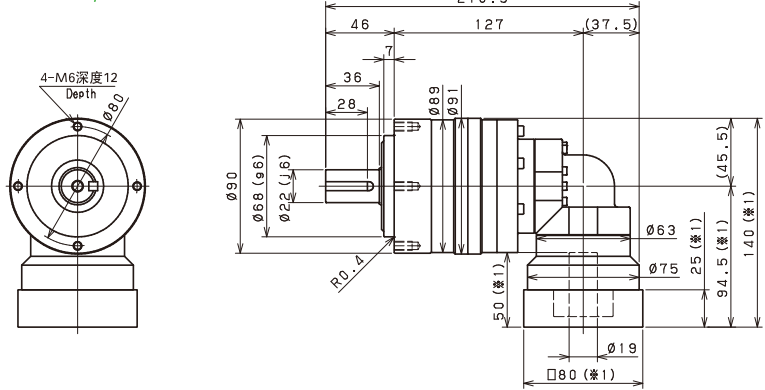
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 8$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



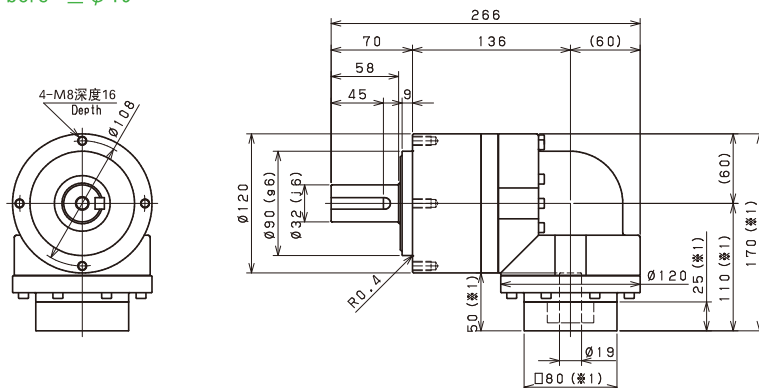
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



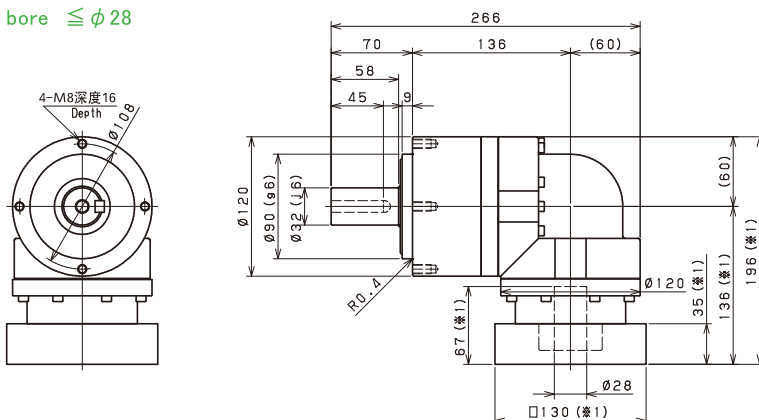
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-120B 2段 2stage

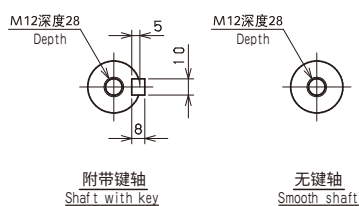
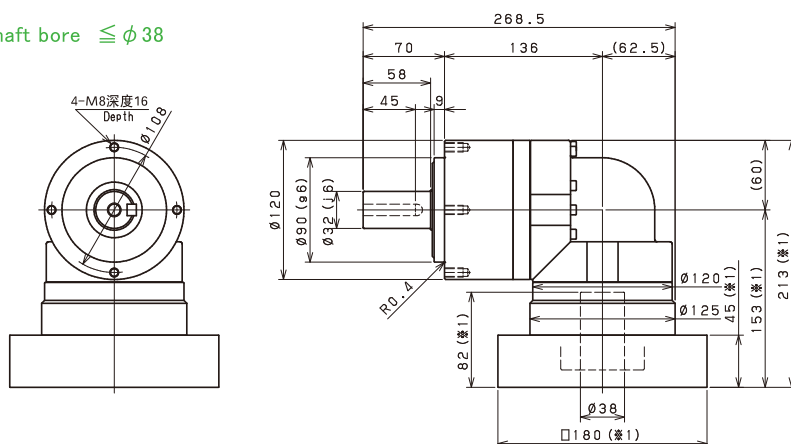
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



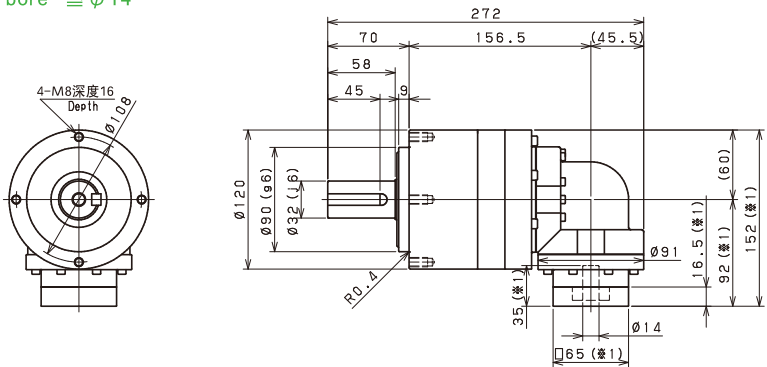
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



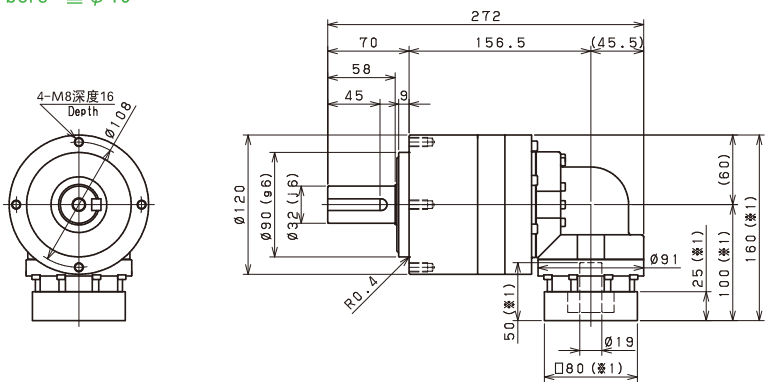
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-120B 3段 3stage

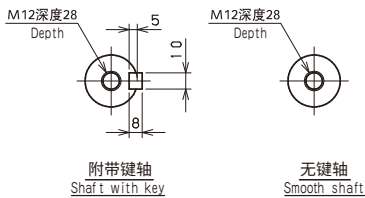
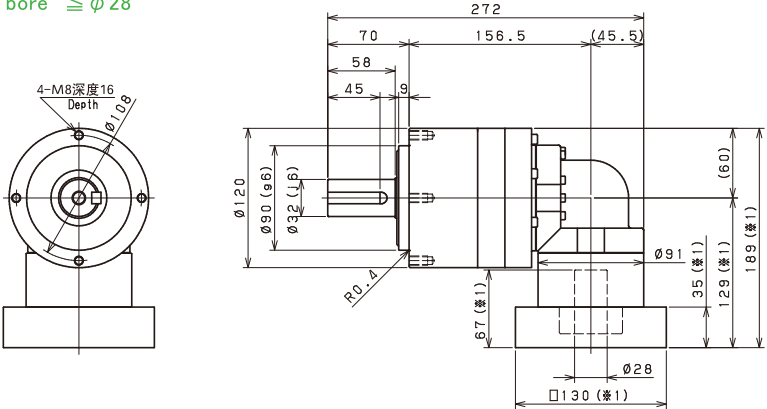
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 14$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



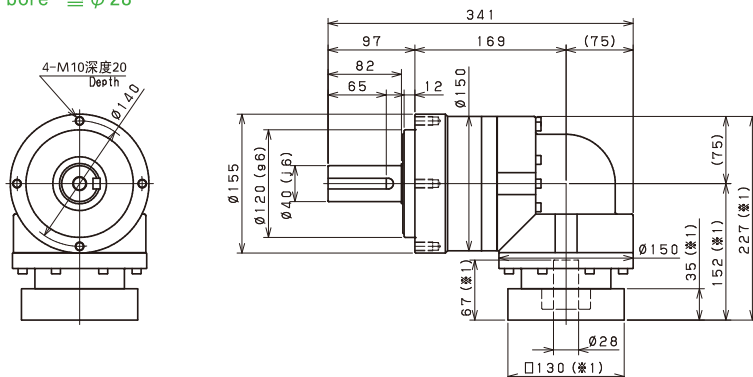
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



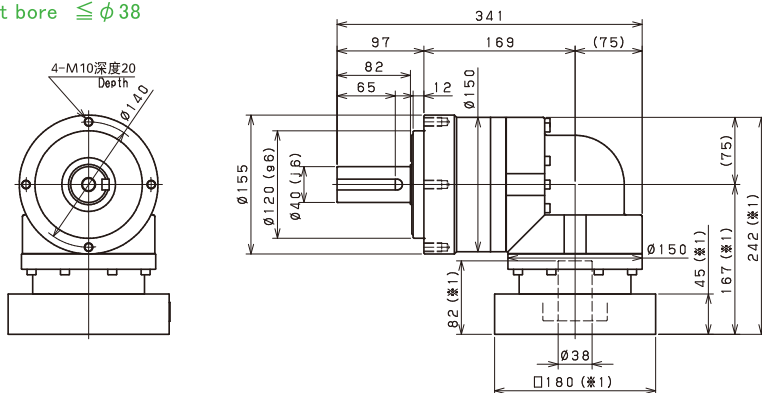
※1 视安装马达的不同而有所差异。
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
※1 Length will vary depending on motor.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-155B 2段 2stage

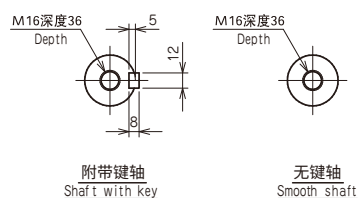
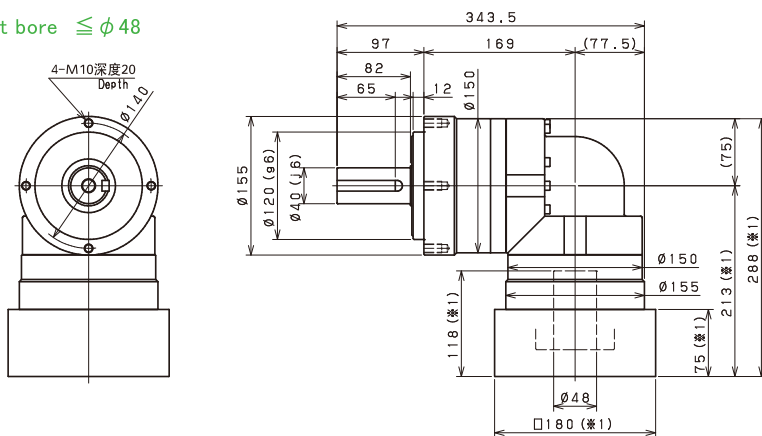
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



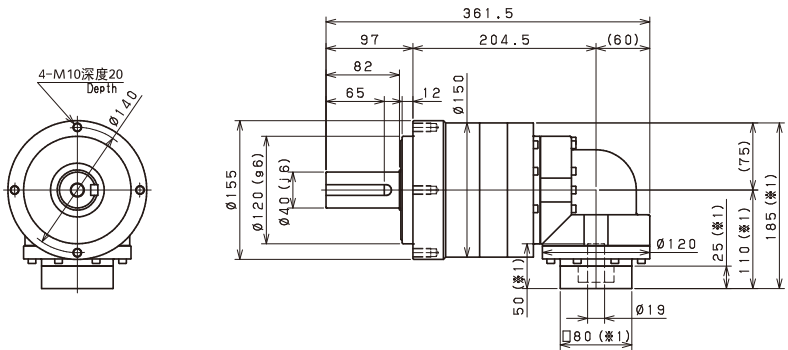
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



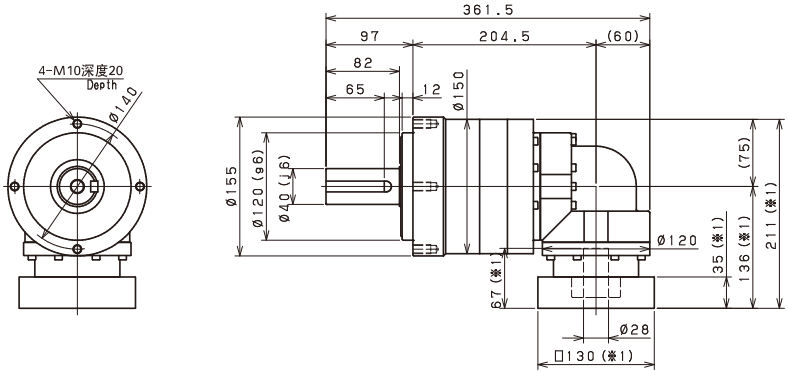
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-155B 3段 3stage

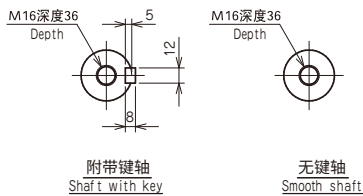
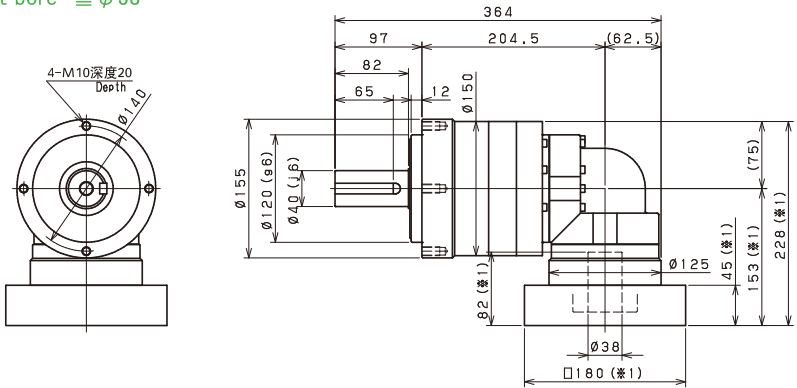
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 19$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



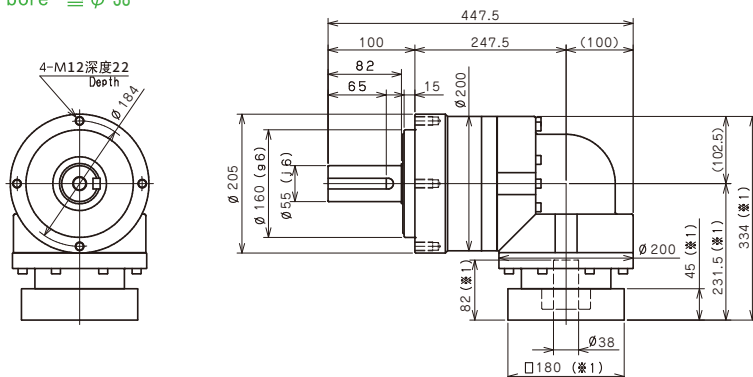
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



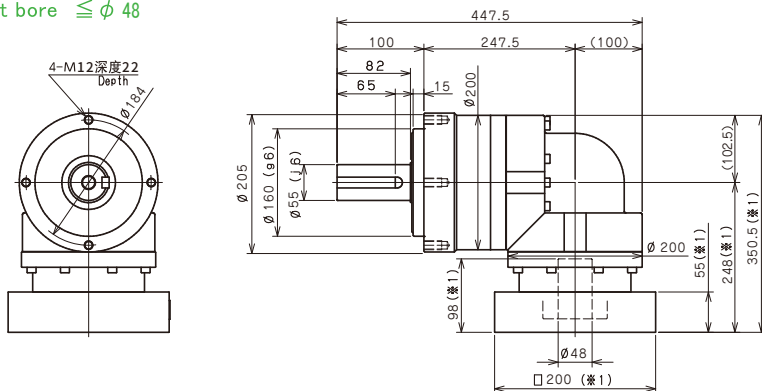
※1 视安装马达的不同而有所差异。
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
※1 Length will vary depending on motor.
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-205B 2段 2stage

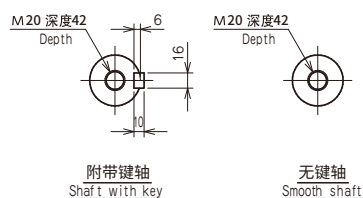
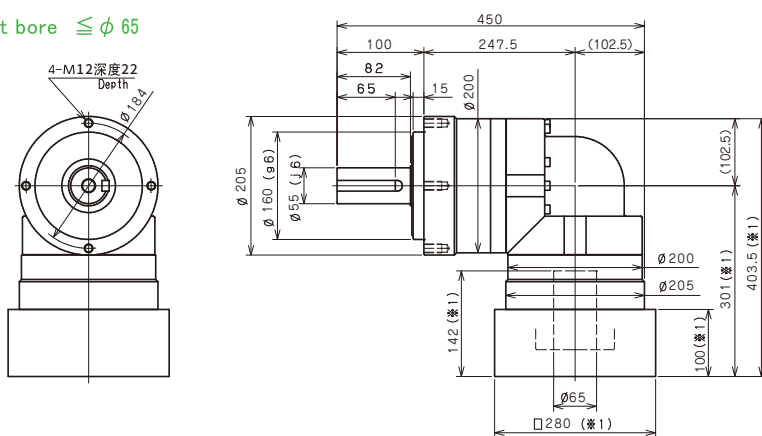
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



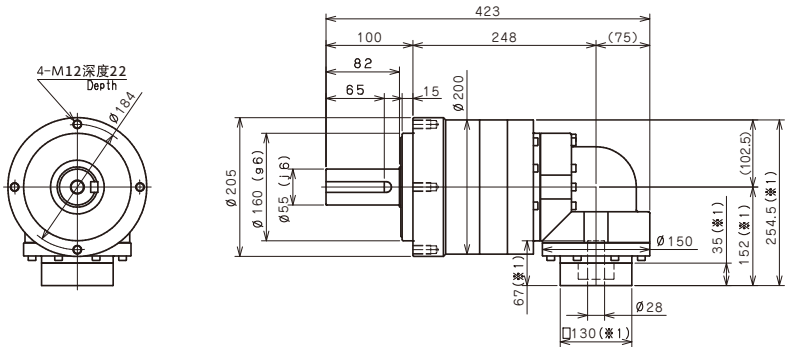
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 65$



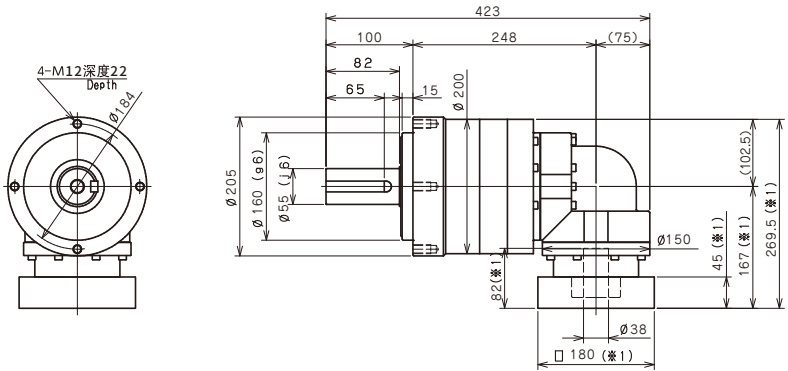
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-205B 3段 3stage

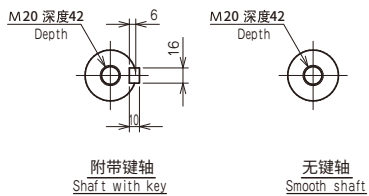
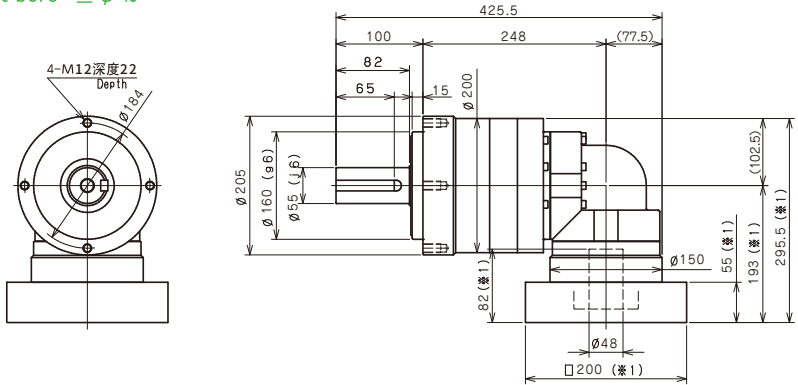
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 28$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



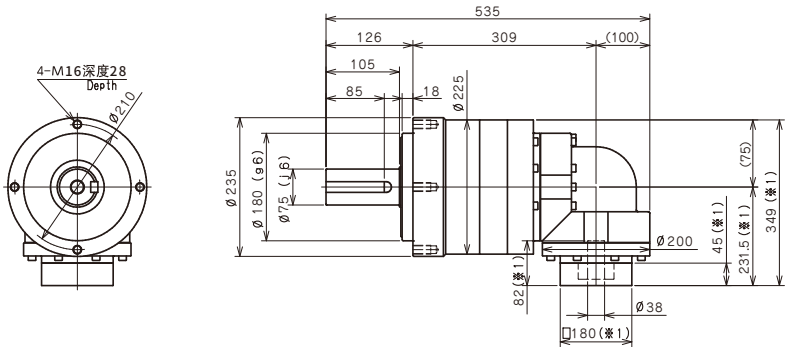
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



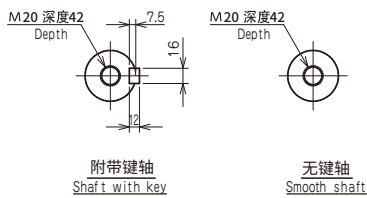
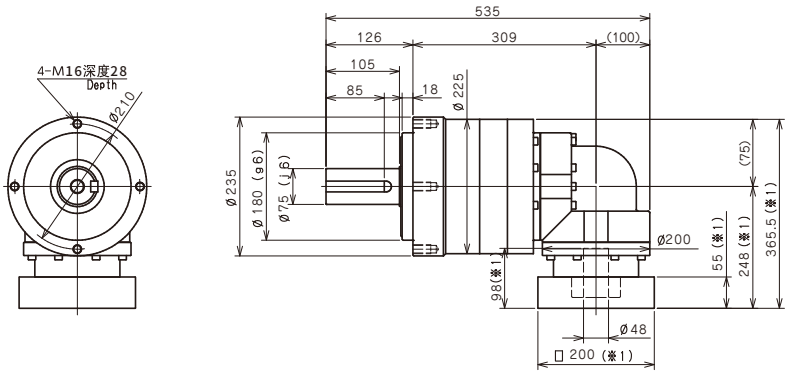
- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时，可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL-235B 3段 3stage

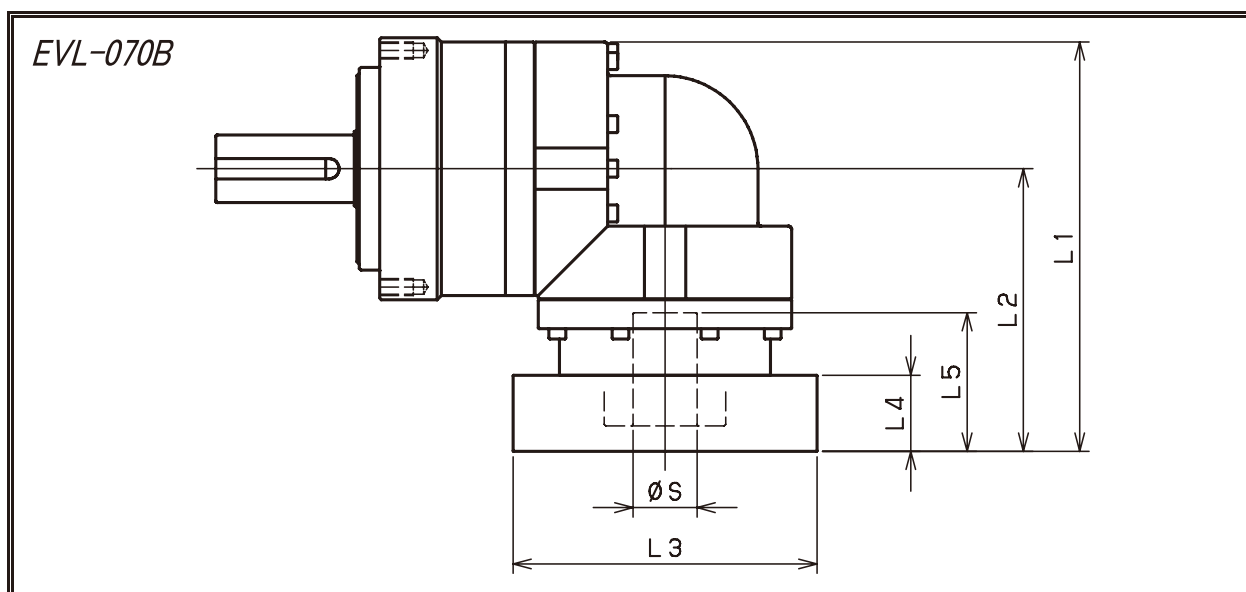
输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 38$



输入轴内径 Input shaft bore $\leq \phi 48$



- ※1 视安装马达的不同而有所差异。
- ※2 马达轴径与输入轴径不同时, 可插入轴套。
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-070B-□-□-8** (S ≤ 8)	AA·AC·AD·AF·AG	106.5	71.5	□52	15.5	32	99.5	64.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK	111.5	76.5	□52	20.5	37	104.5	69.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE	106.5	71.5	□60	15.5	32	99.5	64.5	□60	15.5	32
	BC·BF	111.5	76.5	□60	20.5	37	104.5	69.5	□60	20.5	37
	CA	111.5	76.5	□70	20.5	37	104.5	69.5	□70	20.5	37
EVL-070B-□-□-14** (8 < S ≤ 14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	112.5	77.5	□65	16.5	35	103.5	68.5	□65	16.5	35
	BC·BH	117.5	82.5	□65	21.5	40	108.5	73.5	□65	21.5	40
	BL	122.5	87.5	□65	26.5	45	113.5	78.5	□65	26.5	45
	CA	112.5	77.5	□70	16.5	35	103.5	68.5	□70	16.5	35
	CB	117.5	82.5	□70	21.5	40	108.5	73.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	112.5	77.5	□80	16.5	35	103.5	68.5	□80	16.5	35
	DE	117.5	82.5	□80	21.5	40	108.5	73.5	□80	21.5	40
	DG	122.5	87.5	□80	26.5	45	113.5	78.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	112.5	77.5	□90	16.5	35	103.5	68.5	□90	16.5	35
	ED	122.5	87.5	□90	26.5	45	113.5	78.5	□90	26.5	45
	FA	112.5	77.5	□100	16.5	35	103.5	68.5	□100	16.5	35
	GA	112.5	77.5	□115	16.5	35	103.5	68.5	□115	16.5	35
EVL-070B-□-□-19** (14 < S ≤ 19)	DA·DB·DC	129.5	94.5	□80	25	50					
	DD	139.5	104.5	□80	35	60					
	DE	134.5	99.5	□80	30	55					
	EA	134.5	99.5	□90	30	55					
	EB	129.5	94.5	□90	25	50					
	EC	139.5	104.5	□90	35	60					
	FA	129.5	94.5	□100	25	50					
	FB	139.5	104.5	□100	35	60					
	GA·GC	134.5	99.5	□115	30	55					
	GB·GD	129.5	94.5	□115	25	50					
	HA	129.5	94.5	□130	25	50					
	HB	144.5	109.5	□130	40	65					
	HC·HD·HE	134.5	99.5	□130	30	55					

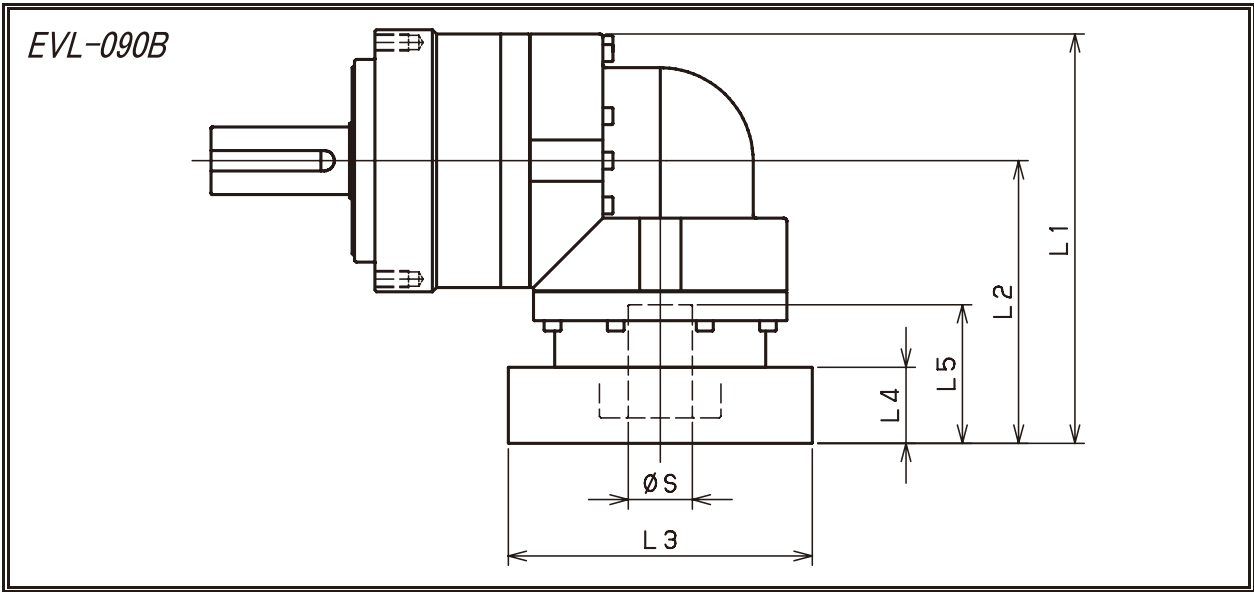
※ 1 2段减速: 1/3 □ 1/10; 3段减速: 1/15 □ 1/100
※ 2 马达轴径与输入轴径不同时, 插入轴套。

※ 1 Double reduction: 1/3 ~ 1/10, Triple reduction: 1/15 ~ 1/100
※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

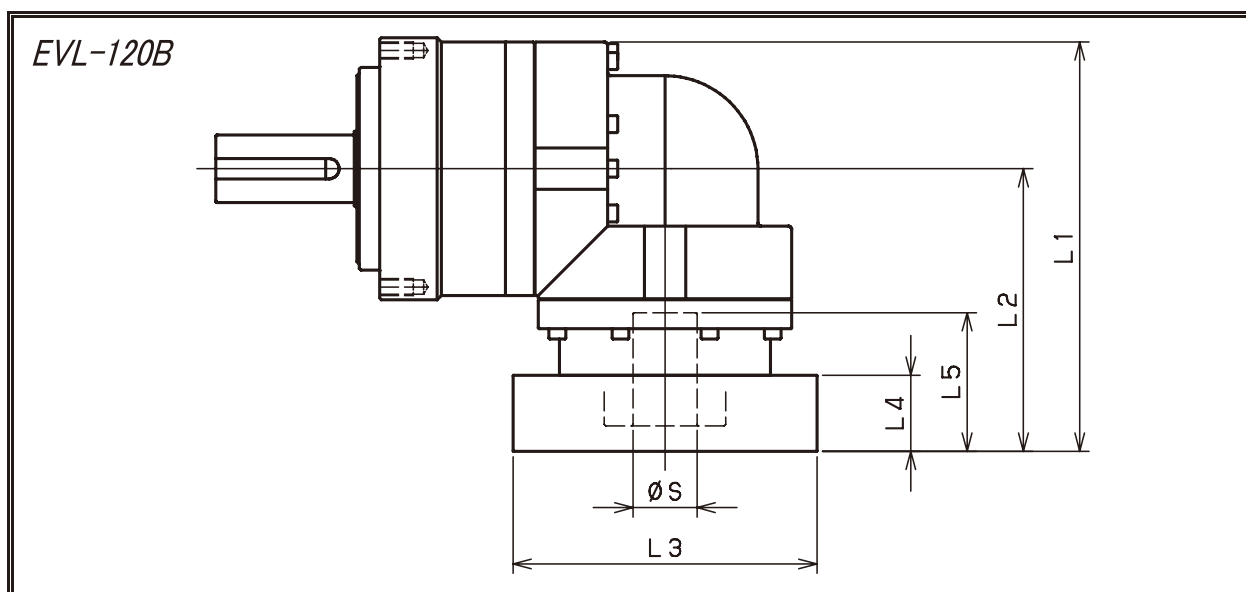
EVL series



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-090B-□-□-8** (S≤8)	AA·AC·AD·AF·AG						117	71.5	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK						122	76.5	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE						117	71.5	□60	15.5	32
	BC·BF						122	76.5	□60	20.5	37
	CA						122	76.5	□70	20.5	37
EVL-090B-□-□-14** (8<S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	137.5	92	□65	16.5	35	123	77.5	□65	16.5	35
	BC·BH	142.5	97	□65	21.5	40	128	82.5	□65	21.5	40
	BL	147.5	102	□65	26.5	45	133	87.5	□65	26.5	45
	CA	137.5	92	□70	16.5	35	123	77.5	□70	16.5	35
	CB	142.5	97	□70	21.5	40	128	82.5	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	137.5	92	□80	16.5	35	123	77.5	□80	16.5	35
	DE	142.5	97	□80	21.5	40	128	82.5	□80	21.5	40
	DG	147.5	102	□80	26.5	45	133	87.5	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	137.5	92	□90	16.5	35	123	77.5	□90	16.5	35
	ED	147.5	102	□90	26.5	45	133	87.5	□90	26.5	45
	FA	137.5	92	□100	16.5	35	123	77.5	□100	16.5	35
	GA	137.5	92	□115	16.5	35	123	77.5	□115	16.5	35
EVL-090B-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	145.5	100	□80	25	50	140	94.5	□80	25	50
	DD	155.5	110	□80	35	60	150	104.5	□80	35	60
	DE	150.5	105	□80	30	55	145	99.5	□80	30	55
	EA	150.5	105	□90	30	55	145	99.5	□90	30	55
	EB	145.5	100	□90	25	50	140	94.5	□90	25	50
	EC	155.5	110	□90	35	60	150	104.5	□90	35	60
	FA	145.5	100	□100	25	50	140	94.5	□100	25	50
	FB	155.5	110	□100	35	60	150	104.5	□100	35	60
	GA·GC	150.5	105	□115	30	55	145	99.5	□115	30	55
	GB·GD	145.5	100	□115	25	50	140	94.5	□115	25	50
	HA	145.5	100	□130	25	50	140	94.5	□130	25	50
	HB	160.5	115	□130	40	65	155	109.5	□130	40	65
EVL-090B-□-□-28** (19<S≤28)	HC·HD·HE	150.5	105	□130	30	55	145	99.5	□130	30	55
	FA·FB·FC	174.5	129	□100	35	67					
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	174.5	129	□115	35	67					
	HA·HC·HD	174.5	129	□130	35	67					
	HB	184.5	139	□130	45	77					
	JA·JB·JC	174.5	129	□150	35	67					
	KA·KB	174.5	129	□180	35	67					
	LA	174.5	129	□200	35	67					
	MA	174.5	129	□220	35	67					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-120B-□-□-14** (S≤14)	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK						152	92	□65	16.5	35
	BC·BH						157	97	□65	21.5	40
	BL						162	102	□65	26.5	45
	CA						152	92	□70	16.5	35
	CB						157	97	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH						152	92	□80	16.5	35
	DE						157	97	□80	21.5	40
	DG						162	102	□80	26.5	45
	EA·EB·EC						152	92	□90	16.5	35
	ED						162	102	□90	26.5	45
	FA						152	92	□100	16.5	35
	GA						152	92	□115	16.5	35
EVL-120B-□-□-19** (14<S≤19)	DA·DB·DC	170	110	□80	25	50	160	100	□80	25	50
	DD	180	120	□80	35	60	170	110	□80	35	60
	DE	175	115	□80	30	55	165	105	□80	30	55
	EA	175	115	□90	30	55	165	105	□90	30	55
	EB	170	110	□90	25	50	160	100	□90	25	50
	EC	180	120	□90	35	60	170	110	□90	35	60
	FA	170	110	□100	25	50	160	100	□100	25	50
	FB	180	120	□100	35	60	170	110	□100	35	60
	GA·GC	175	115	□115	30	55	165	105	□115	30	55
	GB·GD	170	110	□115	25	50	160	100	□115	25	50
	HA	170	110	□130	25	50	160	100	□130	25	50
	HB	185	125	□130	40	65	175	115	□130	40	65
EVL-120B-□-□-28** (19<S≤28)	HC·HD·HE	175	115	□130	30	55	165	105	□130	30	55
	FA·FB·FC	196	136	□100	35	67	189	129	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	196	136	□115	35	67	189	129	□115	35	67
	HA·HC·HD	196	136	□130	35	67	189	129	□130	35	67
	HB	206	146	□130	45	77	199	139	□130	45	77
	JA·JB·JC	196	136	□150	35	67	189	129	□150	35	67
	KA·KB	196	136	□180	35	67	189	129	□180	35	67
	LA	196	136	□200	35	67	189	129	□200	35	67
EVL-120B-□-□-38** (28<S≤38)	MA	196	136	□220	35	67	189	129	□220	35	67
	HA	213	153	□130	45	82					
	HB	208	148	□130	40	77					
	JA	213	153	□150	45	82					
	KA·KB·KC	213	153	□180	45	82					
	LA	213	153	□200	45	82					
	LB	223	163	□200	55	92					
	MA·MB	213	153	□220	45	82					
	NA	213	153	□250	45	82					

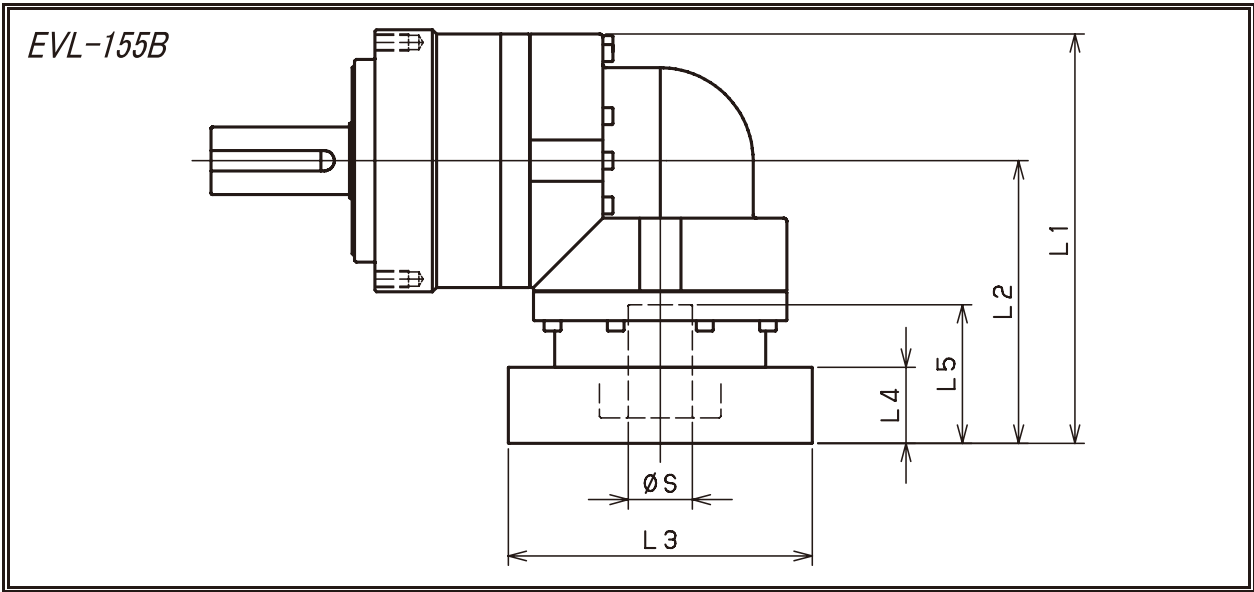
※ 1 2段减速：1/3 □ 1/10；3段减速：1/15 □ 1/100
 ※ 2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

※ 1 Double reduction：1/3 ~ 1/10, Triple reduction：1/15 ~ 1/100
 ※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVL series



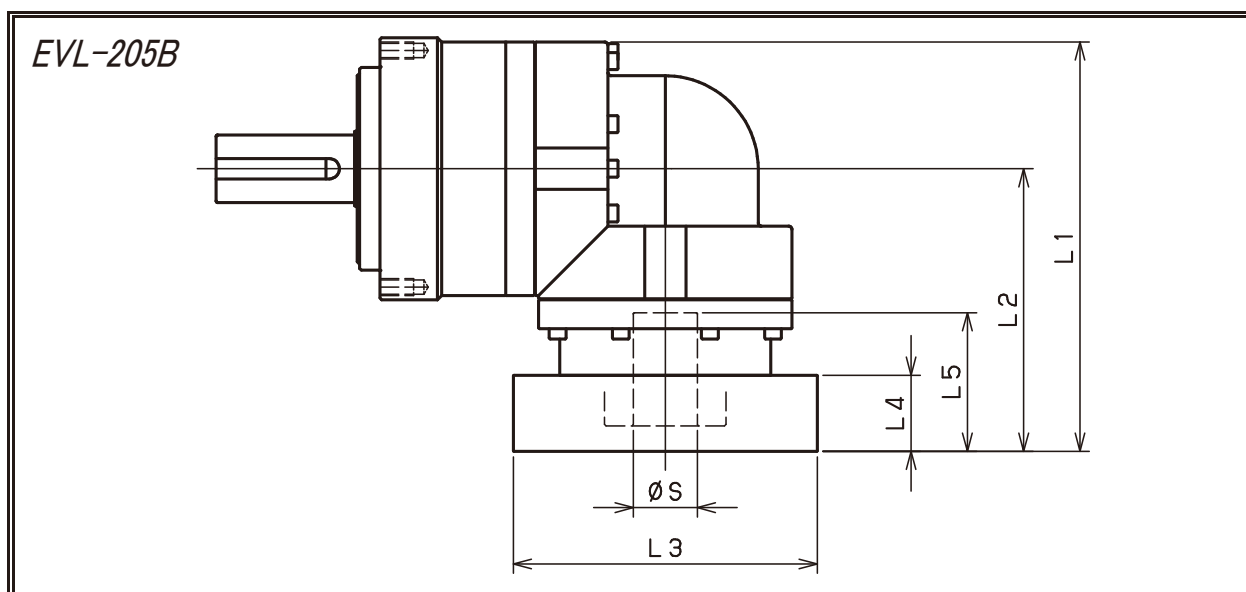
型号 Model number	**: 适配器编号 **: Adapter code	1段 Single					2段 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-155B-□-□-19** (S≤19)	DA・DB・DC						187.5	110	□80	25	50
	DD						197.5	120	□80	35	60
	DE						192.5	115	□80	30	55
	EA						192.5	115	□90	30	55
	EB						187.5	110	□90	25	50
	EC						197.5	120	□90	35	60
	FA						187.5	110	□100	25	50
	FB						197.5	120	□100	35	60
	GA・GC						192.5	115	□115	30	55
	GB・GD						187.5	110	□115	25	50
	HA						187.5	110	□130	25	50
	HB						202.5	125	□130	40	65
	HC・HD・HE						192.5	115	□130	30	55
EVL-155B-□-□-28** (19<S≤28)	FA・FB・FC	229.5	152	□100	35	67	213.5	136	□100	35	67
	GA・GB・GC・GD・GE・GF・GG	229.5	152	□115	35	67	213.5	136	□115	35	67
	HA・HC・HD	229.5	152	□130	35	67	213.5	136	□130	35	67
	HB	239.5	162	□130	45	77	223.5	146	□130	45	77
	JA・JB・JC	229.5	152	□150	35	67	213.5	136	□150	35	67
	KA・KB	229.5	152	□180	35	67	213.5	136	□180	35	67
	LA	229.5	152	□200	35	67	213.5	136	□200	35	67
EVL-155B-□-□-38** (28<S≤38)	MA	229.5	152	□220	35	67	213.5	136	□220	35	67
	HA	244.5	167	□130	45	82	230.5	153	□130	45	82
	HB	239.5	162	□130	40	77	225.5	148	□130	40	77
	JA	244.5	167	□150	45	82	230.5	153	□150	45	82
	KA・KB・KC	244.5	167	□180	45	82	230.5	153	□180	45	82
	LA	244.5	167	□200	45	82	230.5	153	□200	45	82
	LB	254.5	177	□200	55	92	240.5	163	□200	55	92
EVL-155B-□-□-48** (38<S≤48)	MA・MB	244.5	167	□220	45	82	230.5	153	□220	45	82
	NA	244.5	167	□250	45	82	230.5	153	□250	45	82
	KB・KC	270.5	193	□180	55	98					
	KA	290.5	213	□180	75	118					
	LA	270.5	193	□200	55	98					
	MA	270.5	193	□220	55	98					
	MB	290.5	213	□220	75	118					
	NA	290.5	213	□250	75	118					
	PA	290.5	213	□280	75	118					

※1 2段减速: 1/3~1/10; 3段减速: 1/15~1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时, 插入轴套。

※1 Double reduction: 1/3~1/10, Triple reduction: 1/15~1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL

EVL series



型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-205B-□-□-28** (S ≤ 28)	FA・FB・FC						252	152	□100	35	67
	GA・GB・GC・GD・GE・GF・GG						252	152	□115	35	67
	HA・HC・HD						252	152	□130	35	67
	HB						262	162	□130	45	77
	JA・JB・JC						252	152	□150	35	67
	KA・KB						252	152	□180	35	67
	KD						262	162	□180	45	77
	LA						252	152	□200	35	67
	MA						252	152	□220	35	67
EVL-205B-□-□-38** (28 < S ≤ 38)	HA	331.5	231.5	□130	45	82	267	167	□130	45	82
	HB	326.5	226.5	□130	40	77	262	162	□130	40	77
	JA	331.5	231.5	□150	45	82	267	167	□150	45	82
	KA・KB・KC	331.5	231.5	□180	45	82	267	167	□180	45	82
	LA	331.5	231.5	□200	45	82	267	167	□200	45	82
	LB	341.5	241.5	□200	55	92	277	177	□200	55	92
	MA・MB	331.5	231.5	□220	45	82	267	167	□220	45	82
	NA	331.5	231.5	□250	45	82	267	167	□250	45	82
EVL-205B-□-□-48** (38 < S ≤ 48)	KB・KC	348	248	□180	55	98	293	193	□180	55	98
	KA	368	268	□180	75	118	313	213	□180	75	118
	LA	348	248	□200	55	98	293	193	□200	55	98
	MA	348	248	□220	55	98	293	193	□220	55	98
	MB	368	268	□220	75	118	313	213	□220	75	118
	NA	368	268	□250	75	118	313	213	□250	75	118
	PA	368	268	□280	75	118	313	213	□280	75	118
EVL-205B-□-□-65** (48 < S ≤ 65)	MA・MB・MC・MD	381	281	□220	80	122					
	NA	381	281	□250	80	122					
	PA	401	301	□280	100	142					
	PB	411	311	□280	110	152					
	QA	401	301	□320	100	142					

※1 2段减速 : 1/3 ~ 1/10 ; 3段减速 : 1/15 ~ 1/100

※2 马达轴径与输入轴径不同时, 插入轴套。

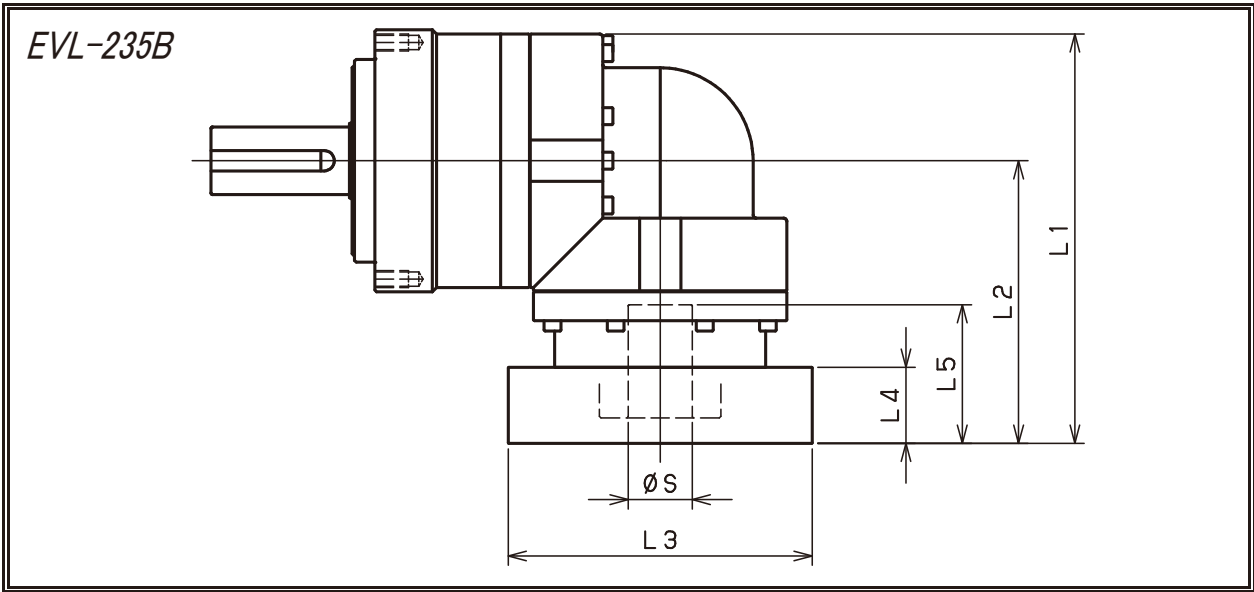
※1 Double reduction : 1/3 ~ 1/10, Triple reduction : 1/15 ~ 1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

尺寸一览表 (适配器)
Dimensions (Adapter)

直交轴 Right angle shaft

EVL series



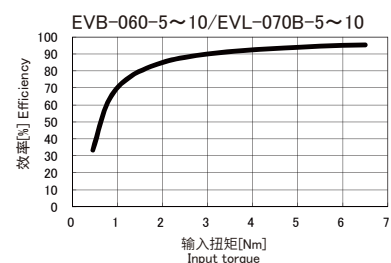
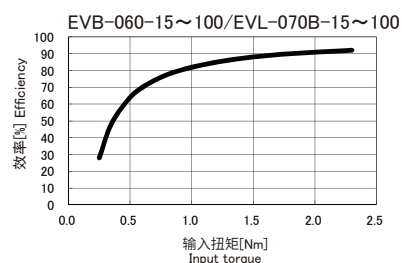
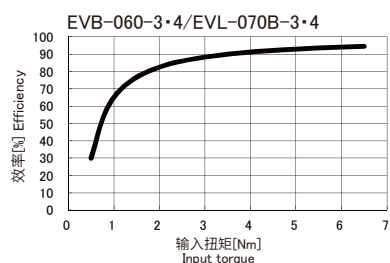
型号 Model number	** : 适配器编号 ** : Adapter code	2段 2stage					3段 3stage				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
EVL-235B-□-□-38** (S≤38)	HA						344	231.5	□130	45	82
	HB						339	226.5	□130	40	77
	JA						344	231.5	□150	45	82
	KA·KB·KC						344	231.5	□180	45	82
	LA						344	231.5	□200	45	82
	LB						354	241.5	□200	55	92
	MA·MB						344	231.5	□220	45	82
EVL-235B-□-□-48** (38<S≤48)	NA						344	231.5	□250	45	82
	KB·KC	379.5	267	□180	55	98	360.5	248	□180	55	98
	KA	399.5	287	□180	75	118	380.5	268	□180	75	118
	LA	379.5	267	□200	55	98	360.5	248	□200	55	98
	MA	379.5	267	□220	55	98	360.5	248	□220	55	98
	MB	399.5	287	□220	75	118	380.5	268	□220	75	118
	NA	399.5	287	□250	75	118	380.5	268	□250	75	118
EVL-235B-□-□-65** (48<S≤65)	PA	399.5	287	□280	75	118	380.5	268	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	405.5	293	□220	80	122					
	NA	405.5	293	□250	80	122					
	PA	425.5	313	□280	100	142					
	PB	435.5	323	□280	110	152					
	QA	425.5	313	□320	100	142					

※1 2段减速：1/3～1/10；3段减速：1/15～1/100
※2 马达轴径与输入轴径不同时，插入轴套。

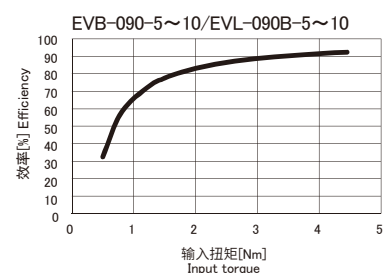
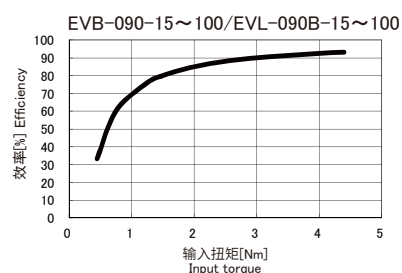
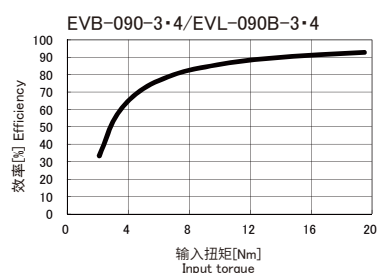
※1 Double reduction：1/3～1/10, Triple reduction：1/15～1/100
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

EVL

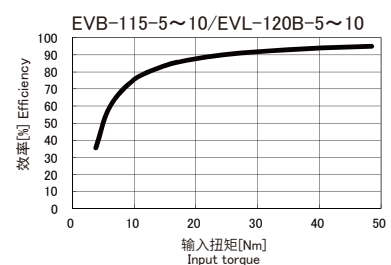
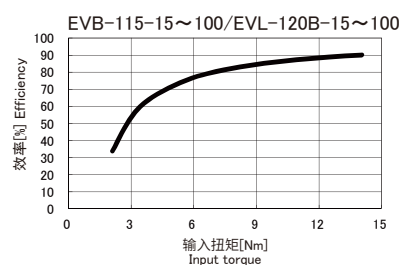
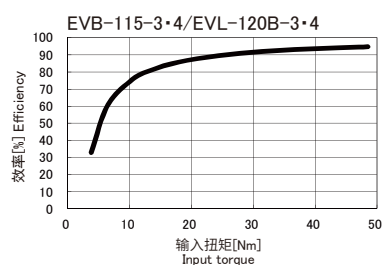
EVL series

EVB-060
EVL-070B

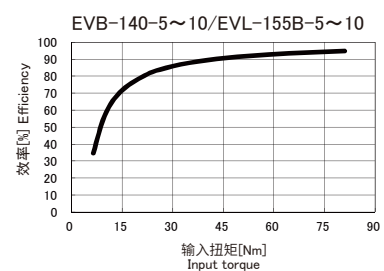
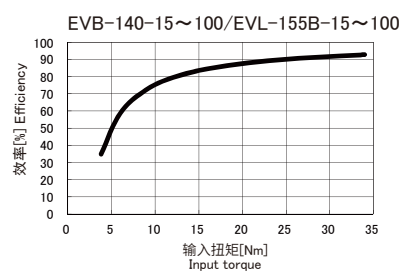
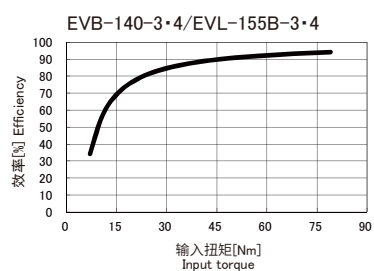
・输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

EVB-090
EVL-090B

・输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

EVB-115
EVL-120B

・输入转速: 3,000rpm时 Input speed: 3,000rpm

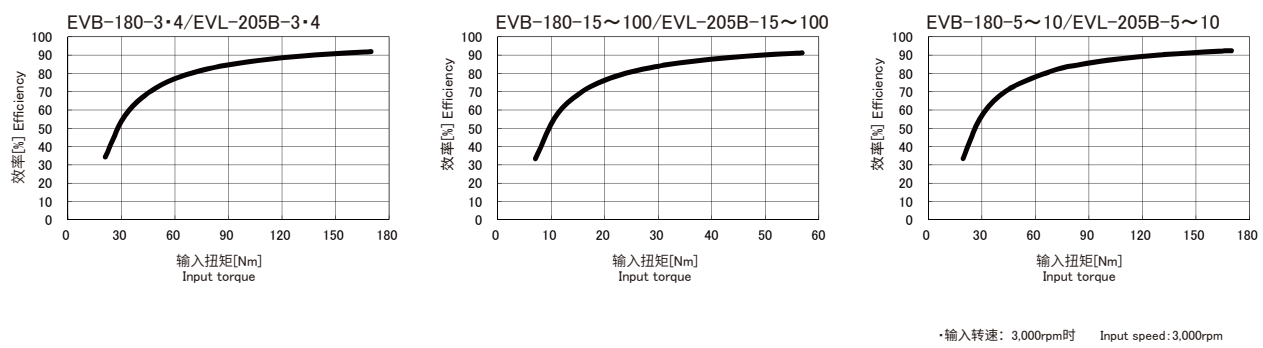
EVB-140
EVL-155B

・输入转速: 2,000rpm时 Input speed: 2,000rpm

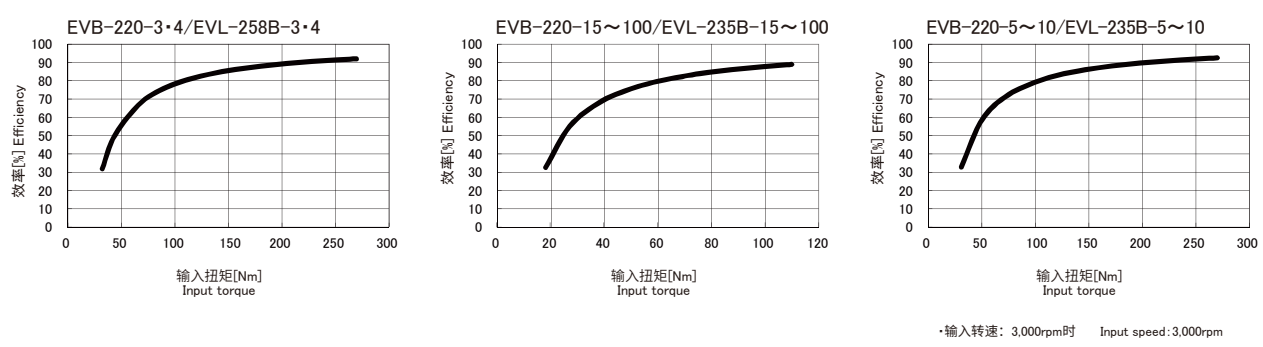
效率特性
Efficiency

直交軸 Right angle shaft
EVB series
EVL series

EVB-180
EVL-205B



EVB-220
EVL-235B



EVB / EVL
EVB/EVL series

请从以下所示的负荷模式选定型号。

select the applicable reducer model according to the calculations as load pattern below:

1 计算出负荷模式

Calculate load pattern.

负荷扭矩 Load torque : $T_1, T_2, \dots, T_n$

输出转速 Output speed : $n_1, n_2, \dots, n_n$

加减速时为变化的转速平均值

The above should be mean values of changing rotational speeds at the time of acceleration and deceleration.

时间 Time : $t_1, t_2, \dots, t_n$

2 根据负荷模式计算出施加在输出轴上的平均负荷扭矩及平均输出转速。

Calculate mean load torque given to the output shaft and mean output speed from the load pattern.

(平均负荷扭矩 Mean load torque)

$$Ta = \sqrt[10/3]{\frac{n_1 \cdot t_1 \cdot |T_1|^{10/3} + n_2 \cdot t_2 \cdot |T_2|^{10/3} + \dots + n_n \cdot t_n \cdot |T_n|^{10/3}}{n_1 \cdot t_1 + n_2 \cdot t_2 + \dots + n_n \cdot t_n}}$$

(平均输出转速 Mean output speed)

$$na_{out} = \frac{n_1 \cdot t_1 + n_2 \cdot t_2 + \dots + n_n \cdot t_n}{t_1 + t_2 + \dots + t_n}$$

3 根据负荷模式下的最高输出转速和性能一览表中的容许最高输入转速选定减速比。

Select a reduction ratio from max. output speed in the load pattern and max. input speed in the performance table.

容许最高输入转速

Max. allowable input speed

负荷最高输出转速

Max. load output speed

= 临时减速比

Temporary reduction ratio

选择比临时减速比小的减速比

Select a lower reduction ratio than the temporary reduction ratio.

4 根据减速比计算出平均输入转速及最高输入转速。

Calculate mean input speed and max. input speed from the reduction ratio.

平均输入转速 = 平均输出转速 × 减速比

最高输入转速 = 最高输出转速 × 减速比

Mean input speed = Mean output speed × reduction ratio

Max. input speed = Max. output speed × reduction ratio

5 最后进行型号选定。

Finally, select model No.

① 平均负荷扭矩选定小于性能一览表中容许平均扭矩的最小型号

② 确认最大负荷扭矩小于选定型号的容许最大扭矩

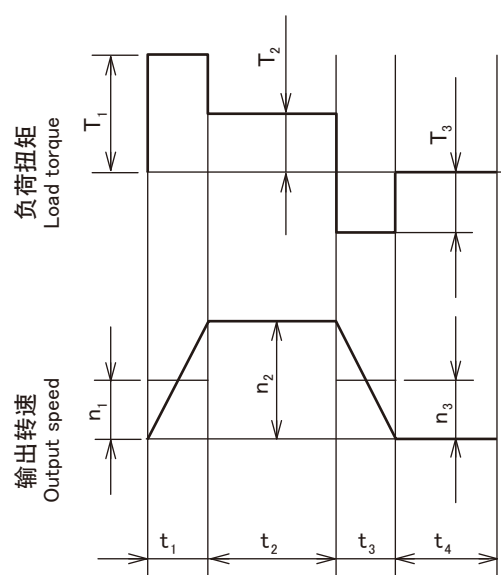
③ 确认平均输入转速及最高输入转速小于选定型号的容许平均输入转速及容许最高输入转速

① Select min. model No. on which mean load torque is less than or equal to the nominal output torque in the performance table.

② Make sure that max. load torque is less than or equal to allowable max. output torque of selected model No.

③ Ensure that mean input speed and max. input speed are less than or equal to the allowable mean input speed and the allowable max. input speed of the selected model No.

(负荷模式 Load pattern)



选定工具请点击此处

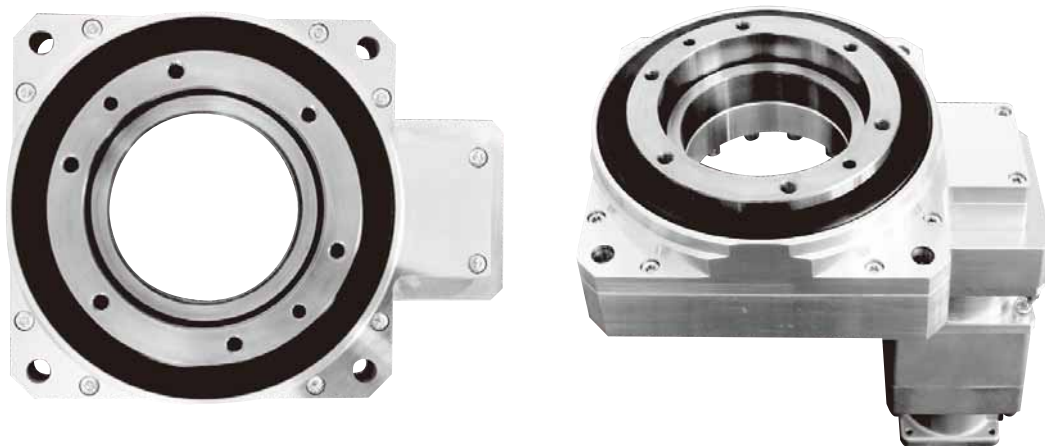
Scan here to view the Reducer Selection Tool.

High precision
ABLE REDUCER

ABLE减速机

STH Series

STH series



输出轴中空, 可穿过电缆、轴等配线、配管。

Output shaft has a large hollow center, wires and piping such as cables and shafts can be passed through.

可安装各公司标准的伺服马达。

Standard servomotors of various manufacturers can be mounted.

减速比变化丰富。

Wide range of variation of reduction ratio.

可减小输入侧的惯性力矩, 伺服马达调整简单。

Servomotor adjustment is performed easily as the inertia moment on the input side can be made small.

穿过电缆、轴时
When passing
the cable and shaft.



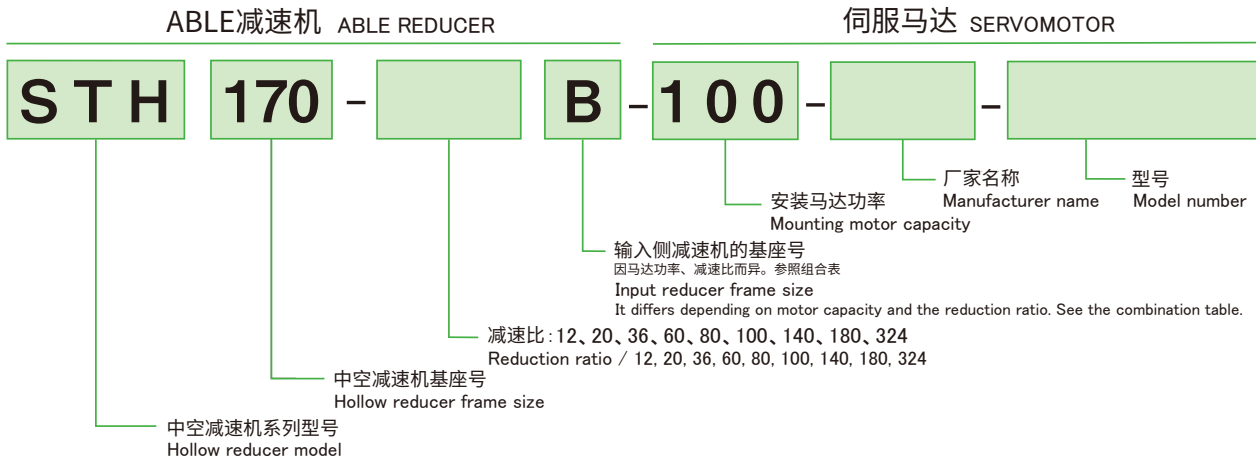
机器人臂的驱动部
Driving part of
the robot arm



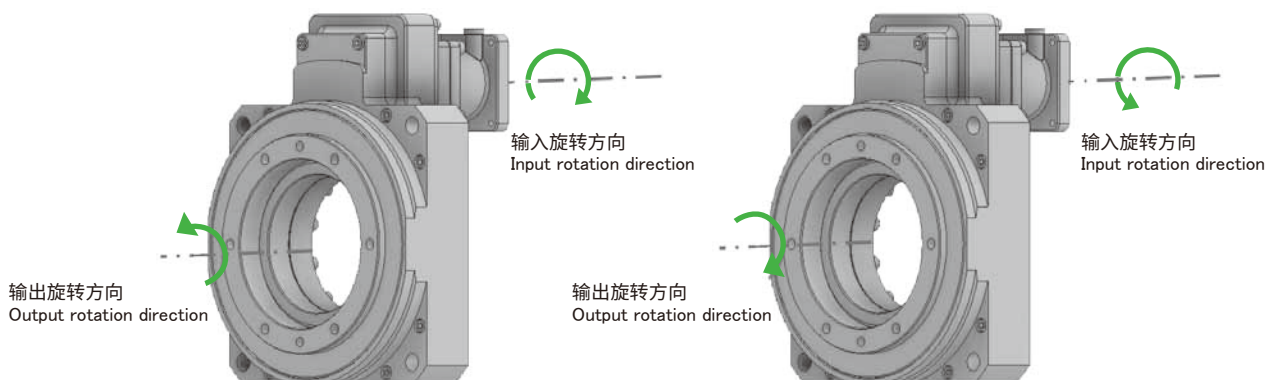
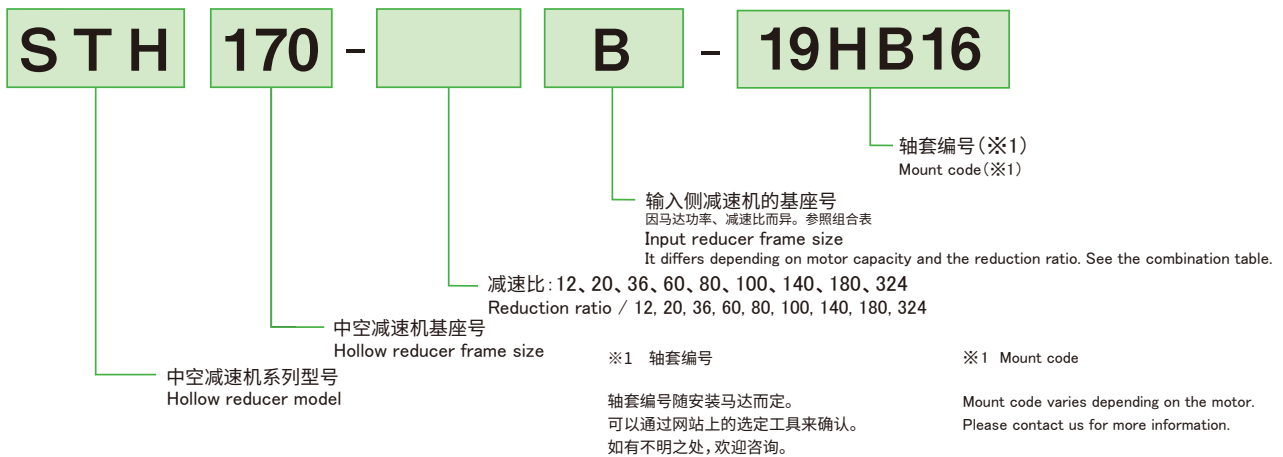
分度工作台
Index table



直连型 Direct type



适配器型 Adapter type



减速比、基座号 Reduction ratio/Frame size

■ 输入转速 3,000rpm时 Input rotational speed 3,000rpm

马达功率(W) Motor capacity	减速比 Ratio	12	20	36	60	80	100	140	180	324
50										
100										
200										
400	B					※	※			
750	C									

※为扭矩切割规格
※mark indicates the Torque-Cut specification.

STH170-□B

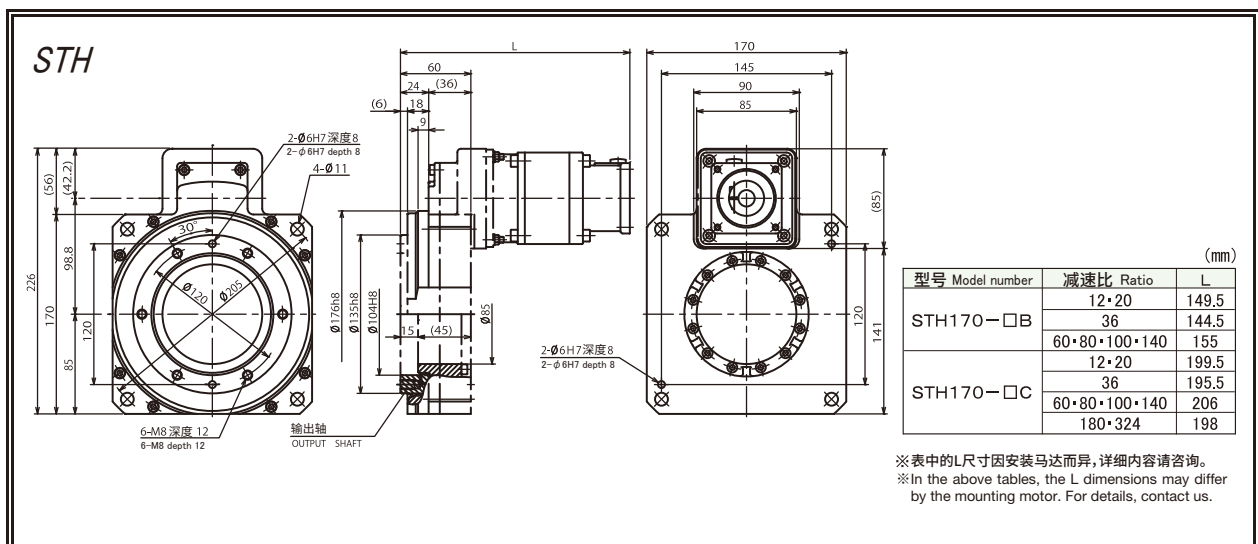
减速比 Ratio	安装马达 功率 Mounting motor cap.	容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Max. allowable input rotational speed	容许额定 轴向负荷 Allowable rated thrust load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	容许额定 惯量 Allowable rated moment	容许最大 惯量 Max. allowable moment	背隙 Backlash	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia
	[W]	[N·m]	[N·m]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]	[N·m]	[N·m]	[arc-min]	[kg]	[kg·cm ²]
12	400	8.09	24.3	3000	5000	3400	4000	132	200	2	6.0	1.040
20	200	5.45	16.4			3900		152			6.0	0.458
36	100	3.57	11.0			4000		200			5.9	0.146
60	100	10.0	30.3			4000		200			6.0	0.087
80	100	14.4	43.2			4000		200			6.0	0.071
100	50·100	19.3	58.5			4000		200			6.0	0.064
140	50	9.83	29.4			4000		200			6.0	0.058

STH170-□C

减速比 Ratio	安装马达 功率 Mounting motor cap.	容许平均 扭矩 Nominal output torque	容许最大 扭矩 Maximum output torque	容许平均 输入转速 Nominal input speed	容许最高 输入转速 Max. allowable input rotational speed	容许额定 轴向负荷 Allowable rated thrust load	容许最大 轴向负荷 Maximum axial load	容许额定 惯量 Allowable rated moment	容许最大 惯量 Max. allowable moment	背隙 Backlash	重量 Mass	惯性惯量 Moment of inertia
	[W]	[N·m]	[N·m]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]	[N·m]	[N·m]	[arc-min]	[kg]	[kg·cm ²]
12	750	21.4	64.3	3000	5000	3400	4000	132	200	2	7.8	1.989
20	400	40.0	119			3900		152			7.4	0.719
	750	40.0	119			3900		152			7.8	1.170
36	200·400	33.0	99.3			4000		200			7.4	0.381
60	200·400	59.0	170			4000		200			7.8	0.341
80	200·400	78.5	170			4000		200			7.8	0.318
100	200·400	85.0	170			4000		200			7.8	0.307
140	100	56.4	170			4000		200			7.7	0.092
	200	56.4	170			4000		200			7.8	0.298
180	50·100	32.3	97.2			4000		200			7.7	0.068
324	50	31.0	93.4			4000		200			7.7	0.064

- ※ 1 启动、停止时容许的最大值。
 ※ 2 运转过程中，额定输入转速的容许最大值。
 ※ 3 在非连续运转条件下容许的最高输入转速。
 ※ 4 轴向负荷的容许最大值。
 ※ 5 表示减速机（单体）输入轴的换算值。

- ※ 1 The maximum torque when starting and stopping.
 ※ 2 The maximum average input speed.
 ※ 3 The maximum momentary input speed.
 ※ 4 The maximum axial load the reducer can accept.
 ※ 5 The moment of inertia relates to input.



※关于马达的安装方向，欢迎咨询。 ※ Please inquire for how to install the motor.

〈选定注意事项〉

- ※ 仅在超低速旋转范围内使用时，可能会在减速机内部发生润滑油润滑不良的问题。
 在输出转速1rpm以下使用时，请咨询本公司。
 ※ 如果是输出旋转角度较小的摇动运转，可能会影响动力传递部的油膜形成。
 ※ 减速机容许最高温度：90℃
 连续运转的情况下，根据负荷的大小不同有可能会超出容许值，需要准备强制冷却

〈Precautions on selection〉

- ※ When using in very low speed, lack of lubrication may happen.
 Contact us when using at lower than 1 rpm at output.
 ※ When using in small radian movement, it can influence the oil film-forming of the power transmission part.
 ※ Permitted housing temperature : 90℃
 For continuous operation, it is necessary to prepare the forced cooling because it may exceed the allowable temperature depending on the size of the load.

1. 组装到马达的步骤 Insertion into motor

由客户安装伺服马达时, 请按以下要领安装。由于马达安装法兰部的尺寸会因安装的伺服马达而异, 非指定的马达可能无法安装。订购时请务必安装指定的伺服马达。

If a customer assembles the servomotor and reducer in-house, please follow the procedures below. The flange portion to which the servomotor is mounted has different dimensions depending on the motor to be mounted. Therefore, motors other than specified cannot be mounted. Make sure to mount the motor specified at the time of an order.

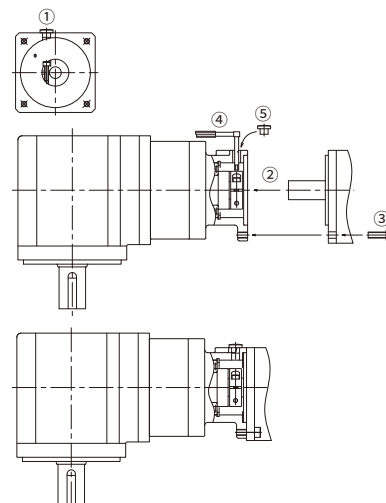
NEV EVRG 【安装无键马达时】 Mounting of keyless motor

※安装前请擦拭干净马达轴的防锈油、油分等。

- ① 拆下橡胶盖, 转动输入轴, 将螺栓头对准橡胶盖孔。确认紧固螺栓是否松动。
- ② 轻轻地马达轴插入输入轴。(确认无障碍、进入顺畅)。不要将马达倾斜插入, 请充分注意。
- ③ 将马达安装到减速机, 用指定的紧固扭矩紧固螺栓。参照表 1
- ④ 使用扭力扳手等, 以指定的紧固扭矩紧固输入轴的紧固螺栓。参照表 1
- ⑤ 安装橡胶盖。通过上述动作完成安装。

※Remove any anti-rust solution from the motor shaft before mounting.

- ① Remove the rubber cap and turn the input shaft to adjust the bolt head to the rubber cap hole. Make sure that the clamping bolt is loosened.
- ② Insert the motor shaft into the input shaft carefully. (make sure that the motor shaft is inserted smoothly without clogging)
Pay sufficient attention so as not to insert the motor diagonally.
- ③ Mount the motor to the reducer, and tighten the bolt to the specified tightening torque. (Refer to Table 1)
- ④ Tighten the clamping bolt of the input shaft to the specified tightening torque by use of a torque wrench, etc. (Refer to Table 1)
- ⑤ Attach the rubber cap. Mounting has been completed.



NEV 表 1 Table 1

螺栓尺寸 Bolt size	马达安装螺栓 Motor mounting bolt		紧固螺栓 Clamping bolt	
	N·m	kgf·m	N·m	kgf·m
M3	1.1	0.11	1.5	0.15
M4	2.5	0.26	3.5	0.36
M5	5.1	0.52	7.1	0.72
M6	8.7	0.89	12	1.22
M8	21	2.1	30	3.06
M10	42	4.3	—	—
M12	72	7.3		
M16	134	14		

EVGR 表 1 Table 1

螺栓尺寸 Bolt size	马达安装螺栓 Motor mounting bolt		紧固螺栓 Clamping bolt	
	N·m	kgf·m	N·m	kgf·m
M3	1.0	0.10	1.8	0.18
M4	2.3	0.23	4.3	0.44
M5	4.7	0.48	8.7	0.88
M6	8.0	0.82	15	1.5
M8	19	1.8	36	3.7
M10	38	3.8	72	7.3

仅需拆下带键马达的键, 即可通过安装上述无键马达使用, 无需担心滑动。

* By removing a key from a key-equipped motor, the above procedures for keyless motors can be applied. This will not cause slipping.

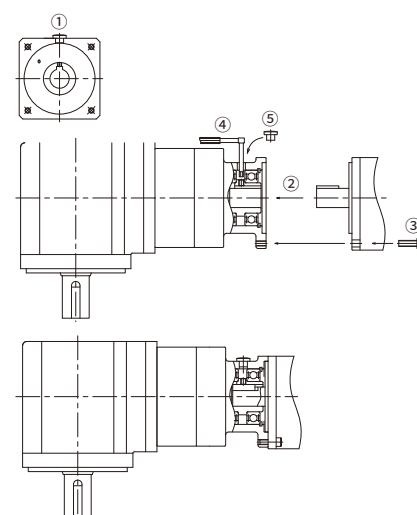
NEV 【安装带键马达时】 Mounting of motor with key

- ① 拆下橡胶盖, 转动输入轴, 将键槽对准橡胶盖孔。
- ② 在马达轴上涂抹防烧结润滑剂(二硫化钼等), 将键对准键槽, 轻轻地马达轴插入输入轴。(确认无障碍、进入顺畅)。不要将马达倾斜插入, 请充分注意。
- ③ 将马达安装到减速机, 用指定的紧固扭矩紧固螺栓。参照表 1
- ④ 使用扭力扳手等, 以指定的紧固扭矩紧固输入轴的紧固螺栓, 确保能牢牢地压住键。
参照表 2
- ⑤ 安装橡胶盖。通过上述动作完成安装。

- ① Remove the rubber cap and turn the input shaft to adjust the key groove to the rubber cap hole.
- ② Apply an anti-seizing agent (molybdenum dioxide, etc.) to the motor shaft, adjust the key to the key groove, and insert into the input shaft carefully. (make sure that the motor shaft is inserted smoothly without clogging)
Pay careful attention so as not to insert the motor diagonally.
- ③ Mount the motor to the reducer, and tighten the bolt to the specified tightening torque. (Refer to Table 1)
- ④ Tighten the clamping bolt of the input shaft to the specified tightening torque by use of a torque wrench, etc., while pressing the key securely. (Refer to Table 2)
- ⑤ Attach the rubber cap. Mounting has been completed.

表 2 Table 2

螺栓尺寸 Bolt size	马达安装螺栓 Motor mounting bolt		紧固螺栓 Clamping bolt	
	N·m	kgf·m	N·m	kgf·m
M3	1.1	0.11	—	—
M4	2.5	0.26		
M5	5.1	0.52		
M6	8.7	0.89	7.3	0.74
M8	21	2.1	16.8	1.71
M10	42	4.3	—	—
M12	72	7.3		
M16	134	14		



2. 减速机的安装 Mounting of reducer

NEV 将减速机安装到装置时, 请确认安装面平坦且没有毛边等问题后, 使用扭力扳手等, 以指定的紧固扭矩用螺栓紧固。

参照表3

When mounting the reducer to equipment, make sure that the mounting face is flat and there are no burrs, etc. Then, tighten the reducer by bolts with a designated torque using a torque wrench, etc. (See Table 3)

■表3 Table 3

螺栓尺寸	Bolt size	M5	M6	M8	M10
紧固扭矩	N·m	5.8	9.8	19.6	39.2
Tightening torque	kgf·m	0.6	1.0	2.0	4.0

EVRG 将装置部件等安装到输出法兰部时, 请使用扭力扳手等, 以指定的紧固扭矩紧固。参照表3

In case assembling parts on the output flange, please use torque wrench to tighten bolts with specified torque. (See Table 3)

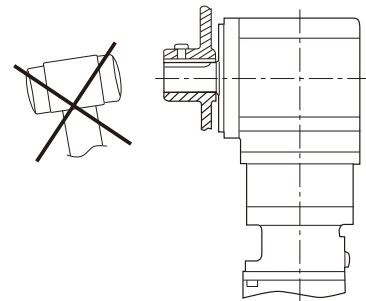
■表3 Table 3

螺栓尺寸	Bolt size	M3	M4	M5	M6	M8	M10	M12	M16	M20
紧固扭矩	N·m	1.9	4.3	8.7	15	36	71	125	310	603
Tightening torque	kgf·m	0.18	0.44	0.89	1.5	3.7	7.2	13	32	62

3. 连接到输出轴 Jointing to the output shaft

注意
Precautions

- 在输出轴上安装联轴器、皮带轮等部件时, 请注意不要对输出轴施加过大的轴向负荷。
- 请勿用力敲击轴将其嵌入, 以免造成轴承及减速机内部损伤。
- 安装的联轴器等轴及键的晃动较大大会造成烧结, 安装时请充分注意。
- 安装联轴器等时, 请用紧固螺栓固定键。
- 连接时请充分定心。
- When attaching a coupling or a pulley, etc., to the output shaft, make sure not to exert excessive thrust load to the output shaft.
- Do not insert the shaft by strongly hitting it. This may cause damage to the bearings and the inside of the reducer.
- If rattling of a shaft and/or a key of a coupling to be attached is large, seizing may result. Pay sufficient attention when attaching it.
- When attaching a coupling, etc., fix a key with a clamping bolt.
- When coupling, make sure to perform centering correctly.



连接到NEV系列中空轴型 Jointing to NEV-series hollow shaft type

将被动轴插入中空轴时, 请在被动轴及中空轴上涂抹防烧结润滑剂(二硫化钼等), 放入键后轻轻地插入。请勿用力敲击轴将其嵌入, 以免造成轴承及减速机内部损伤。

Apply an anti-seizing agent (molybdenum oxide, etc.) to the driven shaft and hollow shaft when inserting the driven shaft into the hollow shaft. Then insert the driven shaft carefully by setting a key. Do not insert the shaft by strongly hitting it. This may cause damage to the bearings and the inside of the reducer.

需要将被动轴固定到中空轴时的固定方法示例。

1) 被动轴有段差时

- 在中空轴上安装止动环, 插入挡圈, 用螺栓固定被动轴。(图A)
- 利用中空轴的端面, 插入挡圈, 用螺栓固定被动轴。(图B)

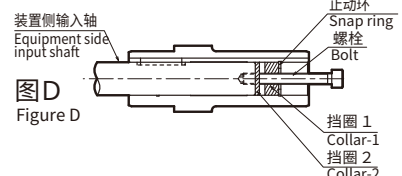
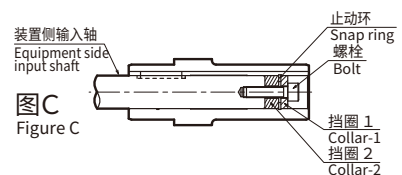
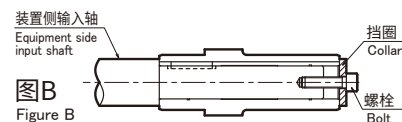
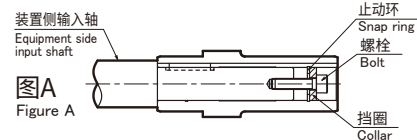
2) 被动轴无段差时

在中空轴上安装止动环, 在止动环的两侧放入挡圈, 用螺栓固定被动轴。(图C)

3) 从中空轴拆下的方法

请注意不要在壳体和中空轴之间施加多余的力。使用类似图D的夹具, 即可顺利拆卸。请根据挡圈厚度的量, 预先将被动轴设计成较短的形状。

注) 用于安装、固定及拆卸的部件, 请客户自行准备。



If there is a need to fix the driven shaft to the hollow shaft, the following fixing methods are available:

1) If there is difference on the driven shaft

- Attach a snap ring onto the hollow shaft, insert the collar, and then fix the driven shaft with a bolt. (Figure A)
- Insert the collar using the end face of the hollow shaft and fix the driven shaft with a bolt. (Figure B)

2) If there is no difference on the driven shaft

Attach a snap ring onto the hollow shaft, put the collars in both sides of the snap ring, and then fix the driven shaft with a bolt. (Figure C)

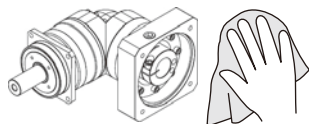
3) How to remove from the hollow shaft

Make sure that excessive pressure is not applied between the casing and the hollow shaft. By use of jigs as shown in Figure D, it can be smoothly removed. Design the driven shaft short in advance for the thickness of the collar.

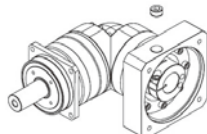
Note) Please prepare the parts for mounting, fixing and removal in-house.

1 达安装步骤 Mounting procedure to the motor

- 1 擦拭马达轴上的防锈剂、润滑脂等。
Wipe off anti-rust agent and oil on the motor shaft.

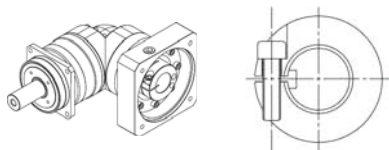


- 2 取下橡皮栓。
Remove the plug.



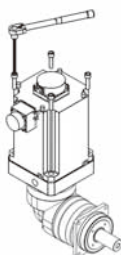
- 3 旋转输入轴使紧固螺栓的头对准塞孔。此时，请确认紧固螺栓是松动的。Turn the input shaft until the cap screw is seen. Make sure the cap screw is loosened.

请将输入轴的开口和轴套的开口对齐。
Please align the groove of the input shaft with that of the bushing.



- 4 将减速机垂直放置在平坦的地方使减速机的马达安装面朝上侧。将马达轴慢慢地插入输入轴，注意避免撞击到输入轴请确认马达的法兰面紧靠减速机的法兰面。按指定的紧固扭矩拧紧马达安装螺栓。(参考表 4)

Please place reducer vertically on the flat surface so the motor mounting part faces up. Carefully insert the motor shaft into the input shaft. (It should be inserted smoothly) Make sure the motor flange is perfectly fit to the reducer's flange. Tighten the motor installing bolts to the proper torque. (See table 4)



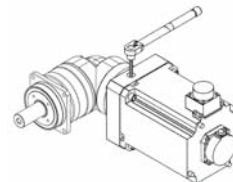
2 减速机的安装

要将减速机安装到设备上时请先确认安装面平坦且没有毛刺等然后使用转矩扳手等按照指定的紧固扭矩拧紧螺栓。(参考表 5)

Reducer installation

After confirming the installation surface is flat and clean, tighten the bolt using a torque wrench to the proper torque. (See table 5)

- 5 使用转矩扳手等按照指定的紧固扭矩拧紧紧固螺栓。(参考表 4)
Tighten the clamping bolt of the input shaft with torque wrench to the proper torque. (See table 4)



- 6 安装上橡皮栓安装完成。
Reinstall the plug. The procedure is done.

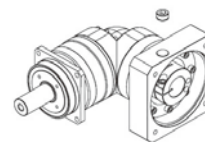


表 4 Table 4

螺栓 尺寸 Bolt size	马达安装螺栓 Motor installing bolt		紧固螺栓 Clamping bolt	
	N·m	kgf·m	N·m	kgf·m
M3	1.1	0.11	1.9	0.18
M4	2.5	0.26	4.3	0.44
M5	5.1	0.52	8.7	0.89
M6	8.7	0.89	15	1.5
M8	21	2.1	36	3.7
M10	42	4.3	71	7.2
M12	72	7.3	125	13
M16	134	14	—	—

表 5 Table 5

螺栓 尺寸 Bolt size	紧固扭矩 Tightening torque	
	N·m	kgf·m
M3	1.9	0.18
M4	4.3	0.44
M5	8.7	0.89
M6	15	1.5
M8	36	3.7
M10	71	7.2
M12	125	13
M16	310	32
M20	603	62

※推荐螺栓: 强度 12.9 以上

※Recommended bolt: Strength 12.9

保管时的注意事项

需要暂时保管本产品时，
请遵照下列要领进行。

- ① 放在清洁干燥的场所进行保管。
- ② 若放在室外或有潮气的场所保管时，应装入箱内并用塑料等严密包裹，以避免受雨淋或外气的侵蚀(采取防结露、生锈措施)。

Cautions for storage

Whenever temporarily keeping the product,
keep the following directions:

- ① Keep in a clean and dry place.
- ② Whenever storing outdoors or in a humid place, put in a box so that it does not directly contact rain or external air and cover with a vinyl sheet(Take a measure to prevent rust.).

■运行时的注意事项

■减速机到厂后...

- 减速机到货后请确认减速机型号是否与订购的型号相同。
- 减速机输出轴、输入轴上涂有防锈剂，请擦拭后使用。
- ※取下输入轴的橡胶栓，擦拭防锈剂。
- ※减速机上已充填满润滑油(油脂)。
- 本机到厂后即可使用。

■Cautions for operation

■When the reducer is delivered to you . . .

- When the product delivered, please confirm that you received the exact same model you have ordered.
- Please wipe out the input and output shaft of the reducer which is covered by anti-corrosive oil.
- ※Please remove the rubber cap on the input shaft before you wipe the shafts.
- ※Lubricant(grease) is already filled in the reducer.
- It is available as it is.

■安装、设置

- 请勿在会直接淋到雨或水的场所使用。
- 需要在室外或受粉尘、水滴影响的场所使用时，请事先与本公司联系。
- 请将本机设置在周围温度为0℃~40℃的环境中。
- 如在上述范围外的温度中使用本机时，必须与本公司联系。
- 将本机设置在不会振动且坚固的安装台上，并用螺栓紧固。
- 设置时应考虑到保养维修的便利性。

■Fixation & installation

- Avoid use in a place where rain or water drops directly.
- In case of use outdoors or in a place where dust and water drops, consult in advance.
- Install at 0℃ ~40℃ of surrounding temperature.
- In case of use at temperature out of the above-mentioned range, contact the headquarters and consult on this.
- Firmly fix with a bolt onto a solid stand without vibration.
- Install in consideration of convenience in repair and inspection.

■运行开始前的注意事项

- 本公司产品出货时已填充了规定量的润滑油，到货后可直接使用。
- 初次运行时，应先确认输出轴的旋转方向后，再慢慢地增加负荷。

■Cautions prior to starting the operation

- Reducer can be used soon after arrival, since it has already been filled out with lubrication.
- At initial operation, check the rotating direction of the output shaft and then gradually apply load.

■运行中的注意事项

- 应注意不要超负荷。
- 输入转速不得超过规定以上的转速。
- 发生下列情况时，请暂停运行立即进行检查。
- 温度突然上升
- 突然出现很大的异常声
- 转速突然变得不稳定

■Cautions during operation

- Avoid overload.
- Ensure that input speed shall not be the number of revolutions beyond the specification.
- In the following cases, stop the operation and check the following points:
- If temperature sharply increases
- If an abnormal noise appears sharply
- If the number of revolutions becomes unstable sharply

●保修规定

- 产品的保修对象地区限于日本国内。
- 保修范围仅限交付产品单体。
- 以下费用和损害不在保修范围内。
- 1) 本产品的运输费。
- 2) 本产品与其它装置等连接或装入后从该装置等上拆下、安装或其它附带施工的费用。
- 3) 因本产品的故障，发生了使利用者失去使用机会或业务中断等造成的间接损害。
- 4) 其它所有派生的或伴随的损害。

- 如果这些原因是由下列事项造成，应马上采取应对措施或与本公司联系。
 - 是否处于超负荷状态？
 - 是否润滑油不足、老化或使用不同品种的润滑油？
 - 轴承、齿轮、传动面有无损伤？
 - 是否与关联机械连接等的条件不良？

■ 分解

- ABLE减速机为不能分解的结构。

■ 保修

- 保修期间为交付产品后起1年。

■ 润滑油管理

- ABLE减速机的全部机种均采用润滑脂润滑密封方式。出厂前已充填了定量的润滑油，到厂后即可使用。
- 不能更换润滑脂。
- 在周围温度常时0℃~40℃以外的环境中使用时，请事先咨询本公司。

■ 每天检查

- 运行中的减速机的外壳温度有无异常增高。
(如果周围温度在+50℃以内的话，没有大问题)
- 轴承、齿轮部等有无异常声音。
- 减速机有无异常振动。
* 如果发生这些现象时，请立即停机并与本公司联系。
- 润滑油有无泄漏。
* 发生油脂泄漏时，请与本公司联系。

■ 定期检查

- 有无超负荷或异常旋转。
- 滑轮、链轮、减速机安装螺栓等有无松动。
- 电气系统有无异常。
- 主要部件的检查和维修
* 发生异常现象时，请立即停机并与本公司联系。
- 润滑油的问题
* 发生油脂泄漏时，请与本公司联系。

■ 废弃方法

废弃ABLE减速机时，应根据法令和各自自治体的条例等，将部件按材料分类，作为产业废弃物进行处理。

部件材料分成以下4种。

- ① 橡胶制部件：油封、密封垫圈、橡胶盖、马达法兰侧的轴承上使用的密封部
- ② 铝制部件：马达法兰、输出轴座
- ③ 润滑脂：用干布等擦拭附在部件上的润滑脂，作为油类废弃
- ④ 铁制部件：上述以外的部件

- These may be caused by the following matters, so rapidly respond to it or contact us.
 - Is it under overload condition?
 - Is lubricant insufficient or deteriorated, or is lubricant of other type used?
 - Is the axis, gear, and motor side damaged?
 - Is jointing with other machines poor?

■ Disassembly

- ABLE REDUCER is designed not to allow disassembly.

■ Warranty

- A warranty period is one year after the product is delivered to you.

■ Lubricant use

- The ABLE REDUCER is of grease-seal type in all models. A specified amount of grease is filled at factory release, so you can use as soon as it is delivered to you.
- It is impossible to exchange grease.
- In case of use at 0℃ ~40℃ of surrounding temperature at usual times, consider this in advance.

■ Daily check points

- Is reducer case temperature excessively high during operation? (Up to + 50℃ is not significant.)
- Is there an abnormal noise in the bearing, gear, etc?
- Is there abnormal vibration in the reducer?
* Upon an abnormal phenomenon, immediately stop the operation and contact us.
- Is there a lubricant leak?
* Upon an oil leak, contact us.

■ Periodic check points

- Are there overload and abnormal rotation?
- Are free, sprocket, and reducer assembling bolts loose?
- Is there an abnormal condition in the electric system?
- Checkup and repair of major parts
* Upon an abnormal condition, immediately stop the operation and contact us.
- Oil leak
* Upon an oil leak, contact us.

■ Scrapping

Whenever scrapping the ABLE REDUCER, classify the parts by material into industrial wastes as specified in the laws and regulations of self-governing bodies. Material of parts can be divided into four:

- ① Rubber parts : Oil seal, seat packing, rubber cap, seal used for bearing on the motor flange, etc.
- ② Aluminum parts : Motor flange, output shaft holder
- ③ Grease : Wipe off grease attached to parts with dry cloth and scrap into oils.
- ④ Iron parts : Parts other than those mentioned in the above

WARRANTY PROVISION

- Warranty scope is limited to the use in Japan only.
- Warranty scope is the delivered product only.

■ THE EXPENSES AND LOSSES THAT MENTIONED BELOW ARE NOT INCLUDED IN WARRANTY

- 1) The transport charges for repairing of our products.
- 2) The fee for the removal operation, reinstallation and other related operation in case our product is installed to the other machine.
- 3) The loss of the chances of use and indirect damages caused by the interruption of the services caused by our product's defects.
- 4) All other secondary expenses and losses.

MEMO

This image shows a single sheet of white paper with horizontal ruling lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page. There are no margins, text, or other markings on the paper.

MEMO

This image shows a single sheet of white paper with horizontal ruling lines. The lines are evenly spaced and run across the width of the page. There are no margins, text, or other markings on the paper.

MEMO

[illegible]

NETWORK



QUALITY

本公司以全面质量管理为理念, 致力于提供更好的质量。
We are making efforts for quality improvement on the basis of the concept of total quality control.



质量管理优秀的企业, 将被授予戴明奖。
Deming Award to be given to enterprises practicing excellent quality control

■尼得科传动技术取得了品质管理ISO 9001/ISO 14001认证。

■NIDEC DRIVE TECHNOLOGY has obtained ISO 9001/ISO 14001 certification of quality assurance.

ISO 9001

■认证范围:

以下产品的设计、开发、制造、维修、销售

1. 驱动仪器 2. 冲床仪器 3. 计测仪器 4. 工艺机器

●总公司・京都工厂、上田工厂

■This certificate is valid for the following scope:
Design, Development, Manufacture, Repair and Sales of

1. Power Transmission Equipment 2. Press Machines
3. Measuring Instruments 4. Pottery Equipment

●Kyoto factory, Ueda factory

ISO 14001

■认证范围:

以下产品的设计、开发、制造、维修、销售

1. 驱动仪器 2. 冲床仪器 3. 计测仪器 4. 工艺机器

●总公司・京都工厂、上田工厂

■This certificate is valid for the following scope:
Design, Development, Manufacture, Repair and Sales of

1. Power Transmission Equipment 2. Press Machines
3. Measuring Instruments 4. Pottery Equipment

●Kyoto factory, Ueda factory

Nidec

尼得科

— All for dreams